

Manual de instruções



Terminal ISOBUS CCI 100/200i

Controlo da máquina ISOBUS



CCI.Cam

Monitorização visual da máquina



CCI.Control

Documentação e gestão de encomendas



CCI.Tecu

Traktordaten



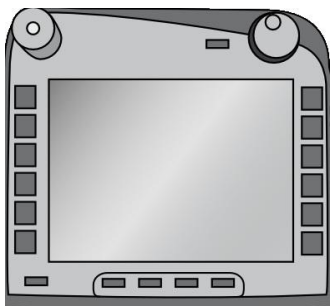
CCI.Command

Guiamento lateral e comutação de larguras parciais de GPS



CCI.GPS

Configurações de GPS e geometria do tractor



Terminal ISOBUS CCI 100/200

Controlo da máquina ISOBUS

Manual de instruções

Referência: Menü v4



Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Número da versão: v4.01

1	Introdução	4
1.1	Sobre o terminal ISOBUS CCI 100/200	4
2	Conformidade	5
3	Segurança	6
3.1	Identificação das indicações no manual de instruções	6
3.2	Utilização prevista.....	7
3.3	Indicações de segurança para o operador/utilizador	7
3.4	Indicações de segurança para a instalação de aparelhos eléctricos	8
3.5	Indicação de segurança sobre o interruptor de paragem.....	9
4	Estrutura e funcionamento.....	10
4.1	Vista geral.....	10
4.2	Placa de características.....	10
4.3	Elementos de comando	11
4.4	Interfaces	15
5	Colocação em funcionamento	16
5.1	Montar o terminal	16
5.2	Ligar o terminal	17
6	Operação	18
6.1	Ligar o terminal	18
6.2	Introduzir valores	18
6.3	Configurar o terminal	23
6.4	Definições do utilizador.....	25
6.5	Definições do país	28
6.6	Definições do sistema.....	29
6.7	Informação e Diagnóstico	32
6.8	Criar capturas de ecrã	34
7	Resolução de problemas	35
7.1	Erros no terminal	35
7.2	Diagnóstico	35
7.3	Mensagens de erro	36
7.4	Serviço	37
8	Dados técnicos	38
8.1	Valores mecânicos	38
8.2	Sistema electrónico	38
8.3	Interfaces CCI 100.....	39
8.4	Interfaces CCI 200.....	40
9	Estrutura do menu.....	41
10	Garantias	42
11	Endereços de contacto	43
12	Glossário	44
13	Índice	45

1 Introdução

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração do terminal ISOBUS CCI 100/200. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento no terminal e garantir um funcionamento sem problemas.

Este manual de instruções tem de ser lido e compreendido antes da montagem e da colocação em funcionamento do terminal, de modo a prevenir-se problemas na utilização. A empresa <nome da empresa> não assume qualquer responsabilidade pelos danos resultantes da não observância deste manual de instruções!

1.1 Sobre o terminal ISOBUS CCI 100/200

O CCI 100/200 é um terminal universal e permite controlar a máquina ISOBUS.

As seguintes apps CCI. podem ser operadas directamente com o CCI 100/200:

CCI.Cam	Monitorização visual da máquina
CCI.Tecu	Dados do tractor

As seguintes apps CCI. podem ser operadas com o CCI 100/200 após uma activação:

CCI.Command	Guiamento lateral e comutação de larguras parciais de GPS
Módulos:	
Parallel Tracking	Ajuda de condução paralela
Section Control	Comutação automática de larguras parciais
CCI.Control	Documentação e gestão de encomendas
FieldNav	Navegação agrária
farmpilot	Despacho e gestão de frotas
CCI.Courier	Troca de dados sem fios
DiGIS	Despacho e gestão de frotas
Tempo	Previsão actual do tempo

2 Conformidade

A conformidade ISOBUS do terminal CCI está certificada pela DLG (Sociedade Agrícola Alemã):



3 Segurança

Este manual contém indicações fundamentais, as quais têm de ser tidas em consideração aquando da instalação, da configuração, do funcionamento e da manutenção. Portanto, este manual tem de ser lido obrigatoriamente antes da configuração e do funcionamento.

Não são só as indicações de segurança gerais e listadas neste capítulo "Segurança" que têm de ser respeitadas, mas também as indicações de segurança especiais que foram adicionadas nos outros capítulos.

3.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:

**Atenção - Perigos gerais!**

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.

**Cuidado!**

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.

**Nota**

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.

3.2 Utilização prevista

O terminal destina-se a ser utilizado exclusivamente em máquinas e aparelhos aprovados e compatíveis com ISOBUS na agricultura. Qualquer outra instalação ou utilização do terminal que não esta não é da responsabilidade do fabricante.

O fabricante não se responsabiliza pelos danos pessoais ou materiais resultantes. O utilizador é o único responsável por todos os riscos de uma utilização não prevista.

A observância das condições de funcionamento e de manutenção estipuladas pelo fabricante também faz parte da utilização prevista.

As normas de prevenção de acidentes relevantes e as regulamentações de segurança, industriais, técnicas, médicas e rodoviárias geralmente reconhecidas devem ser respeitadas. As alterações não autorizadas no aparelho excluem a responsabilidade do fabricante.

3.3 Indicações de segurança para o operador/utilizador

- Não remova os mecanismos ou placas de segurança.
- Nos trabalhos de manutenção ou na utilização de um aparelho de carregamento da bateria da máquina de trabalho/de tracção irá interromper a alimentação de corrente ao terminal.
- Nunca execute trabalhos de manutenção ou reparações com o aparelho ligado.
- Ao fazer trabalhos de soldadura no tractor ou numa máquina acoplada deverá interromper previamente a entrada de corrente para o terminal.
- Limpe o terminal apenas com água limpa ou com uma pano macio humedecido com um pouco de detergente para vidros.
- Accione as teclas com as pontas dos dedos. Evite utilizar as unhas.
- Se, depois de ler este manual de instruções, continuarem a existir secções que não compreende, entre em contacto com o seu distribuidor para mais esclarecimentos antes de utilizar o terminal.
- Leia com atenção e respeite todas as instruções de segurança no manual e as etiquetas de segurança no aparelho. As etiquetas de segurança devem estar sempre legíveis. Substitua as etiquetas que estejam em falta ou danificadas. Certifique-se de que as novas peças do aparelho possuem as etiquetas de segurança actuais. Adquira as etiquetas de substituição junto do seu distribuidor autorizado.
- Aprenda a operar o terminal de acordo com as regulamentações.
- Mantenha o terminal e as peças adicionais em bom estado.

3.4 Indicações de segurança para a instalação de aparelhos eléctricos

As máquinas agrícolas actuais estão equipadas com peças e componentes electrónicos, cujo funcionamento pode ser influenciado pelas emissões electromagnéticas de outros aparelhos. Estas influências podem resultar em perigo para pessoas, caso as seguintes indicações de segurança não sejam seguidas.

No caso de uma instalação posterior de aparelhos e/ou de componentes eléctricos e electrónicos numa máquina com ligação à rede de bordo, o utilizador tem de verificar de forma autónoma se a instalação causou avarias no sistema electrónico do veículo ou em outros componentes. Isto aplica-se especialmente aos controlos electrónicos de:

- EHR
- Mecanismo elevador dianteiro
- Eixos de tomada de força
- Motor e transmissão

Deve ter-se sobretudo em atenção que os componentes eléctricos e electrónicos instalados posteriormente têm de estar em conformidade com a Directiva CEM 89/336/CEE na respectiva versão em vigor e possuir a marcação CE.

Para a montagem posterior de sistemas de comunicação móveis (por exemplo rádio, telefone), também os seguintes requisitos têm de ser cumpridos:

- Apenas podem ser montados aparelhos com aprovação conforme as normas válidas do país (por exemplo aprovação pelo BZT (Gabinete Federal de Aceitação para Telecomunicações) na Alemanha).
- O aparelho tem de ser bem instalado.
- O funcionamento de aparelhos portáteis ou móveis no interior do veículo só é permitido através de uma ligação a uma antena externa bem instalada.
- A peça de transmissão deve ser montada em separado do sistema electrónico do veículo.
- Ao montar-se a antena deve ter-se em atenção a correcta instalação com uma boa ligação à terra entre a antena e a terra do veículo.

Para a cablagem e instalação, assim como para o consumo de energia máximo permitido deve-se também respeitar as instruções de montagem do fabricante da máquina.

3.5 Indicação de segurança sobre o interruptor de paragem

Ao accionar-se o interruptor de paragem pode-se introduzir um estado seguro da máquina ligada. A máquina terá obrigatoriamente de suportar a função de paragem.



Nota

O interruptor de paragem não actua nunca nas funções do tractor, ou seja, tanto o eixo de tomada de força como o sistema hidráulico não estão integrados na funcionalidade!

Para mais informações consulte o manual de instruções da sua máquina.

4 Estrutura e funcionamento

4.1 Vista geral



ö

- | | | | |
|---|--|---|--------------------------|
| 1 | Vista frontal com elementos de comando | 4 | Barra da interface |
| 2 | Suporte | 5 | Placa de características |
| 3 | Ligação USB (por baixo da tampa) | 6 | Inversor da softkey |

4.2 Placa de características

Na placa de características encontra todas as informações importantes do terminal.

<Placa de características>

- | | | | |
|---|--|---|---------------------------------|
| 1 | Número de série | 4 | Informações do fabricante |
| 2 | Número de artigo ou número de material do fabricante | 5 | Data de produção (semana e ano) |
| 3 | Tipo de terminal (CCI 100 ou 200) | 6 | Versão do hardware |

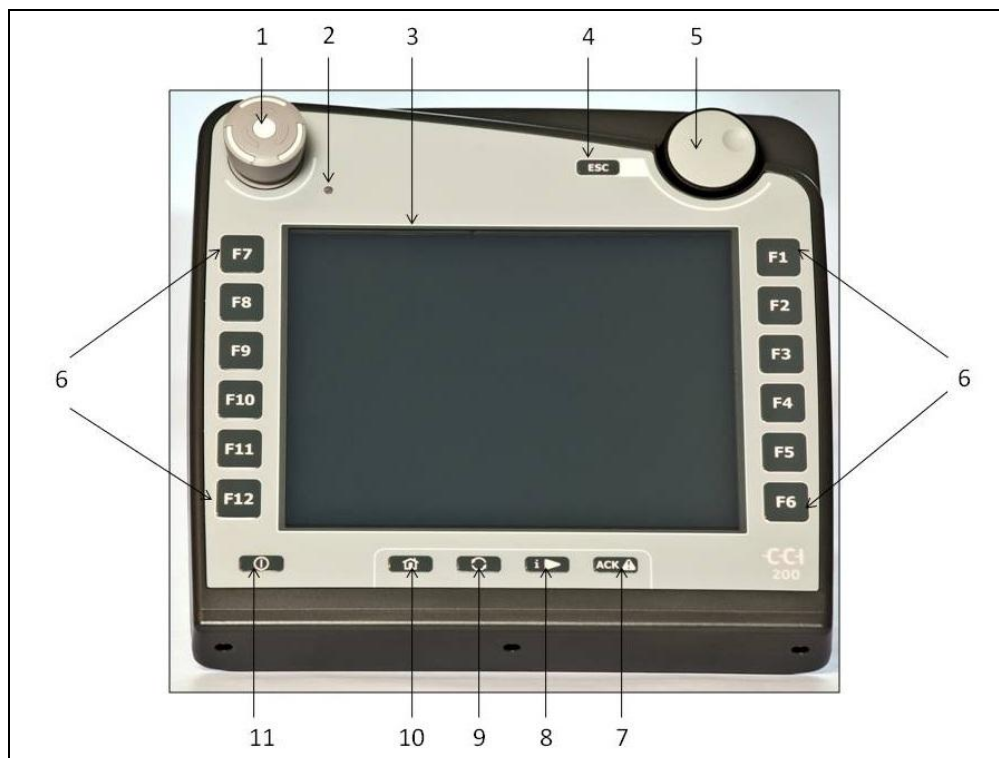


Nota

As placas de características variam de fabricante para fabricante. Por isso, nem todas as placas de características contêm todas as informações.

4.3 Elementos de comando

No terminal tem os seguintes elementos de comando ao seu dispor:



- | | |
|----------------------------|------------------------|
| 1 Interruptor de "paragem" | 7 Tecla de confirmação |
| 2 Sensor da luz de dia | 8 Tecla I |
| 3 Ecrã tátil | 9 Tecla de comutação |
| 4 Tecla ESC | 10 Tecla Home |
| 5 Roda de scroll | 11 ON/OFF |
| 6 Teclas de função | |

4.3.1 Interruptor de paragem

Ao accionar-se o interruptor de paragem do terminal, concebido como botão de premir, é enviado um comando de paragem (paragem ISO) para o ISOBUS. Este comando pode ser avaliado por uma máquina ISOBUS ligada para que numa situação de perigo possam ser iniciadas, se necessário, as respectivas medidas automáticas.

**Atenção – Perigo de ferimentos devido a máquina em funcionamento!**

Nem todas as máquinas ISOBUS suportam a função de paragem. Uma máquina pode por isso continuar a funcionar mesmo depois de o interruptor de paragem ter sido accionado. Isto pode provocar ferimentos.

- Informe-se no manual de instruções da máquina se esta função é suportada.

4.3.2 Tecla ESC

Ao premir-se a tecla ESC, as introduções e funções são canceladas. As alterações efectuadas não serão assumidas e o valor anteriormente válido será mantido.

**Nota**

A tecla ESC só pode ser utilizada caso no painel de controlo do ecrã existir um botão ESC que possa ser operado através do ecrã tátil. A função da tecla e do botão é idêntica.

4.3.3 Roda de scroll

A roda de scroll destina-se a inserir directa e rapidamente as introduções de valores nominais e também à navegação por meio dos elementos da lista:

- | | |
|--|--|
| Rodar a roda de scroll para a direita | <ul style="list-style-type: none">• O valor num diálogo de entrada para valores numéricos aumenta.• Numa lista, comuta-se para o elemento seguinte. |
| Rodar a roda de scroll para a esquerda | <ul style="list-style-type: none">• O valor num diálogo de entrada para valores numéricos diminui.• Numa lista, comuta-se para o elemento anterior. |
| Premir a roda de scroll | <ul style="list-style-type: none">• O valor alterado num diálogo de entrada é assumido.• Um elemento da lista marcado é seleccionado. |

4.3.4 Teclas de função

À direita e à esquerda do ecrã estão dispostas seis teclas de função (F1-F12). Ao accionar-se uma tecla de função, a função exibida junto da tecla de função no ecrã é executada.

4.3.5 Inversor da softkey

O inversor da softkey é uma tecla situada na parte de trás. Ao premir-se o inversor da softkey, as posições das duas barras da softkey, na margem esquerda e direita da imagem, mudam. Isto permite que o aparelho seja operado apenas com uma mão.



Nota

A troca das posições das barras da softkey só está disponível na área de operação da máquina.

4.3.6 Tecla de confirmação

A tecla de confirmação (ACK) destina-se a confirmar mensagens de erro.

4.3.7 Tecla i

A tecla i é uma tecla de ocupação livre. Permite o acesso directo a uma app ou à operação da máquina, a qual foi seleccionada nas definições do utilizador em "Ocupação da tecla livre" (cf. capítulo 6.4.4).

4.3.8 Tecla de comutação

Ao premir-se repetidamente a tecla de comutação pode-se comutar sequencialmente entre as operações da máquina e as apps individuais, as quais foram seleccionadas nas definições do utilizador em "Comutar entre aplicações» (cf. capítulo 6.4.3), por exemplo da operação da máquina para CCI.Tecu.



Nota

Ao comutar-se de uma função da máquina activa, as funções em funcionamento podem desligar-se automaticamente em algumas máquinas. Poderá encontrar mais informações no manual de instruções da máquina.

4.3.9 Tecla Home

Ao accionar a tecla Home, irá comutar directamente para o menu principal. As apps activas no momento da comutação permanecem activas em segundo plano.



Nota

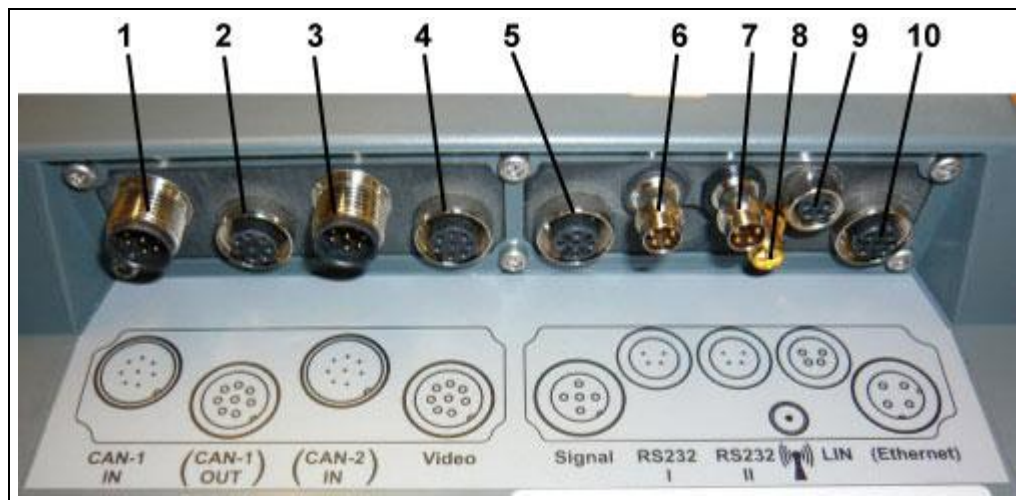
Ao comutar-se de uma função da máquina activa, as funções em funcionamento podem desligar-se automaticamente em algumas máquinas. Poderá encontrar mais informações no manual de instruções da máquina.

4.3.10 Ecrã táctil

O terminal foi equipado com um ecrã táctil de grande qualidade para a navegação pelos menus e a introdução fácil de valores e textos. Basta tocar no ecrã para solicitar directamente as funções e alterar os valores.

4.4 Interfaces

A barra da interface encontra-se na parte de trás do terminal. A barra da interface encontra-se na parte de trás do terminal. Poderá encontrar uma descrição detalhada da ligação USB em "Criar capturas de ecrã".



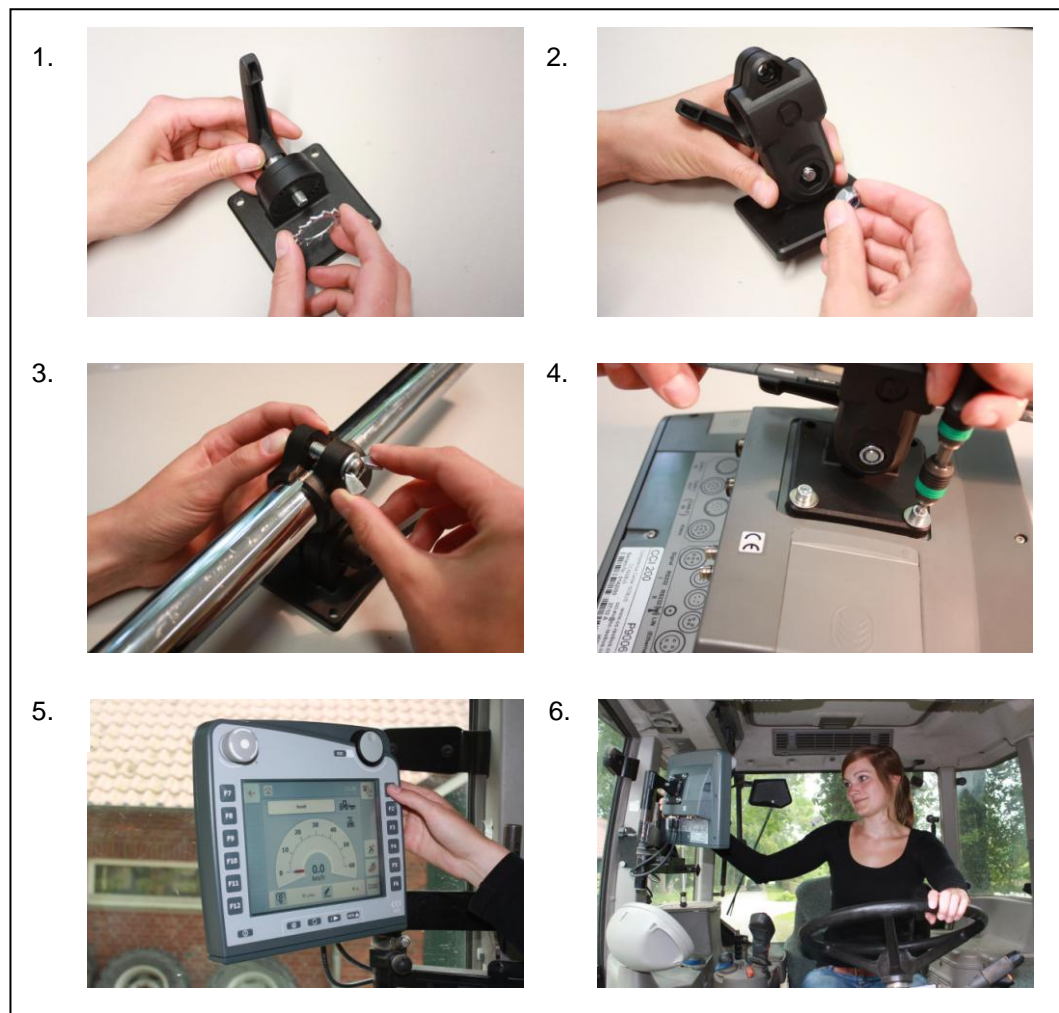
- | | |
|----------------------------|------------------------------|
| 1 CAN1-IN | 6 RS232-1 |
| 2 CAN1-OUT | 7 RS232-2 |
| 3 CAN2-IN (apenas CCI 200) | 8 WLAN (apenas CCI 200) |
| 4 Video-IN | 9 LIN |
| 5 Sinal (ISO 11786) | 10 ETHERNET (apenas CCI 200) |

5 Colocação em funcionamento

5.1 Montar o terminal

O suporte do aparelho para fixação do terminal na cabina do tractor faz parte do volume de fornecimento do aparelho.

Para montar o terminal na cabina, proceda da seguinte forma:



- Monte o suporte do aparelho (figuras 1 e 2).
- Monte o suporte do aparelho na estrutura e no terminal (figuras 3 e 4).
- Escolha um local adequado na cabina do tractor (no campo de visão do condutor), no qual deseje fixar o terminal (figuras 5 e 6).
- Fixe o terminal com o suporte do aparelho na cabina do tractor.

Nota

Certifique-se de que os parafusos estão bem apertados.
Fixe o terminal para que este fique bem legível e possa ser facilmente operado e para que não prejudique a visibilidade dos elementos de comando do tractor nem a visibilidade para o exterior.

5.2 Ligar o terminal

5.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão

Para efectuar a ligação ao ISOBUS e à alimentação de tensão é necessário o cabo tipo A, o qual pode ser encomendado indicando o número de artigo <NúmeroArt InC>.



Cabo tipo A

Para ligar o terminal ao ISOBUS e à alimentação de tensão, proceda da seguinte forma:

1. Ligue as interfaces "CAN1-IN" e "CAN1-OUT" no terminal através do cabo tipo A à tomada In-cab do tractor.



6 Operação

6.1 Ligar o terminal

**Nota**

Antes de ligar o terminal pela primeira vez, verifique se as ligações do aparelho estão correctas e fixas.

- Ligue o terminal com a tecla "ON/OFF" na caixa em baixo à esquerda. Mantenha a tecla premida durante cerca de 2 segundos.

6.2 Introduzir valores

Para configurar e utilizar tanto o terminal como as máquinas ISOBUS ligadas, os valores têm de ser introduzidos, alterados ou seleccionados.

A alteração dos valores é efectuada através dos chamados diálogos de entrada. Estes diálogos são representados através da máscara de operação actualmente activa. Após a alteração, o diálogo de entrada é fechado e volta-se novamente para a máscara de operação.

6.2.1 Botões nos diálogos de entrada



Com o botão "OK" o valor recentemente definido é assumido em todos os diálogos de entrada. O valor anterior é reescrito.

Em alternativa, a roda de scroll pode ser premida para que o novo valor seja assumido.



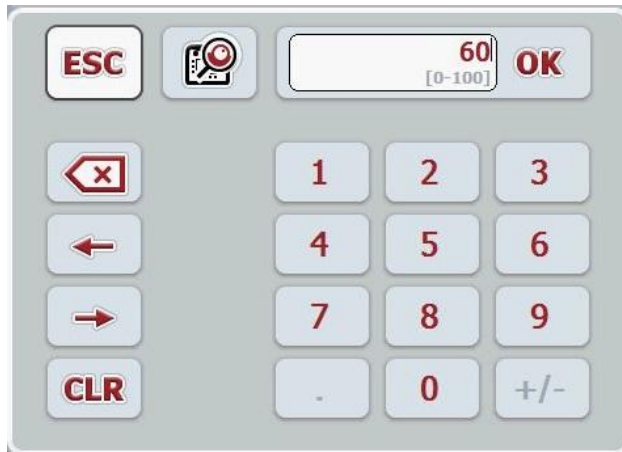
Com o botão "ESC" a introdução é cancelada em todos os diálogos de entrada. O valor anterior mantém-se.

Em alternativa, a tecla "ESC" junto da roda de scroll pode ser premida para que a acção seja cancelada.

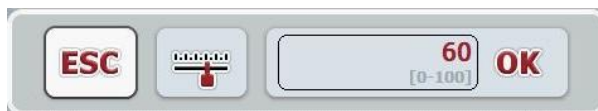
6.2.2 Introduzir valores numéricos

Se um parâmetro for seleccionado na máscara de operação, o qual esteja ocupado com um valor numérico, surge o diálogo de entrada para valores numéricos. Existem três formas de representação diferentes para o diálogo:

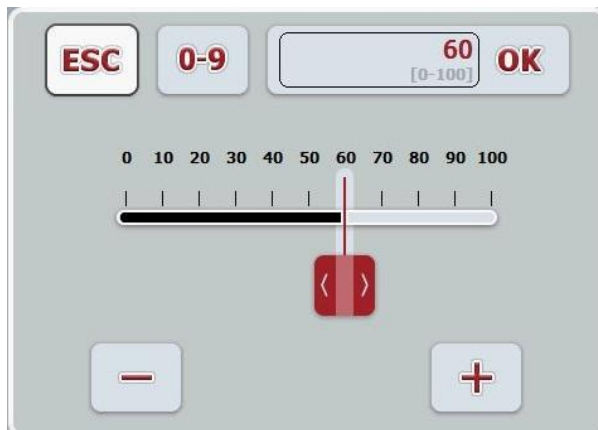
- Teclado numérico



- Roda de scroll



- Barra deslizante



Poderá comutar com os seguintes botões entre as diferentes formas de representação do diálogo de entrada para valores numéricos:



Comutar para a definição com a roda de scroll.



Comutar para a definição com a barra deslizante.



Comutar para a definição com o teclado numérico.

Para introduzir um valor numérico, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima o parâmetro no ecrã tátil ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK".

O diálogo de entrada é aberto.

2. Introduza o novo valor. O método de introdução depende da forma de representação do diálogo de entrada:

Teclado numérico

Introduza o valor através dos botões no diálogo de entrada ou rode a roda de scroll.

Roda de scroll

Introduza o valor ao rodar a roda de scroll.

Barra deslizante

Deslize a barra deslizante ou prima as teclas + e - até o valor desejado ser definido.

Em alternativa, poderá introduzir o valor ao rodar a roda de scroll.

3. Confirme a sua introdução com "OK" ou rode a roda de scroll.



Nota

O terminal memoriza a última forma de representação seleccionada. Da próxima vez que o diálogo de entrada para valores numéricos for solicitado, esta forma de representação será imediatamente seleccionada.



Nota

Se for introduzido um valor que se encontre fora da gama de valores válida, o campo de entrada ficará marcado a vermelho. Neste caso, introduza um outro valor.

6.2.3 Introduzir valores booleanos

Um valor booleano é um valor com o qual apenas se pode seleccionar entre verdadeiro/falso, ligado/desligado, sim/não, etc. Se um parâmetro for seleccionado na máscara de operação, o qual esteja ocupado com um destes valores booleanos, surge o respectivo diálogo de entrada.

Indicação para falso, desligado, não:



Indicação para verdadeiro, ligado, sim:



Para introduzir um valor booleano, proceda da seguinte forma:

1. Seccione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima o parâmetro no ecrã táctil ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK".
O diálogo de entrada é aberto.
2. Introduza o novo valor. Para tal, prima o quadrado com moldura preta no campo de entrada.
Em alternativa, poderá alterar o valor ao rodar a roda de scroll.
3. Confirme a sua introdução com "OK" ou prima a roda de scroll.

6.2.4 Seleccionar os valores a partir de uma lista

Para determinados parâmetros existem listas de valores predefinidos, por exemplo na definição do idioma. Se um destes parâmetros for seleccionado na máscara de operação, surge o diálogo de entrada para a selecção da lista.



Nota

Poderá minimizar as listas exibidas ao premir o campo de entrada (entre **ESC** e **OK**). O diálogo de entrada para a selecção da lista é em seguida apresentado com uma lista minimizada.

Para seleccionar um valor a partir de uma lista, proceda da seguinte forma:

1. Seccione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima o parâmetro no ecrã tátil ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK".
O diálogo de entrada Selecção da lista é aberto.
2. Seccione o novo valor. Para tal, deslize a barra de scroll ou rode a roda de scroll até surgir o valor da lista desejado.
Prima em seguida o campo do valor da lista no ecrã tátil ou a roda de scroll para seleccionar o valor.
3. Confirme a sua introdução com "OK" ou prima a roda de scroll.

6.3 Configurar o terminal

6.3.1 Menu principal

Abra o menu principal:



A partir do **menu principal** pode aceder directamente a cinco submenus:

- **Menu Iniciar**
- **Definições do utilizador**
- **Definições do país**
- **Definições do sistema**
- **Informação e Diagnóstico**



A partir de qualquer submenu (e dos seus itens de menu) poderá, ao premir este botão que se encontra na margem superior do ecrã, regressar directamente ao **menu principal**.

Os submenus serão descritos detalhadamente nos parágrafos seguintes. Poderá encontrar uma representação gráfica da estrutura completa do menu no capítulo 9.

6.3.2 Menu Iniciar

No **menu Iniciar** são exibidas todas as apps disponíveis. Estas são as apps activadas no terminal, tais como por exemplo a CCI.Tecu e CCI.Cam, e as imagens de operação das máquinas ligadas.



- Para solicitar uma aplicação, prima no ecrã táctil a imagem de operação da máquina ou da app.



Nota

Poderá encontrar uma descrição detalhada das definições de uma máquina ISOBUS ligada no manual de instruções da respectiva máquina.

6.4 Definições do utilizador

No menu **Definições do utilizador** poderá adaptar o terminal aos seus requisitos pessoais.



A partir de qualquer item do menu, poderá regressar directamente ao menu **Definições do utilizador** ao premir o botão.

6.4.1 Iluminação no visor

No item do menu **Iluminação no visor**, proceda às seguintes definições:

Iluminação Dia

Defina a luminosidade do ecrã desejada no modo diurno.

O valor é indicado em percentagem e pode ser ajustado gradualmente em 10%.

As alterações têm efeito após a confirmação e saída do diálogo de entrada.

Iluminação Noite

Defina a luminosidade do ecrã desejada no modo nocturno.

O valor é indicado em percentagem e pode ser ajustado gradualmente em 10%.

As alterações têm efeito após a confirmação e saída do diálogo de entrada.

Modo de iluminação

Seleccione o modo de iluminação desejado. Estão disponíveis as definições "Dia", "Noite" e "Auto».

As alterações têm efeito após a confirmação e saída da lista de selecções.

Limite de iluminação

Defina o ponto de comutação On/Off para a iluminação do ecrã. O valor de referência é o valor fornecido pelo sensor da luz de dia.

A iluminação é activada caso o ponto de comutação On for excedido e é desactivada se o ponto de comutação Off não for alcançado.

Os valores são indicados em percentagem e podem ser ajustados gradualmente em 10%.

As alterações têm efeito após a confirmação e saída do diálogo de entrada.

6.4.2 Som

No item do menu **Som**, proceda às seguintes definições:

Transmissor de sinais activo	Ligue ou desligue o transmissor de sinais. Se tiver o transmissor de sinais activo irá receber uma mensagem acústica ao activar um botão no ecrã táctil ou uma das teclas de função.
Volume	Defina o volume do transmissor de sinais. O valor é indicado em percentagem e pode ser ajustado na gama de 25% a 100%. As alterações têm efeito após a confirmação e saída do diálogo de entrada.

6.4.3 Comutar entre aplicações

No item do menu **Comutar entre aplicações**, proceda às seguintes definições:

App	Ligue ou desligue cada uma das suas apps activadas para a tecla de comutação. Pode-se comutar directamente com a tecla de comutação entre as apps ligadas.
------------	---

6.4.4 Ocupação da tecla livre

Através o botão "Ocupação da tecla livre" irá entrar directamente numa lista de selecções:

Ocupar a tecla livre	Seleccionar a app da lista, a partir da qual deseja ter acesso directo através da tecla i.
-----------------------------	--

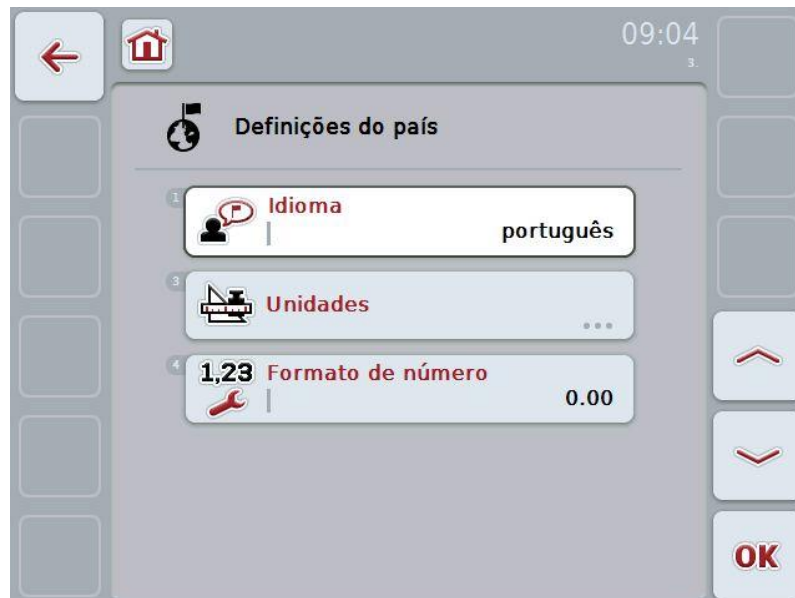
6.4.5 Selecção do botão com a roda de scroll

Através do botão "Selecção do botão com a roda de scroll", irá entrar num diálogo de entrada:

Activar/desactivar a selecção do botão com a roda de scroll	Ligue ou desligue a selecção do botão com a roda de scroll.
--	---

6.5 Definições do país

No menu **Definições do país** pode-se efectuar todas as definições do terminal relativas ao país e ao idioma.



Idioma

Na lista de selecções são exibidas todos os idiomas instalados. Seleccione o idioma desejado.

Unidades

O terminal suporta os seguintes sistemas de unidades:

- Métrico
- Imperial
- EUA



Nota

Se o DHCP for activado, todos os outros valores serão automaticamente definidos. Se o DHCP for desactivado, terá de efectuar as definições. Para tal consulte o seu administrador de rede.

Formato de número

Seleccione a representação desejada da casa decimal.

6.6 Definições do sistema

No menu **Definições do sistema** poderá adaptar o terminal aos seus requisitos pessoais.



A partir de qualquer item do menu, poderá regressar directamente ao menu **Definições do sistema** ao premir o botão.

6.6.1 Data e hora

No item do menu **Data e hora**, proceda às seguintes definições:

Dia	Defina o dia.
Mês	Defina o mês.
Ano	Defina o ano com quatro dígitos, por exemplo "2010".
Hora	Defina a hora. A hora é introduzida no formato 24h.
Minutos	Defina o minuto.
Formato Data	Defina o formato da data desejado: <ul style="list-style-type: none">• mmddaaaa• ddmmaaaa• aaaammdd
Formato Hora	Defina se a hora deve ser gerida e representada no formato 12h ou no formato 24h.

6.6.2 Calibragem ecrã tátil

Através do botão "Calibragem ecrã tátil" irá entrar directamente na vista da calibragem:

Calibragem ecrã tátil	<p>Para calibrar o ecrã tátil, serão representadas cinco cruzeiras consecutivas no ecrã. Prima o mais possível no centro destas cruzeiras.</p> <p>Para concluir a calibragem e assumir os valores determinados, toque em qualquer ponto do ecrã.</p> <p>Se não tocar no ecrã durante 30 segundos, a calibragem é cancelada e os valores antigos serão mantidos.</p>
------------------------------	---

6.6.3 Serviço



Cuidado!

As definições no menu Serviço devem ser efectuadas apenas pelo fabricante ou pelos seus parceiros de distribuição e de serviço.
O acesso ao menu Serviço está protegido por palavra-passe.

6.6.4 Definições de ligação

Não está disponível nesta versão.

6.6.5 Definições CAN

No item de menu **Definições CAN**, proceda às seguintes definições:

Terminal primário Active ou desactive o terminal primário.



Nota

A definições para "Terminal primário" tem consequências apenas no funcionamento de dois ou mais terminais universais num sistema de bus. O Object Pool de uma máquina é representado por definição no terminal primário.



Nota

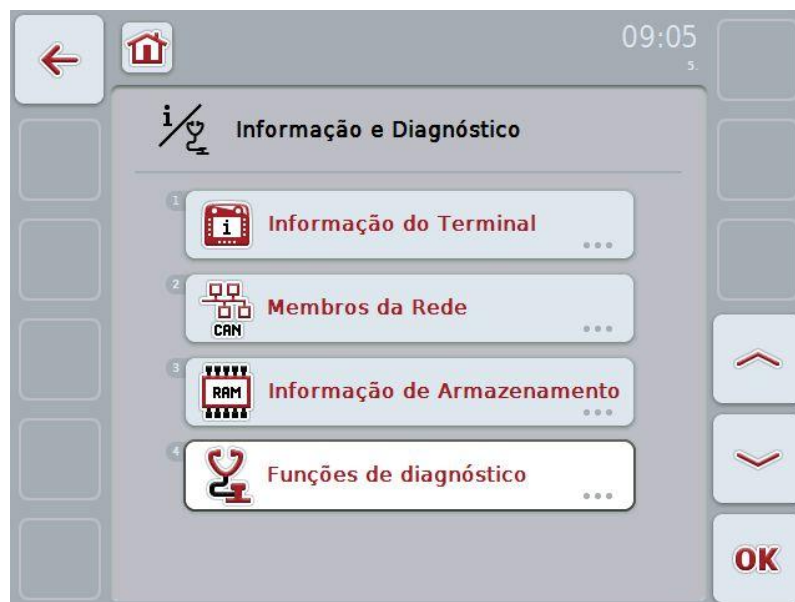
Apenas um terminal primário deve estar sempre no bus. Caso o CCI 100/200 detecte um outro terminal primário no bus, irá receber uma mensagem de erro.

Posição do terminal Seleccione "Dentro da cabina do condutor" ou "Fora da cabina do condutor" para a posição do terminal.

Terminação CAN 1 Não está disponível nesta versão.

6.7 Informação e Diagnóstico

No menu **Informação e Diagnóstico** pode verificar o funcionamento e o estado dos componentes de software e hardware do terminal. Irá receber informações da versão para as apps instaladas. As informações básicas sobre as máquinas ligadas ao ISOBUS podem ser solicitadas.



6.7.1 Informação do Terminal

No item de menu **Informação do Terminal** irá encontrar as seguintes informações:

- | | |
|-------------------------------|---|
| Informação de Software | <ul style="list-style-type: none">• Pacote• Núcleo• Bootloader• Sistema de base Anedo• Número da versão MENU• Número da versão ISOVT• Número da versão das apps individuais |
| Informação de Hardware | <ul style="list-style-type: none">• Tipo de aparelho• Versão de hardware• Número de série• ID do fabricante• Implementation level |

6.7.2 Membros da Rede

No item de menu **Membros da Rede** irá encontrar as seguintes informações:

Todos os membros da rede

Ao premir o botão de um dos membros da rede, irá entrar numa vista, na qual as informações sobre este membro se encontram listadas:

- Fabricante
- Device Class
- Function
- Function Instance
- Source Address

6.7.3 Informação de Armazenamento

No item de menu **Informação de Armazenamento** irá encontrar as seguintes informações:

Estado do Flash

Indica a capacidade da memória de dados interna e o espaço ocupado.

Estado da pen USB

Indica a capacidade da pen USB inserida e o espaço ocupado.

6.8 Criar capturas de ecrã

O terminal oferece-lhe a opção de criar uma captura de ecrã da interface de utilizador visível no ecrã. Esta função pode ser utilizada para esclarecer um colaborador da assistência técnica de um determinado comportamento de uma app, o qual pode ser difícil de descrever por palavras.



Nota

As capturas de ecrã só podem ser criadas com a pen USB inserida.



Para criar uma captura de ecrã, proceda da seguinte forma:

1. Abra a tampa. Para tal prima a área com ranhuras e puxe o entalhe em simultâneo.
2. Insira uma pen USB.
3. Prima a tecla de ocupação livre até que seja emitido um sinal acústico.
→ A captura de ecrã será memorizada automaticamente na pen USB.

7 Resolução de problemas

7.1 Erros no terminal

A seguinte vista geral mostra-lhe possíveis erros no terminal e a sua resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível ligar o terminal	<ul style="list-style-type: none"> O terminal não está correctamente ligado A ignição não está ligada. 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a ligação ISOBUS Ligar o tractor.
O software da máquina ligada não é exibido	<ul style="list-style-type: none"> Resistência de terminação do bus em falta O software foi carregado, mas não foi exibido Erro de ligação do upload do software 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a resistência Verificar se o software pode ser ligado manualmente a partir o menu Iniciar do terminal Verificar a ligação física Contactar o serviço de apoio ao cliente do fabricante da máquina

7.2 Diagnóstico

7.2.1 Funções de diagnóstico

Não está disponível nesta versão.

7.3 Mensagens de erro

A seguinte vista geral mostra-lhe as mensagens do terminal, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
O programa não encontra nenhum ficheiro de actualização correspondente.	<ul style="list-style-type: none"> A pen USB não está inserida O ficheiro de actualização não está disponível na pen USB 	<ul style="list-style-type: none"> Inserir a pen USB Copiar o ficheiro de actualização para a pen USB
Processo interrompido devido a erro.		Ligar ao técnico de assistência
Não foi possível criar a captura de ecrã.	A pen USB não está inserida.	Inserir a pen USB.
Os objectos do aparelho acessório foram rejeitados.	Erro no Object Pool da máquina	Contactar o fabricante da máquina
A ligação ao WorkingSet foi interrompida.		Ligar ao técnico de assistência.
Foi detectado um outro VT #0 na rede. O VT não se pode registar na rede.	O terminal foi definido como terminal primário.	<p>O terminal tem de ser registado como terminal secundário.</p> <p>Em Definições CAN, pode-se remover o sinal de visto junto a "Terminal primário" (cf. capítulo 6.6.5).</p>
O programa não encontra nenhum ficheiro de actualização correspondente	<ul style="list-style-type: none"> A pen USB não está inserida O ficheiro de actualização não está disponível na pen USB 	<ul style="list-style-type: none"> Inserir a pen USB Copiar o ficheiro de actualização para a pen USB
Para activar as novas definições, reinicie o terminal.	As definições do terminal foram alteradas.	Desligar o terminal e voltar a ligá-lo em seguida.



Nota

No terminal podem ser exibidas várias mensagens de erro, as quais dependem da máquina.

Poderá encontrar uma descrição detalhada destas possíveis mensagens de erro e da correcção de erros no manual de instruções da máquina.



Nota

Se não for possível operar a máquina, verifique se o interruptor de paragem foi premido. Só será possível voltar a operar a máquina quando o interruptor já não estiver premido.

7.4 Serviço



Nota

Ao encomendar peças sobressalentes ou ao consultar o serviço de apoio ao cliente com uma questão sobre o aparelho, terá de indicar o número de série do terminal.

Para indicar o número de série, proceda da seguinte forma:

1. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
 2. Prima no ecrã tátil o botão "Informação de Hardware".
- Abre-se o seguinte campo de informações:

The screenshot shows a touch screen interface with a grey background. At the top, there is a navigation bar with icons for back, home, and other functions, along with a clock showing 09:05. The main content area is titled 'Informação de Hardware' and contains a table of device information. The 'Número de série' (Serial Number) field is circled in red.

Tipo de aparelho	CC1100
Versão de hardware	HW 1.6
Número de série	0006266
ID do fabricante	250
	CCI e.V.
Implementation level	3

8 Dados técnicos

8.1 Valores mecânicos

Dimensões (LxAxP) [mm]	250 x 240 x 75
Tipo de aparelho	Caixa em plástico PC-ABS de várias camadas
Fixação	Flange de fixação 80mm x 80mm com casquilho roscado 4 x M5
Temperatura de serviço [°C]	-20 a +70
Resistência à humidade [%]	95, (+25°C...50°C)

8.2 Sistema electrónico

Tensão nominal [V]	12 e 24
área permitida [V]	9...30
Consumo de corrente (com 13,5 V)	1,1 A – 1,5 A
Protecção contra a inversão de polaridade	existe
Ecrã	8,4" TFT
Resolução do ecrã [px]	640 x 480

8.3 Interfaces CCI 100

CAN1-IN	CAN 2.0B, ISO 11898-1 M12x1; tomada de 8 pinos		<ol style="list-style-type: none"> 1. +U_B 2. PARAG_EMERG_B 3. +U_{ON} 4. PARAG_EMERG_V 5. CAN0L 6. GND: 7. CAN0H: 8. Blindagem:
CAN1-OUT	CAN 2.0B, ISO 11898-1 M12x1; tomada de 8 pinos		<ol style="list-style-type: none"> 1. +U_B : 2. PARAG_EMERG_A 3. +U_{ON} 4. PARAG_EMERG_V 5. CAN0L 6. GND 7. CAN0H 8. Blindagem
2x RS232 e sinal	Assínc. máx. 115 Kbps/ Tomada de sinal ISO 11786 M12x1, tomada de 12 pinos		<ol style="list-style-type: none"> 1. +U_{B SW} 2. GND 3. SMFQ_IN 2 4. SAN INO 5. SMFQ_IN 3 6. SMFQ_IN 4 7. SMFQ_IN 1 8. COMO_RxD_IN 9. COMO_TxD_OUT 10. IGN 11. COM1_RxD_IN 12. COM1_TxD_OUT
Vídeo	NTSC, SECAM, sinal 1Vpp/50 M12x1; tomada de 8 pinos		<ol style="list-style-type: none"> 1. VIDEO_IN 2. RS485_B 3. RS485_A 4. +U_{B SW} 5. RS485_A 6. +U_{B SW} 7. VGND 8. Blindagem
LIN	LIN-BUS Master M8x1, tomada de 4 pinos		<ol style="list-style-type: none"> 1. +12V / +24V 2. TxD 3. GND 4. RxD
			<ol style="list-style-type: none"> 1.

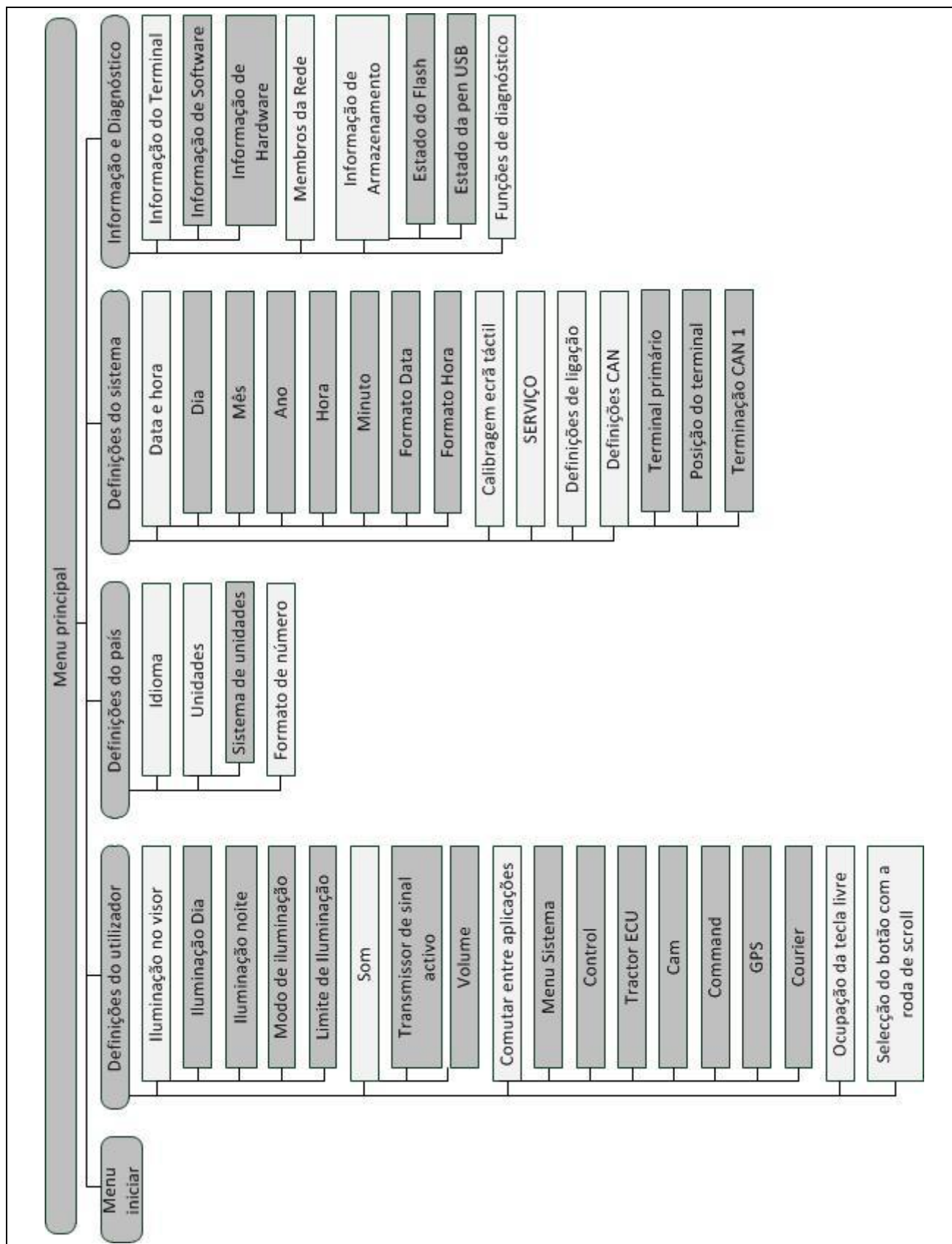
USB	USB Host 2.0		2. TX+ 3. RX+ 4. TX- 5. RX-
------------	--------------	---	--------------------------------------

8.4 Interfaces CCI 200

O terminal CCI 200, além das interfaces do CCI 100, possui também as seguintes interfaces:

Ethernet	10/100 Base-T, IEC 61076-2-101
CAN2-IN	CAN 2.0B, ISO 11898-1 M12x1; tomada de 8 pinos
Bluetooth	Bluetooth Spec. V2.0 + DER Compliant Class 2 Output Power, internal antenna
WLAN	54 Mbps, 2,4 GHz, IEEE 802.11b e 802.11g, WPA, WPA2, 802.1x e 802.11i, funcionamento apenas a 0°C – 65°C

9 Estrutura do menu



10 Garantias

Os aparelhos da <nome da empresa> são fabricados de acordo com os métodos de fabrico mais modernos e com extremo cuidado e estão sujeitos a inúmeros controlos. Por isso, a <nome da empresa> fornece 12 meses de garantia, caso as seguintes condições sejam cumpridas:

- A garantia começa na data da compra.
- A garantia abrange defeitos de material ou de fabrico. Para produtos externos (sistema hidráulico, sistema electrónico) apenas nos responsabilizamos no âmbito da garantia do respectivo fabricante. Durante o período de garantia, os defeitos de fabrico e de material serão reparados sem custos através da substituição ou melhoria das peças em questão. Outros direitos adicionais, tais como direitos de conversão, redução ou compensação por danos, que não tenham tido origem no objecto de fornecimento, são expressamente excluídos. A prestação de garantia é feita por oficinas autorizadas, pelo representante da fábrica da <nome da empresa> ou pela fábrica.
- As consequências do desgaste natural, sujidade, corrosão e todos os defeitos que tenham surgido devido a manuseamento incorrecto e a influências exteriores, estão excluídos das prestações de garantia. A realização não autorizada de reparações ou alterações do estado original anula a garantia. O direito a indemnização é anulado, caso não tenham sido utilizadas peças sobressalentes originais da <nome da empresa>. Consulte o manual de instruções para mais informações. Em caso de dúvidas contacte o representante da nossa fábrica ou contacte directamente a fábrica. Para que as reivindicações de garantia seja válidas, estas têm de ser comunicadas à fábrica, no máximo 30 dias após o a ocorrência do dano. Indique a data de compra e o número da máquina. As reparações, que devem ser efectuadas como parte da garantia, só podem ser efectuadas pela oficina autorizada depois de consultar a <nome da empresa> ou o seu representante oficial. O período de garantia não é prolongado pelos trabalhos de garantia. Os defeitos de transporte não são considerados defeitos de fábrica e, por isso, não fazem parte das obrigações de prestação de garantia do fabricante.
- Uma reclamação de compensação por danos, que não tenham tido origem nos aparelhos da <nome da empresa>, está excluída. Isto significa também que a responsabilidade por danos consequenciais devido a defeitos de dispersão está excluída. As alterações não autorizadas nos aparelhos da <nome da empresa> podem provocar danos consequenciais e excluem a responsabilidade do fornecedor por estes danos. Em caso intenção ou de negligência grave do proprietário ou de um executivo e nos casos em que, de acordo com a lei da responsabilidade dos produtos, em caso de defeitos do objecto de fornecimento existir responsabilidade por danos pessoais ou materiais de objectos de uso privado, a exclusão da responsabilidade do fornecedor não se aplica. Esta exclusão também não se aplica nos casos em que as características, as quais foram expressamente garantidas, estiverem em falta, caso a garantia tenha como finalidade proteger o cliente contra danos que não tiveram origem no objecto de fornecimento.

11 Endereços de contacto

Amazonen-Werke H. Dreyer GmbH & Co. KG
Am Amazonenwerk 9-13
D-49205 Hasbergen
Tel: + 49 (0)5405 501 0
www.amazone.de

Grimme Landmaschinenfabrik GmbH & Co. KG
Hunteburger Str. 32
D-49401 Damme
Tel: +49 (0)5491 666 0
www.grimme.de

KUHN S.A.
BP 50060
F-67706 Saverne CEDEX
Tel: +33 (0)3 88 01 81 01
www.kuhn.com

LEMKEN GmbH & Co. KG
Weseler Straße 5
D-46519 Alpen
Tel: +49 (0)2801 81 0
www.lemken.com

Maschinenfabrik Bernard KRONE GmbH
Heinrich-Krone-Straße 10
D-48480 Spelle
Tel: +49 (0)5977 935 0
www.krone.de/de/ldm/

RAUCH Landmaschinenfabrik GmbH
Landstraße 14
D-76547 Sinzheim
Tel: +49 (0)7221 985 200
www.rauch.de

Alois Pöttinger Maschinenfabrik Ges.m.b.H
Industriegelände 1
A-4710 Grieskirchen
+43 (0)7248 6 00 0
www.poettinger.at

Ludwig Bergmann GmbH
Hauptstraße 64-66
D-49424 Goldenstedt
+49 (0)4444 2008 0
www.bergmann-goldenstedt.de

12 Glossário

ACK	Do inglês Acknowledge = confirmar
Máscara de operação	Os valores e elementos de comando representados no ecrã resultam no total na máscara de operação. Os elementos representados podem ser seleccionados directamente através do ecrã táctil.
Valor booleano	Um valor com o qual apenas se pode seleccionar entre verdadeiro/falso, ligado/desligado, sim/não, etc.
Sistema de bus	Sistema electrónico para a comunicação entre aparelhos de comando.
CAN	C ontroller A rea N etwork
CCI	C ompetence C enter I SOBUS e.V.
DHCP	D ynamic H ost C onfiguration P rotocol: Permite a atribuição da configuração da rede a clientes através de um servidor.
ESC	Do inglês Escape = sair; neste caso: cancelar uma função
Failed	Falhou (inglês)
In-cab	Conceito da norma ISO 11783. Descreve a tomada ISOBUS de nove pinos na cabina do tractor.
ISO 11783	Norma internacional Define interfaces e formatos de dados para tractores e máquinas.
ISOBUS	ISO11783 Norma internacional para a transferência de dados entre máquinas e aparelhos agrícolas.
Cabo (tipo A)	Liga as interfaces "CAN1-IN" e "CAN1-OUT" no terminal à tomada In-cab do tractor.
LAN	L ocal A rea N etwork, rede local
Membros da Rede	Um aparelho que está ligado ao bus e que comunica através deste sistema.
Object Pool	Conjunto de dados que é transmitido da máquina ISOBUS para o terminal e que contém as máscaras de operação individuais.
Interface	Parte do terminal que serve para a comunicação com outros aparelhos.
Tomada de sinal	Tomada de sete pinos baseada na norma ISO 11786, na qual os sinais para a velocidade, a rotação do eixo de tomada de força e a posição de 3 pontos podem ser lidos.
Succeeded	bem sucedido (inglês)
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã táctil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.
Tractor ECU	Também TECU. Num tractor ISOBUS, a TECU estabelece a ligação entre o sistema de bus do tractor e o ISOBUS e fornece assim as informações do tractor à máquina, tais como por exemplo a velocidade do percurso ou a rotação do eixo de tomada de força.
USB	U niversal S erial B us: Sistema de bus de série para ligação do terminal ao meio de armazenamento.

13 Índice

C

Colocação em funcionamento	16
Ligar o terminal	17
Montar o terminal	16
Configuração	23
Configurar o terminal	23
Conformidade	5
Criar capturas de ecrã	34

D

Dados técnicos	38
Definições do país	28
Definir idioma	28
Definir unidades	28
Formato de número.....	28
Definições do sistema.....	29
Calibrar ecrã táctil	30
Definições CAN	31
Definições de ligação	31
Definir data e hora.....	30
Serviço	31
Definições do utilizador.....	25
Comutar entre aplicações	27
Definir o som	27
Definir o visor	26
Ocupação da tecla livre.....	27
Seleção do botão com a roda de scroll.....	27
Diagnóstico	32
Resolução de problemas	35
Diálogo de entrada	18

E

Ecrã táctil	14
Elementos de comando	11
Endereços de contacto	43
Erros no terminal	35
Estrutura	10
Estrutura do menu	41

G

Garantia	42
Glossário.....	44

I

Indicações de segurança	
Identificação	6
Instalação	8

Interruptor de paragem.....	9
Utilizador	7
Indicar o número de série	37
Informação	32
Estado de memória	33
Informação do Terminal	32
Membros da Rede.....	33
Informação e Diagnóstico	32
Interfaces	
Vista geral	15
Interfaces CCI 100	39
Interfaces CCI 200	40
Interruptor de paragem	12
Indicações de segurança	9
Introduzir valores	18
Introduzir valores booleanos	21
Introduzir valores numéricos	19
Inversor da softkey.....	13

L

Ligar	18
Ligar o terminal	18
Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	17

M

Mensagens de erro	36
Menu Iniciar	24
Menu principal.....	23

O

Ocupar a tecla i.....	27
Operação	18

P

Placa de características.....	10
-------------------------------	----

R

Resolução de problemas	35
Roda de scroll	12

S

Segurança.....	6
Seleccionar os valores a partir de uma lista	22

T

Tecla ACK.....	13
Tecla de comutação.....	13
Tecla de confirmação.....	13
Tecla de função	13

Tecla ESC.....	12
Tecla Home	14

U

Utilização prevista.....	7
--------------------------	---



CCI.Cam

Monitorização visual da
máquina

Manual de instruções

Referência: CCI.Cam v3

Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Número da versão: v3.06

1	Introdução	4
1.1	Sobre este manual.....	4
1.2	Referência.....	4
1.3	Sobre a CCI.Cam	4
2	Segurança	5
2.1	Identificação das indicações no manual de instruções	5
3	Colocação em funcionamento	6
3.1	Montar o terminal	6
3.2	Ligar o terminal	6
3.3	Ligar a uma câmara.....	6
3.4	Ligar a várias câmaras	7
3.5	Instalar o software	7
4	Operação	8
4.1	Iniciar o programa.....	8
4.2	Vista principal (uma câmara).....	9
4.3	Vista principal (várias câmaras)	11
4.4	Configurações.....	13
4.5	Atribuição câmara.....	15
5	Resolução de problemas	17
5.1	Erros no terminal	17
5.2	Mensagens de erro.....	17
6	Estrutura do menu.....	19
7	Glossário	20
8	Botões e símbolos.....	21
9	Índice	22

1 Introdução

1.1 Sobre este manual

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração da app CCI.Cam. Esta app foi pré-instalada no seu terminal ISOBUS CCI 100 / 200, podendo ser apenas aí executada. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento e garantir um funcionamento sem problemas.

Este manual de instruções tem de ser lido e compreendido antes de colocar o software em funcionamento, de modo a prevenir-se problemas na utilização.

1.2 Referência

Este manual descreve a CCI.Cam na versão CCI.Cam v3.

Para consultar o número da versão CCI.Cam instalada no seu terminal, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
4. Prima o botão "Informação de Software" no ecrã tátil.
 - No campo de informações agora exibido é indicada a versão dos componentes do software do terminal.

1.3 Sobre a CCI.Cam

A CCI.Cam destina-se à monitorização visual da máquina por câmara de vídeo. A app permite que o condutor mantenha uma vista geral sobre sua máquina com até 8 câmaras e fornece-lhe apoio nos processos de trabalho complexos.

As funções avançadas, tais como a mudança cíclica da câmara e a configuração flexível das ligações da câmara simplificam o trabalho diário. Com a função de snapshot, as imagens podem ser tiradas e memorizadas numa pen USB.

2 Segurança

2.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:

**Atenção - Perigos gerais!**

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.

**Cuidado!**

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.

**Nota**

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.

3 Colocação em funcionamento

3.1 Montar o terminal

Para informações sobre a montagem do terminal, consulte o capítulo
4.1 Montar o terminal do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2 Ligar o terminal

3.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão

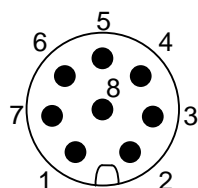
Para informações consulte o capítulo **5.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.3 Ligar a uma câmara

Uma câmara pode ser ligada directamente ao terminal através da interface "Vídeo".



Ligação da câmara



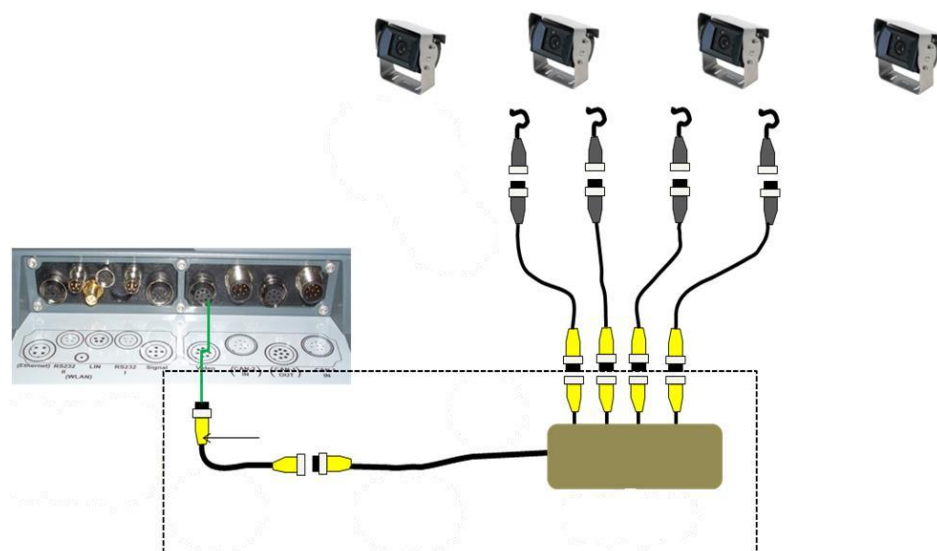
A ligação da câmara ao terminal é feita através da interface "Vídeo".

A ocupação dos pinos pode ser consultada no seguinte esquema:

1. Sinal de vídeo
2. RS485B
3. RS485A
4. +12V / +24 V
5. Mini Out
6. +12V / +24 V
7. GND
8. Blindagem

3.4 Ligar a várias câmaras

Pode-se ligar a várias câmaras ao terminal através do multiplexador <N.º de art. Multiplexador>. Para o caso de mais de 3 câmaras serem ligadas ao terminal através do multiplexador, este necessita de uma alimentação de corrente externa.



Ligação do multiplexador

A ligação do multiplexador ao terminal é feita da mesma forma que a ligação de uma câmara através da interface "Vídeo" (cf. capítulo 3.3).

3.5 Instalar o software

A CCI.Cam faz parte do volume de fornecimento do terminal ISOBUS CCI, uma instalação não é possível nem necessária.

4 Operação

4.1 Iniciar o programa

A CCI.Cam é activada automaticamente com a ligação do terminal.

Para comutar para a vista principal da CCI.Cam, proceda da seguinte forma:

1. Abra no menu principal do terminal o menu Iniciar e prima a tecla com o símbolo CCI.Cam.



A CCI.Cam está dividida em 4 áreas:

4.1.1 Vista principal (uma câmara)

Indica a imagem da única câmara ligada.

4.1.2 Vista principal (várias câmaras)

Indica a imagem de uma das câmaras ligadas.

Permite comutar entre as imagens das diferentes câmaras.

4.1.3 Configurações

Comutar para atribuir.

Configuração do intervalo de tempo.

4.1.4 Atribuição

Atribuição de câmaras e teclas de selecção rápida.

4.2 Vista principal (uma câmara)

Esta é a vista principal no caso de apenas uma câmara estar ligada ao terminal. A imagem desta câmara é indicada na vista principal.



Possui as seguintes opções de operação:



Seleccionar o modo de ecrã completo



Reflectir a imagem



Criar snapshot



Comutar para as configurações:
Prima no ecrã táctil o botão "Configurações" (F12).



Nota

As opções de operação no item de menu **Configurações** não têm qualquer efeito se apenas uma câmara estiver ligada.

4.2.1 Seleccionar o modo de ecrã completo

Para seleccionar o modo de ecrã completo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Modo de ecrã completo" (F8), a roda de scroll ou no ecrã tátil prima directamente na indicação das imagens da câmara.
→ A vista comuta imediatamente para o modo de ecrã completo, a imagem da câmara assume toda a área do ecrã.



Nota

No modo de ecrã completo, as funções "Reflectir a imagem" (F9) e "Snapshot" (F11) apenas estão disponíveis através das respectivas teclas de função.



Nota

Para sair do modo de ecrã completo, pode premir um ponto qualquer do ecrã tátil, a tecla de função F8 ou a roda de scroll.

4.2.2 Reflectir a imagem

Para reflectir a imagem ao longo do eixo vertical, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Reflectir imagem" (F9).

4.2.3 Criar snapshot

Para criar uma snapshot, proceda da seguinte forma:

1. Ligue uma pen USB ao terminal.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Criar snapshot" (F11).



Nota








A snapshot é automaticamente memorizada na pen USB na pasta "CAMCAP". Os nomes dos ficheiros seguem a convenção _<JJJJ_MM_TT>_<ld.Nr.>JPEG.

4.3 Vista principal (várias câmaras)

Esta é a vista principal no caso de várias câmaras estarem ligadas ao terminal. Na vista principal são indicadas as imagens da câmara seleccionada.



Possui as seguintes opções de operação:

- | | |
|---|--|
|  | Seleccionar o modo de ecrã completo (cf. capítulo 4.2.1) |
|  | Reflectir a imagem (cf. capítulo 4.2.2) |
|  | Criar snapshot (cf. capítulo 4.2.3) |
|  | Comutar para as configurações (cf. capítulo 4.4) |
|  | Ligar ou desligar a mudança automática da câmara |
|  | Indicar a imagem da câmara |
|  | Indicar outras câmaras |

4.3.1 Ligar ou desligar a mudança automática da câmara

Caso não deseje mudar manualmente a indicação das imagens da câmara, poderá ligar a mudança automática da câmara. A indicação comuta automaticamente entre as imagens da câmara em intervalos regulares.

Para ligar ou desligar a mudança automática da câmara, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Ligar a mudança automática da câmara" (F10) ou, caso já esteja ligado, prima "Desligar a mudança automática da câmara" (F10).



Nota

Possui a opção de configurar o intervalo, durante o qual as imagens da câmara comutam (cf. capítulo 4.4.1).

4.3.2 Indicar a imagem da câmara

Para indicar a imagem de uma determinada câmara, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão com a câmara desejada.
→ A indicação comuta para a imagem desta câmara.

4.3.3 Indicar outras câmaras



Nota

O botão com esta função surge apenas se estiverem ligadas mais do que 5 câmaras.

Para indicar outras câmaras, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Indicar outras câmaras" (F6).
→ As outras câmaras são indicadas nos botões (F3 – F5).



Nota

Os botões "Câmara 1" (F1) e "Câmara 2" (F2) são sempre indicados. Estes botões são as teclas de selecção rápida para as imagens das duas câmaras mais importantes.

4.4 Configurações

Irá aceder ao submenu **Configurações** através do botão "Configurações" (F12) na vista principal.



Possui as seguintes opções de operação:



Comutar para a Atribuição câmara:

Prima no ecrã tátil o botão "Atribuição câmara".

Poderá encontrar mais informações sobre a atribuição das câmaras no capítulo 4.5.



Introduzir o intervalo de tempo



Repor as configurações

4.4.1 Introduzir o intervalo de tempo

Para introduzir o intervalo de tempo para a mudança automática da câmara, proceda da seguinte forma:

1. Para tal, prima no ecrã táctil o botão "Intervalo de tempo" ou rode a roda de scroll ou accione os botões "Para cima" (F4) e "Para baixo" (F5) até o nome ficar marcado a branco e, em seguida, prima a roda de scroll ou prima no ecrã táctil em "OK" (F6).
2. Introduza o valor para o intervalo de tempo no ecrã táctil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores para o intervalo de tempo situa-se entre 1 e 10 seg.

4.4.2 Repor as configurações

Para repor as configurações para o intervalo de tempo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Repor" (F1).
 - O intervalo de tempo é imediatamente reposto para as predefinições de fábrica, não existe qualquer aviso.



Nota

As predefinições de fábrica para o intervalo de tempo são de 2 seg.

4.5 Atribuição câmara

Através do botão "Atribuição" no submenu **Configurações**, irá aceder ao item de menu **Atribuição câmara**. Ali é indicada uma lista de 8 teclas de selecção rápida "Câmara 1-8" e as câmaras "Ligação 1-8" atribuídas através da ligação do multiplexador.

Este submenu permite a atribuição flexível de câmaras às teclas de selecção rápida, independentemente da ocupação da ligação no multiplexador. Deste modo é possível definir as duas câmaras mais importantes nas teclas de selecção rápida "Câmara 1" e "Câmara 2", sem ser necessário alterar a ligação ao multiplexador. Além disso, a mudança automática da câmara segue a sequência das câmaras definida aqui.



Possui as seguintes opções de operação:



Atribuir câmara



Repor atribuição

4.5.1.1 Atribuir câmara

Para atribuir uma tecla de selecção rápida a uma ligação do multiplexador, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil um dos botões "Câmara 1-8" ou rode a roda de scroll até o botão desejado ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o botão estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se uma lista das ligações disponíveis.
2. Seleccione uma ligação da lista. Para tal, prima o botão com o número da ligação.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o botão com o número da ligação.

4.5.1.2 Repor atribuição

Para repor a atribuição das câmaras, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Repor" (F1).
→ As atribuições serão imediatamente repostas, não existe qualquer aviso.



Nota

A atribuição da câmara, cuja imagem está a ser indicada actualmente, não pode ser reposta.

5 Resolução de problemas

5.1 Erros no terminal

A seguinte vista geral mostra-lhe possíveis erros no terminal e a sua resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível ligar o terminal	<ul style="list-style-type: none"> O terminal não está correctamente ligado A ignição não está ligada. 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a ligação ISOBUS Ligar o tractor.
O software da máquina ligada não é exibido	<ul style="list-style-type: none"> Resistência de terminação do bus em falta O software foi carregado, mas não foi exibido Erro de ligação do upload do software 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a resistência Verificar se o software pode ser ligado manualmente a partir o menu Iniciar do terminal Verificar a ligação física Contactar o serviço de apoio ao cliente do fabricante da máquina

5.2 Mensagens de erro

A seguinte vista geral mostra-lhe as mensagens de erro na CCI.Cam, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não foi possível iniciar o vídeo multiplexador.	Erro na ligação do cabo	Verificar a ligação do cabo, reiniciar o terminal.
Não foi possível abrir a fonte de vídeo pretendida. (202)	A ligação à câmara perdeu-se/foi interrompida.	Verificar a ligação do cabo, reiniciar o terminal.
Não foi possível reflectir a câmara seleccionada.	A reflexão não é suportada pela câmara (ocorre apenas com a utilização do multiplexador).	Utilizar uma câmara, cujo hardware suporte a reflexão.
Erro na criação da captura de ecrã. Verifique se uma pen USB está inserida.	Nenhuma pen USB inserida.	Inserir a pen USB.



Nota

No terminal podem ser exibidas várias mensagens de erro, as quais dependem da máquina.

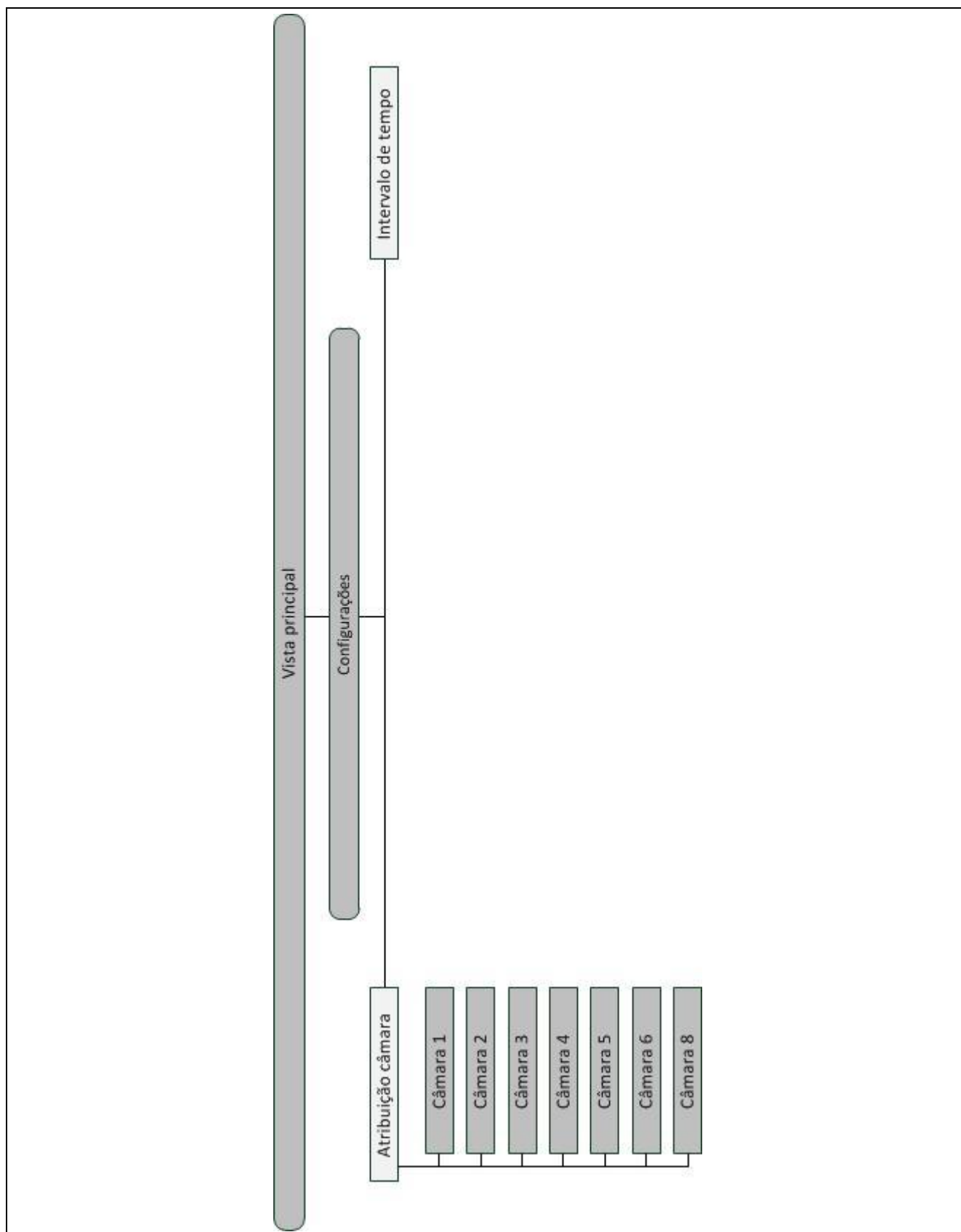
Poderá encontrar uma descrição detalhada destas possíveis mensagens de erro e da correcção de erros no manual de instruções da máquina.



Nota

Se não for possível operar a máquina, verifique se o "interruptor de paragem" foi premido. Só será possível voltar a operar a máquina quando o interruptor já não estiver premido.

6 Estrutura do menu



7 Glossário

Máscara de operação	Os valores e elementos de comando representados no ecrã resultam no total na máscara de operação. Os elementos representados podem ser seleccionados directamente através do ecrã táctil.
CCI	Competence Center ISOBUS e.V.
CCI.Cam	Monitorização visual da máquina
ISOBUS	Bus de dados para uma aplicação técnica regional ou municipal que esteja em conformidade com a norma ISO 11783.
Multiplexador	Aparelho para a comutação dos sinais de vídeo, com o qual é possível operar várias câmaras numa entrada para vídeo.
Snapshot	Registo da imagem actualmente indicada
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã táctil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.
Modo de ecrã completo	A imagem da câmara assume toda a área do ecrã.
Mudança cíclica da câmara	Mudança automática de uma câmara para a seguinte.

8 Botões e símbolos



CCI.Cam



Snapshot



Mudança automática da câmara



Indicar a imagem da câmara



Intervalo de tempo



Repor



Modo de ecrã completo



Reflectir a imagem



Configurações



Indicar outras câmaras



Atribuição câmara



Seleccionar a partir de uma lista

9 Índice

A

Atribuição	15
repor	16
Atribuição câmara	15
Atribuir câmara	16

C

CCI.Cam	4
Colocação em funcionamento	6
Configurações	13
repor	14
Criar snapshot	10

D

Desligar a mudança automática da câmara	12
---	----

E

Estrutura do menu	19
-------------------------	----

G

Glossário	20, 21
-----------------	--------

I

Indicações de segurança	
Identificação	5
Indicar a imagem da câmara	12
Indicar outras câmaras	12
Iniciar o programa	8
Instalar o software	7
Introdução	4
Introduzir o intervalo de tempo	14

L

Ligação da câmara	6
Ligação do multiplexador	7
Ligar a mudança automática da câmara	12

M

Mensagens de erro	17
-------------------------	----

O

Operação	8
----------------	---

R

Referência	4
Reflectir a imagem	10
Resolução de problemas	17

S

Segurança	5
Seleccionar o modo de ecrã completo	10

T

Terminal	
ligar	6
ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	6
ligar a uma câmara	6
ligar a várias câmaras	7
montar	6

V

Vista principal (uma câmara)	9
Vista principal (várias câmaras)	11



CCI.Control

Documentação e gestão de
encomendas

Manual de instruções

Referência: CCI.Control v3.0



Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Versão: v3.01

1	Introdução	4
1.1	Sobre este manual.....	4
1.2	Referência.....	4
1.3	Sobre a CCI.Control	4
2	Segurança	8
2.1	Identificação das indicações no manual de instruções	8
3	Colocação em funcionamento	9
3.1	Montar o terminal.....	9
3.2	Ligar o terminal	9
3.3	Instalar o software	11
3.4	Tipos de funcionamento	12
4	Operação	13
4.1	Indicações gerais	13
4.2	Iniciar o programa.....	16
4.3	Dados da encomenda.....	59
4.4	Importar dados da encomenda.....	75
4.5	Exportar dados da encomenda	76
4.6	Configurações.....	78
5	Resolução de problemas	80
5.1	Erros no terminal	80
5.2	Mensagens de erro.....	81
6	Estrutura do menu.....	83
7	Glossário	84
8	Botões e símbolos.....	87
9	Índice	89

1 Introdução

1.1 Sobre este manual

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração da app CCI.Control. Esta app foi pré-instalada no seu terminal ISOBUS CCI 100/200, podendo ser apenas aí executada. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento e garantir um funcionamento sem problemas.

Este manual de instruções tem de ser lido e compreendido antes de se colocar o software em funcionamento e, em especial antes de se processar a encomenda, de modo a prevenir-se problemas na utilização.

1.2 Referência

Este manual descreve a CCI.Control na versão CCI.Control v3.0.

Para consultar o número da versão CCI.Control instalada no seu terminal ISOBUS CCI, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
4. Prima o botão "Informação de Software" no ecrã táctil.
 - No campo de informações agora exibido é indicada a versão dos componentes do software do terminal.

1.3 Sobre a CCI.Control

1.3.1 Componentes

A CCI.Control destina-se à documentação e gestão de encomendas:

Interface de dados

O formato XML utilizado para a troca de dados é compatível com ISOBUS. Os dados são transferidos através de uma pen USB ou online através da interface GSM.

Interface da máquina

O registo dos dados do processo e o controlo da máquina são feitos através do ISOBUS.
O computador de controlo da máquina tem para tal que estar equipado com o software Task Controller.

1.3.2 Processamento específico de áreas parciais

Se um receptor de GPS estiver ligado, o processamento específico de áreas parciais é feito de forma automática. As encomendas planeadas no PC com mapas de aplicações podem ser processadas deste modo e documentadas com informações da posição.

1.3.3 Funcionamento stand-alone

No caso mais simples, a CCI.Control pode ser operada sem o ficheiro da encomenda e sem a máquina ISOBUS.

Os dados mestre (condutor, empresa, etc.) e a encomenda são criados directamente no terminal e utilizam a CCI.Control apenas para registo dos dados da encomenda. São registados o momento e a duração da medida, a qual foi atribuída à encomenda, assim como, caso a antena GPS esteja disponível, a via de tráfego.

1.3.4 Funcionamento da máquina

1.3.4.1 Suporta o ISOBUS

A maioria das máquinas ISOBUS modernas são capazes de disponibilizar uma série de dados do processo para a CCI.Control.

Por dados do processo entende-se

- a) as informações específicas da máquina
- b) as informações específicas da medida (dados de aplicação + dados de rendimento)

Durante o funcionamento de uma máquina ISOBUS, os dados mestre (condutor, empresa, etc.) e a encomenda são criados directamente no terminal e utilizam a CCI.Control para registo dos dados da encomenda e dos dados do processo.

Durante o funcionamento sem ficheiro de lotes, apenas os contadores das máquinas ISOBUS ligadas são lidos e escritos na encomenda. Isto ocorre ao pausar e ao terminar a encomenda. Os dados do processo disponibilizados nos contadores dependem da máquina e são determinados pelo fabricante da máquina.

1.3.4.2 Não suporta o ISOBUS

Durante o funcionamento de uma máquina ISOBUS que não suporta o ISOBUS, os dados mestre (condutor, empresa, etc.) e a encomenda são criados directamente no terminal e utilizam a CCI.Control para registo dos dados da encomenda.

1.3.5 Funcionamento do ficheiro de lotes

Este é o modo de funcionamento recomendado.

A CCI.Control assume a troca dos dados da encomenda e dos dados do processo entre o PC da quinta, o terminal e a máquina. O formato XML utilizado para a troca de dados é compatível com ISOBUS. Pode ser disponibilizado ou processado pelas empresas de software relevantes de software agrícola.

Criam no PC um ficheiro da encomenda no formato XML, o qual contém os dados mestre e também os dados da encomenda. Os dados são lidos através da função de importação da CCI.Control.

Todas as informações específicas da encomenda são resumidas nos dados da encomenda:

- Quem?
- Onde?
- O quê?
- Quando?
- Como?

Durante o planeamento de uma encomenda no PC pode-se determinar os dados do processo da máquina que serão registados. É também possível processar um conjunto padrão de dados do processo definido pelo fabricante. Normalmente pode-se solicitar todos os valores disponíveis na máquina e escrever com as informações do tempo e da posição.

Além disso, as máquinas ISOBUS podem reagir a instruções da CCI.Control. A máquina ISOBUS envia uma descrição do aparelho (DDD) à CCI.Control. Através desta informação, a CCI.Control conhece a funcionalidade da máquina ISOBUS. Com base nos mapas de aplicações criados no PC, a CCI.Control pode controlar assim a máquina ISOBUS conforme a posição.

A CCI.Control permite introduzir novas encomendas ou clientes durante o trabalho no campo. Os novos dados mestre são automaticamente importados e complementados no software agrícola.

Depois de uma encomenda ter sido terminada, pode ser exportada para uma pen USB e transferida para o PC ou pode ser transferida através da interface GSM. Os dados da encomenda abrangem as leituras do contador da máquina em questão, assim como os dados do processo requisitados durante o planeamento da encomenda. Com base nos dados obtidos, as encomendas posteriores podem ser planeadas com uma maior precisão. Além disso, os dados simplificam a documentação dos trabalhos executados e a emissão de facturas.

1.3.6 Exemplos

Ex. 1:

Durante a colheita foi criada uma cartografia do rendimento. Com base nesta cartografia, elabora-se no PC um plano de fertilização. O ficheiro de lotes cria uma encomenda com base na recomendação da fertilização e nos dados de posição, tendo em consideração as funções da máquina. Esta encomenda é memorizada num meio de armazenamento e transmitida ao condutor, o qual em seguida exibe os dados na CCI.Control. Agora o condutor só tem de conduzir no campo. A CCI.Control controla o distribuidor de adubo artificial com base na encomenda e nas informações actuais da posição através do ISOBUS. As quantidades de adubo específicas das áreas parciais são automaticamente definidas com base no mapa de aplicações criado no PC.

Ex. 2:

Um caso simples seria o de a CCI.Control, por exemplo, documentar o número de fardos de uma prensa. Esta informação, assim como as informações da posição documentadas, podem ser transmitidas numa factura para o cliente.

	O ficheiro de lotes não está disponível		Ficheiro de lotes existe	
	A máquina não suporta o ISOBUS	A máquina suporta o ISOBUS	A máquina não suporta o ISOBUS	A máquina suporta o ISOBUS
Registo dos tempos	•	•	•	•
Registo das posições	•*	•*	•*	•*
Registo dos contadores	-	•	-	•
Registo dos dados do processo	-	-	-	•
Controlo automático da máquina	-	-	-	•*

* com receptor de GPS ligado

• Função disponível

- Função não disponível

2 Segurança

2.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:

**Atenção - Perigos gerais!**

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.

**Cuidado!**

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.

**Nota**

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.

3 Colocação em funcionamento

3.1 Montar o terminal

Para informações consulte o capítulo **5.1 Montar o terminal** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2 Ligar o terminal

3.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão

Para informações consulte o capítulo **5.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2.2 Ligar a um receptor de GPS

A utilização de um receptor de GPS é necessária para processar a encomenda específica da área parcial.

Para informações consulte o capítulo **3.2.2 Ligar a um receptor de GPS** do manual de instruções **CCI.GPS**.

3.2.3 Ligar a um modem GSM

Em alternativa à importação e exportação dos dados da encomenda por pen USB, a CCI.Control oferece a possibilidade de se utilizar uma interface de comunicações móveis para a transferência de dados online.

Para tal é necessário um modem GSM, o qual pode ser encomendado indicando o número de artigo <NúmeroArt GSM>.

Para ligar o modem GSM ao terminal, proceda da seguinte forma:

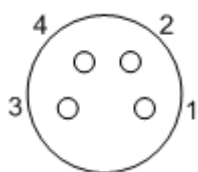
1. Ligue o modem GSM à interface de série "RS232-2" do terminal.



Nota

A configuração da interface de série "RS232-2" do terminal vem configurada de fábrica da seguinte forma: 115200 Baud, 8N1.

Ligação do modem GSM



A ligação do modem GSM ao terminal é feita através da interface de série RS232-1.

A ocupação dos pinos pode ser consultada no seguinte esquema:

1. +12V / +24V
2. TxD
3. GND
4. RxD

3.3 Instalar o software

A CCI.Control faz parte do volume de fornecimento do terminal ISOBUS CCI, uma instalação não é possível nem necessária.

Para poder operar o software instalado de fábrica, tem de se adquirir uma licença:

**Como opção ao
comprar o terminal**

O software vem activado de fábrica e pode ser utilizado imediatamente.

Actualização posterior

Em caso de um licenciamento posterior, o software é activado pelo nosso parceiro de assistência técnica.



Nota

Caso possua uma versão licenciada da CCI.Control, o símbolo da CCI.Control será visível no menu Iniciar do seu terminal.

3.4 Tipos de funcionamento

3.4.1 Funcionamento stand-alone:

Para colocar a CCI.Control em funcionamento, proceda da seguinte forma:

1. Ligue o terminal.
2. Inicie a CCI.Control.
3. Crie uma encomenda nova (cf. capítulo 4.3.2.1).
4. Inicie a encomenda (cf. capítulo 4.3.3.1).
5. Termine a encomenda após a conclusão (cf. capítulo 4.3.3.1).
6. Imprima o relatório de encomenda, se necessário.

3.4.2 Tipo de funcionamento recomendado com receptor de GPS, máquina ISOBUS e ficheiro de lotes

Para colocar a CCI.Control em funcionamento, proceda da seguinte forma:

1. Planeie as suas encomendas com um ficheiro de lotes.
2. Exporte os dados da encomenda como ISO-XML para uma pen USB.
3. Ligue uma máquina ISOBUS ao tractor.
4. Ligue o receptor de GPS ao tractor.
5. Ligue o terminal.
6. Ligue a pen USB ao terminal.
7. Inicie a CCI.Control (cf. capítulo 4.2).
8. Importe os dados da encomenda (cf. capítulo 4.4).
9. Seleccione a encomenda desejada (cf. capítulo 4.3.2.2).
10. Inicie a encomenda (cf. capítulo 4.3.3.1).
11. Termine a encomenda após a conclusão (cf. capítulo 4.3.3.1).
12. Imprima o relatório de encomenda, se necessário.
13. Exporte os dados da encomenda para a pen USB (cf. capítulo 4.5).
14. Importe os dados recolhidos para o ficheiro de lotes e avalie-os.

4 Operação

4.1 Indicações gerais

4.1.1 Campos de entrada

O comprimento dos campos de entrada é de 32 caracteres.

Apenas o endereço de email possui 64 caracteres.

Os campos de entrada numéricos têm um limite de 10 (por exemplo, o código postal) ou 20 dígitos (por exemplo, numero de telefone).



Nota

Se, ao fazer uma introdução, ultrapassar o comprimento permitido, o diálogo de entrada altera a cor e as teclas seguintes são ignoradas.
Apague os caracteres a mais e repita a introdução.

4.1.2 Filtrar

Para filtrar uma lista das entradas memorizadas, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Filtrar" (F2).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seleccione o critério segundo o qual deseja filtrar a lista. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o dado ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte lista das selecções



3. Selecciona a especificação desejada da lista. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com este dado ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco.
 - A selecção surge na janela de selecções.
4. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima a roda de scroll ou mais uma vez o botão com o dado desejado.
 - Irá aceder novamente à máscara de operação. Para filtrar a lista de acordo com mais especificações, proceda novamente da forma descrita acima.



Nota

Se um critério for seleccionado, é exibida uma lista com os critérios, segundo os quais pode-se continuar a filtrar.

4.1.3 Repor filtro

Para repor a definição do filtro, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Repor filtro" (F3).



Nota

O filtro é imediatamente reposto sem mais questões.

4.1.4 Ordenar

Para ordenar uma lista das entradas memorizadas de A-Z ou de Z-A, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "A-Z" ou "Z-A" (F1).



Nota

No botão é indicada a ordem, a qual é criada quando se prime o botão.

4.2 Iniciar o programa

A CCI.Control é iniciada automaticamente com a ligação do terminal. Através do ecrã inicial pode aceder directamente a todas as funções.

Para comutar para o ecrã inicial da CCI.Control, proceda da seguinte forma:

1. Abra no menu principal do terminal o menu Iniciar e prima no ecrã tátil o botão com o símbolo CCI.Control.



A CCI.Control está dividida em 5 áreas:

4.2.1 Encomendas

Processamento de encomendas (capítulo 4.3).

4.2.2 Base de dados

Introdução ou alteração dos dados mestre. Se planear e controlar as suas encomendas com um ficheiro de lotes, os dados mestre são importados juntamente com os dados da encomenda. Normalmente estes dados mestre não precisam de ser introduzidos manualmente. Poderá alterar ou complementar estes dados na CCI.Control e regressar ao ficheiro de lotes durante a exportação dos dados da encomenda.

4.2.3 Importar dados da encomenda

Comute para a máscara de operação para importar os dados. Os dados importados contêm normalmente os dados mestre e os dados da encomenda. A importação é feita a partir da pen USB ou da memória interna ou através de uma das interfaces de comunicações móveis suportadas.



Cuidado!

Ao importar, todos os dados da encomenda e os dados mestre serão apagados!

4.2.4 Exportar dados da encomenda

A exportação dos dados da encomenda pode ser feita por uma pen USB ou pela memória interna ou através de uma das interfaces de comunicações móveis suportadas. Os dados mestre e da encomenda, assim como os dados do processo e da máquina registados, são exportados.

4.2.5 Configurações

Ligar ou desligar o histórico automático.

4.2.6 Base de dados

Os dados mestre são solicitados através do item de menu **Base de dados**.

Na base de dados estão reunidos todos os dados e as informações das encomendas:

- Clientes
- Empresas
- Campos
- Condutores
- Máquinas
- Produtos
- Medidas
- Espécies de plantas
- Variedades vegetais

4.2.7 Clientes

No item de menu **Clientes** irá encontrar uma lista dos clientes memorizados.



Nota

Um cliente é, normalmente, o proprietário ou o arrendatário de uma empresa na qual uma encomenda é processada.
Uma encomenda, uma empresa e um campo podem ser referidos a um cliente.

Os dados sobre um cliente incluem

- **Apelidos,**
- Nomes,
- Rua,
- Código Postal,
- Localidade,
- Número de telefone,
- Número de telemóvel.



Nota

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar clientes



Editar/indicar clientes



Copiar clientes



Apagar clientes

4.2.7.1 Criar cliente novo

Para criar um cliente novo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seleccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.7.2 Editar/indicar clientes

Para editar/indicar um cliente memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista dos clientes o cliente, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o nome do cliente ou rode a roda de scroll até o cliente ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o cliente estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.7.3 Copiar clientes

Para copiar um cliente, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista dos clientes o cliente a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do cliente ou rode a roda de scroll até o cliente ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome do cliente.

4.2.7.4 Apagar clientes

Para apagar um cliente, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista dos clientes o cliente a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão do cliente ou rode a roda de scroll até o cliente ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar um cliente, se este não estiver a ser utilizado numa encomenda, numa empresa ou num campo.

4.2.8 Empresas

No item de menu **Empresas** irá encontrar uma lista das empresas memorizadas.

**Nota**

A empresa é a quinta de um cliente. Todos os campos pertencem a uma empresa, os quais se encontram na posse do cliente. Um cliente pode ter várias empresas. Uma encomenda e um campo podem ser referidos a uma empresa.

Os dados sobre uma empresa são constituídos por

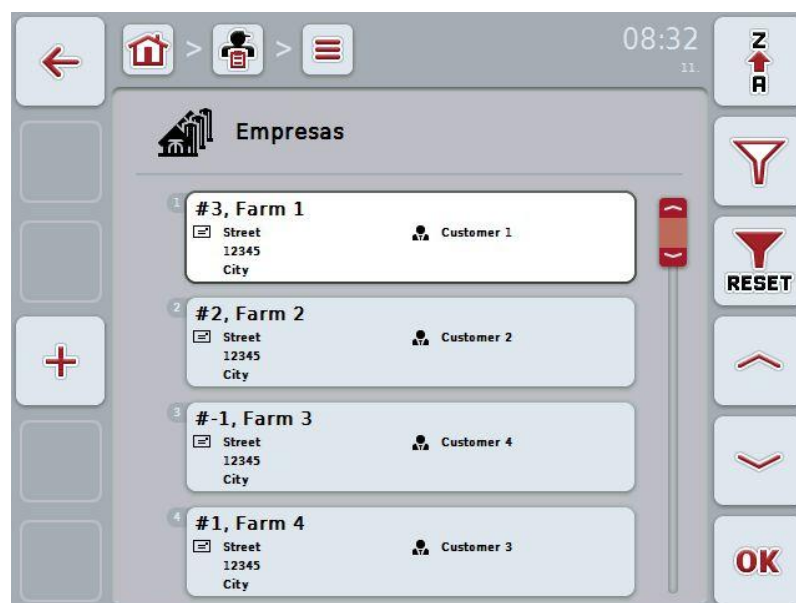
- **Nome da empresa,**
- Rua,
- Código Postal,
- Cidade,
- Cliente.

**Nota**

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.

**Nota**

Através do campo Cliente é feita a atribuição entre a empresa e um cliente. O cliente é também, na maioria dos casos, o proprietário da empresa.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar empresa



Editar/indicar empresa



Copiar empresa



Apagar empresa

4.2.8.1 Criar empresa nova

Para criar uma empresa nova, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Selecione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.8.2 Editar/indicar empresa

Para editar/indicar uma empresa memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista das empresas a empresa, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o nome da empresa ou rode a roda de scroll até a empresa ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando a empresa estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.8.3 Copiar empresa

Para copiar uma empresa, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista das empresas a empresa a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão da empresa ou rode a roda de scroll até a empresa ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome da empresa.

4.2.8.4 Apagar empresa

Para apagar uma empresa, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das empresas a empresa a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da empresa ou rode a roda de scroll até a empresa ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar uma empresa, se esta não estiver a ser utilizada numa encomenda ou num campo.

4.2.9 Campos

No item de menu **Campos** irá encontrar uma lista dos campos memorizados.



Nota

Um campo é a área à qual pode ser atribuída uma encomenda.

Os dados sobre um campo são constituídos por

- **Designação do campo,**
- **Área,**
- Cliente,
- Empresa,
- Espécie de plantas,
- Variedade vegetal.



Nota

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.



Nota

Através do cliente é feita a atribuição entre o campo e o cliente da tarefa a executar. O cliente é também, na maioria dos casos, o proprietário do campo. A empresa permite também atribuir a área a uma quinta. Além disso, uma espécie de plantas e uma variedade vegetal podem ser atribuídas ao campo.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar campo



Editar/indicar campo



Copiar campo



Apagar campo



Solicitar a pré-visualização da vista do mapa

4.2.9.1 Criar campo novo

Para criar um campo novo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Selecione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.9.2 Editar/indicar campo

Para editar/indicar um campo memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista dos campos o campo, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do campo ou rode a roda de scroll até o campo ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o campo estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.9.3 Copiar campo

Para copiar um campo, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista dos campos o campo a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do campo ou rode a roda de scroll até o campo ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome do campo.

4.2.9.4 Apagar campo

Para apagar um campo, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista dos campos o campo a apagar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do campo ou rode a roda de scroll até o campo ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar um campo, se este não for utilizado numa encomenda.

4.2.9.5 Solicitar a pré-visualização da vista do mapa

Para solicitar a pré-visualização da vista do mapa, proceda da seguinte forma:

1. Aceda à máscara de operação do campo (cf. 4.2.9.2).
2. Prima no ecrã tátil o botão "Vista do mapa" (F3):
→ Abre-se a pré-visualização da vista do mapa:



4.2.10 Condutores

No item de menu **Condutores** irá encontrar uma lista dos condutores memorizados.



Nota

Um condutor executa a encomenda planeada e opera a máquina.

Os dados sobre um condutor são constituídos por

- **Apelido,**
- Nome,
- Rua,
- Código Postal,
- Cidade,
- Número de telefone,
- Número de telemóvel.



Nota

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar condutor



Editar/indicar condutor



Copiar condutor



Apagar condutor

4.2.10.1 Criar condutor novo

Para criar um condutor novo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seleccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.10.2 Editar/indicar condutor

Para editar/indicar um condutor memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista dos condutores o condutor, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do condutor ou rode a roda de scroll até o condutor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o condutor estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

→ Abre-se o menu de contexto.

2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.10.3 Copiar condutor

Para copiar um condutor, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista dos condutores o condutor a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do condutor ou rode a roda de scroll até o condutor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome do condutor.

4.2.10.4 Apagar condutor

Para apagar um condutor, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista dos condutores o condutor a apagar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do condutor ou rode a roda de scroll até o condutor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar um condutor, se este não for utilizado numa encomenda.

4.2.11 Máquina

No item de menu **Máquinas** irá encontrar uma lista das máquinas memorizadas. A lista contém as máquinas que foram transferidas do ficheiro de lotes para o ficheiro de transferência, assim como as máquinas ISOBUS, as quais foram ligadas ao terminal desde a última importação.

Com uma máquina pode-se processar uma encomenda. Uma máquina pode ser atribuída a uma tarefa durante o planeamento de uma encomenda com um ficheiro de lotes. Se nenhuma máquina for atribuída a uma encomenda, é efectuada uma atribuição com base na descrição da encomenda e das características da máquina. Caso várias máquinas forem possíveis para uma encomenda, surge uma lista de selecções, na qual a máquina desejada deve ser seleccionada.

Os dados sobre uma máquina são constituídos por

- Nome da máquina,
- Código WSM,



Nota

Apenas o nome da máquina pode ser editado.

Os restantes dados servem de informação e são lidos automaticamente a partir da máquina, caso sejam disponibilizados pela mesma.



Possui as seguintes opções de operação:



Editar/indicar máquina



Apagar máquina

4.2.11.1 Editar/indicar máquina

Para editar/indicar uma máquina memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista das máquinas a máquina, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome da máquina ou rode a roda de scroll até a máquina ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando a máquina estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

→ Abre-se o menu de contexto.

2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.11.2 Apagar máquina

Para apagar uma máquina, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das máquinas a máquina a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da máquina ou rode a roda de scroll até a máquina ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar uma máquina, se esta não estiver a ser utilizada numa encomenda.

4.2.12 Produtos

No item de menu **Produtos** irá encontrar uma lista dos produtos memorizados.



Nota

Um produto é um meio utilizado no campo para realizar uma medida, por exemplo agentes de fertilização ou de pulverização.

O único dado sobre um produto é o

- **Nome do produto.**



Nota

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar produto



Editar/indicar produto



Copiar produto



Apagar produto

4.2.12.1 Criar produto novo

Para criar um produto novo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seleccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.12.2 Editar/indicar produto

Para editar/indicar um produto memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista dos produtos o produto, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o nome do produto ou rode a roda de scroll até o produto ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o produto estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

→ Abre-se o menu de contexto.

2. Prima no ecrã táctil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.12.3 Copiar produto

Para copiar um produto, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista dos produtos o produto a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão do produto ou rode a roda de scroll até o produto ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome do produto.

4.2.12.4 Apagar produto

Para apagar um produto, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista dos produtos o produto a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão do produto ou rode a roda de scroll até o produto ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar um produto, se este não estiver a ser utilizado numa encomenda.

4.2.13 Medidas

No item de menu **Medidas** poderá encontrar uma lista das medidas memorizadas. Durante o planeamento de uma encomenda com um ficheiro de lotes, uma máquina pode ser atribuída a uma tarefa. Uma técnica de aplicação, por exemplo fertilizar, faz parte de uma medida: fertilização líquida / fertilização orgânica / etc.



Nota

Por medidas entende-se as tarefas que se executam no campo, tais como, por exemplo fertilizar ou plantar.

O único dado sobre uma medida é o

- **Nome.**



Possui as seguintes opções de operação:

- | | |
|---|-----------------------|
|  | Criar medida |
|  | Editar/indicar medida |
|  | Copiar medida |
|  | Apagar medida |

4.2.13.1 Criar medida nova

Para criar uma medida nova, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



2. Seleccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.13.2 Editar/indicar medida

Para editar/indicar uma medida memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione na lista das medidas a medida, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o nome da medida ou rode a roda de scroll até a medida ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando a medida estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



3. Seleccione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.13.3 Copiar medida

Para copiar uma medida, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista das medidas a medida a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão da medida ou rode a roda de scroll até a medida ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome da medida.

4.2.13.4 Apagar medida

Para apagar uma medida, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das medidas a medida a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da medida ou rode a roda de scroll até a medida ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar uma medida, se esta não estiver a ser utilizada numa encomenda.

4.2.14 Espécies de plantas

No item de menu **Espécies de plantas** irá encontrar uma lista das espécies de plantas memorizadas.



Nota

Por espécie de plantas entende-se o tipo ou espécie da planta, por exemplo milho ou cevada.

O único dado sobre uma espécie de plantas é o

- **Nome.**



Nota

Os dados a negrito são **campos obrigatórios**, os outros dados são opcionais.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar espécie de plantas



Editar/indicar espécie de plantas



Copiar espécie de plantas



Apagar espécie de plantas

4.2.14.1 Criar espécie de plantas nova

Para criar uma espécie de plantas nova, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seleccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã táctil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã táctil.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.14.2 Editar/indicar espécie de plantas

Para editar/indicar uma espécie de plantas memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Selecione na lista das espécies de plantas a espécie, cujos dados devem ser alterados/indicados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome da espécie de plantas ou rode a roda de scroll até a espécie de plantas ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando a espécie de plantas estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar/Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



3. Selecione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.2.14.3 Copiar espécie de plantas

Para copiar uma espécie de plantas, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das espécies de plantas a espécie a copiar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da espécie de plantas ou rode a roda de scroll até a espécie de plantas ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome da espécie de plantas .

4.2.14.4 Apagar espécie de plantas

Para apagar uma espécie de plantas, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das espécies de plantas a espécie a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da espécie de plantas ou rode a roda de scroll até a espécie de plantas ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Só se pode apagar uma espécie de plantas, se esta não estiver a ser utilizada num campo.

4.2.14.5 Variedades vegetais

No item de menu **Variedades vegetais** irá encontrar uma lista das variedades vegetais memorizadas.



Nota

Por variedade vegetal entende-se uma variedade especial ou o cultivo de uma espécie de plantas.

O único dado sobre uma variedade vegetal é o

- **Nome.**



Nota

Neste item de menu não se podem efectuar definições. As informações sobre as variedades vegetais só podem ser importadas.

4.3 Dados da encomenda

Nos dados da encomenda estão reunidos todos os dados e informações específicos da encomenda:

- Designação da encomenda,
- Cliente,
- Cidade,
- Empresa,
- Campo,
- Condutor,
- Medida,
- Técnica de aplicação e
- Estado da encomenda.



Nota

Por medida entende-se as medidas de cultivo de plantas, tais como colher ou fertilizar.



Nota

Por técnica de aplicação entende-se as medidas especiais, tais como, por exemplo a fertilização líquida ou a fertilização orgânica.

4.3.1 Estado da encomenda

Uma encomenda passa por diversos estados:

Não processado:	Uma encomenda que ainda não foi processada.
Corrente:	Uma encomenda actualmente activa. Apenas uma encomenda pode estar sempre activa. Para iniciar-se uma nova encomenda, a encomenda corrente tem de ser interrompida ou terminada.
Interrompido:	Uma encomenda que foi interrompida. Pode-se prosseguir com a encomenda a qualquer momento.
Terminado:	Uma encomenda terminada. Não se pode prosseguir com a encomenda, porém esta continua na lista das encomendas memorizadas



Nota

Várias encomendas podem encontrar-se no estado **Interrompido**.

4.3.2 Encomendas

A lista das encomendas é solicitada através do item de menu **Encomendas**.



Possui as seguintes opções de operação:

-  Criar encomenda
-  Indicar encomenda
-  Editar encomenda
-  Copiar encomenda
-  Apagar encomenda

4.3.2.1 Criar encomenda nova

Para criar uma encomenda nova, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
→ Abre-se a seguinte máscara de operação:

2. Seccione na máscara de operação todos os parâmetros seguidos. Para tal, prima no ecrã tátil o respectivo parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll. Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o nome da encomenda através do teclado no ecrã tátil e seccione as restantes informações a partir das respectivas listas.
4. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A cidade corresponde sempre à cidade do cliente e não pode ser seleccionada ou introduzida automaticamente.

4.3.2.2 Indicar encomenda

Para indicar uma encomenda, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão com o nome da encomenda ou rode a roda de scroll até a encomenda ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando a encomenda estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Indicar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a vista detalhada da encomenda (cf. capítulo 4.3.3).

4.3.2.3 Editar encomenda

Para editar uma encomenda, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão com o nome da encomenda ou rode a roda de scroll até a encomenda ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando a encomenda estiver marcada poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o separador "Editar encomenda" (cf. capítulo 4.3.3.5).
3. Seleccione na máscara de operação o parâmetro, cujo valor deve ser alterado. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
4. Introduza o novo valor através do teclado no ecrã tátil.
5. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.2.4 Copiar encomenda

Para copiar uma encomenda memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Selecione da lista das encomendas a encomenda a copiar. Para tal, prima no ecrã tátil o botão da encomenda ou rode a roda de scroll até a encomenda ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

Irá aceder imediatamente à vista detalhada da cópia.

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



Nota

A cópia é identificada por "(Cópia)" atrás do nome da encomenda.



Nota

Todos os dados da encomenda estáticos serão copiados, porém os dados do processo que ocorram durante o processamento não serão copiados (contador, duração, etc.) As encomendas podem ser copiadas independentemente do seu estado. A cópia da encomenda possuirá, em todo o caso, o estado **Não processado**.

4.3.2.5 Apagar encomenda

Para apagar uma encomenda, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione da lista das encomendas a encomenda a apagar. Para tal, prima no ecrã táctil o botão da encomenda ou rode a roda de scroll até a encomenda ficar marcada a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão "Apagar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.



Nota

As encomendas só podem ser apagadas, desde que se encontrem no estado **Não processado**.

4.3.3 Vista detalhada

Prima na lista das encomendas a encomenda. Prima no menu de contexto o botão "Editar/indicar". Irá aceder à vista detalhada da encomenda.

A vista detalhada de uma encomenda está subdividida em 6 separadores:



Nestes separadores estão organizadas as seguintes informações:

Encomenda corrente:	Indica o tempo de início e de paragem, assim como o tempo de funcionamento até à data e o tempo de funcionamento actual.
Contador:	Indica o tempo de funcionamento total e as leituras do contador transmitidas pela máquina.
Mapa:	Indica o mapa do campo atribuído à encomenda, assim como os respectivos mapas de aplicação.
Comentários:	Indica uma lista dos comentários com data e hora.
Editar encomenda:	Indica os dados memorizados da encomenda.
Relatório:	Indica um resumo dos dados da encomenda.

4.3.3.1 Encomenda corrente

Neste separador são exibidos os tempos da encomenda.

Contador de tempo decorrido:

Indica a hora à qual a encomenda foi iniciada e à qual foi parada ou interrompida.

Tempo de funcionamento:

Indica o tempo total de funcionamento anterior e o tempo de funcionamento actual da encomenda:



Possui as seguintes opções de operação:



Iniciar a encomenda:

Prima no ecrã tátil o botão "Início" (F5).
Inicia-se o processamento da encomenda.
A indicação indica o tempo de funcionamento actual.



Pausar a encomenda corrente:

Prima no ecrã tátil o botão "Pausa" (F5).
Selecione o motivo para a pausa na lista de selecções.
O tempo de funcionamento actual é adicionado ao tempo de funcionamento anterior.



Prosseguir com a encomenda:

Prima no ecrã tátil o botão "Prosseguir" (F5):
Inicia-se o processamento da encomenda.
A indicação indica o tempo de funcionamento anterior e actual.



Terminar encomenda:

Prima no ecrã tátil o botão "Parar" (F6):



Nota

Não poderá prosseguir com uma encomenda terminada.
Uma encomenda terminada permanece na lista das encomendas memorizadas e não pode ser apagada.



Nota

Se o tractor for desligado, sem que a encomenda corrente tenha sido pausada ou desligada, quando se voltar a ligar o terminal surge um pop up a informar que a encomenda foi interrompida.
Prima no ecrã tátil o botão "OK" para prosseguir com a encomenda.
Prima no ecrã tátil o botão "ESC" para pausar a encomenda.



Nota

Agora a encomenda pode ser processada. Caso uma encomenda já esteja em curso, não se poderá iniciar outra encomenda. Se uma encomenda se encontrar no estado **Interrompido**, poderá iniciar-se uma outra encomenda.
Poderá sair da vista detalhada enquanto uma encomenda estiver em curso, mas não poderá iniciar ao mesmo tempo uma outra encomenda.

4.3.3.2 Contadores

Este separador indica o tempo de funcionamento total e as leituras do contador transmitidas pela máquina.



Possui as seguintes opções de operação:



Comutar para as leituras do contador de uma outra máquina
 Prima no ecrã táctil o botão "Comutar entre leituras do contador" (F12).
 → As leituras do contador das outras máquinas ligadas são indicadas



Nota

Esta função só está disponível, se mais do que uma máquina ISOBUS estiver ligada.

4.3.3.3 Mapa

Neste separador é indicado um mapa do campo atribuído à encomenda.



Possui as seguintes opções de operação:



Aumentar a vista do mapa
Prima no ecrã tátil o botão "Aumentar o zoom" (F4).



Diminuir a vista do mapa
Prima no ecrã tátil o botão "Diminuir o zoom" (F5).

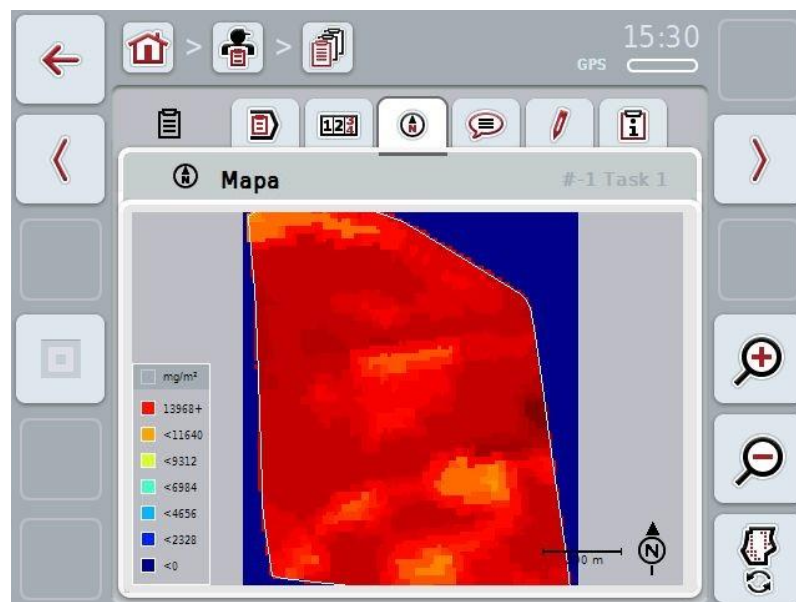


Indicar os mapas de aplicação

4.3.3.3.1 Indicar os mapas de aplicação

Para indicar os mapas de aplicação, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Indicar mapas de aplicação" (F6).
→ Os mapas de aplicação são indicados na vista do mapa:



4.3.3.4 Comentários

Neste separador irá encontrar uma lista com os seus comentários memorizados:



Para criar um comentário novo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar novo" (F10).
2. Introduza o comentário novo através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

Os comentários memorizados não podem ser apagados.

4.3.3.5 Editar encomenda

Neste separador irá encontrar a seguinte máscara de operação:

Possui as seguintes opções de operação:



Editar encomenda

Para mais informações sobre as opções de operação, consulte o capítulo 4.3.2.3.



Solicitar a base de dados

Prima no ecrã tátil o botão "Base de dados" (F3).

Para mais informações sobre as opções de operação da base de dados, consulte o capítulo 4.2.6.

4.3.3.6 Relatório

Neste separador irá encontrar um resumo dos dados da encomenda.



Possui as seguintes opções de operação:



Gerar relatório:

Prima no ecrã tátil o botão "Gerar relatório" (F10).

→ O relatório é exportado em PDF com a encomenda.



Configurar o relatório

4.3.3.6.1 Configurar o relatório

Para configurar um relatório, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Configurar relatório" (F12).

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



2. Seleccione os parâmetros que devem ser indicados no relatório de encomenda. Para tal, prima no ecrã tátil o parâmetro ou rode a roda de scroll até o parâmetro ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o parâmetro estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Introduza o valor booleano.
4. Confirme a sua introdução com "OK".

4.4 Importar dados da encomenda

Para importar os dados da encomenda, proceda da seguinte forma:

1. Exporte no ficheiro de lotes os dados da encomenda desejados no formato ISO-XML para uma pen USB na pasta \Taskdata. Caso existam vários ficheiros da encomenda na pen USB, estes podem ser organizados por meio de subpastas.
2. Ligue a pen USB ao terminal.
3. Prima no ecrã táctil o botão "Importar dados da encomenda" ou rode a roda de scroll até o botão "Importar dados da encomenda" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.

Quando o botão estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



4. Seleccione o ficheiro da encomenda que deve ser importado. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o ficheiro da encomenda ou comute com os botões "Para cima" (F10) e "Para baixo" (F11) entre os ficheiros da encomenda ou rode a roda de scroll até o ficheiro da encomenda ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).



Cuidado!

Ao importar, todos os dados da encomenda e os dados mestre serão apagados!



Nota

O processo poderá demorar alguns minutos. Depois de os dados serem importados, o CCI.Control será reiniciado.

4.5 Exportar dados da encomenda

Existem duas formas de exportar os dados da encomenda:

Para uma pen USB:	Requer uma pen USB ligada ao terminal.
Para a transferência online:	Requer uma app activada, o que permite transferir os dados da encomenda online.

Para exportar os dados da encomenda, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Exportar dados da encomenda" ou rode a roda de scroll até o botão "Exportar dados da encomenda" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o botão estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).

Nota

Caso nenhuma das app, que permitam transferir os dados da encomenda online, esteja activada, os dados da encomenda serão exportados neste ponto directamente para a pen USB.

→ Abre-se a seguinte máscara de operação:



2. Escolha entre "Pen USB" e "Transferência online". Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o caminho de transferência desejado ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o botão estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
3. Confirme a selecção com "OK".
→ Os dados da encomenda são exportados.



Nota

Os dados da encomenda são memorizados na pen USB na pasta \TaskData\TC_xx_xx_xxxx\.
O nome da pasta inclui a data e a hora de exportação. Deste modo, várias exportações podem ser efectuadas numa pen USB, sem que os dados sejam reescritos.

4.6 Configurações

Nas configurações poderá activar e desactivar o histórico automático.

O histórico automático destina-se a documentar os dados da encomenda de forma automática e permanente. Deste modo, a documentação é garantida, mesmo se o condutor não criar ou iniciar quaisquer encomendas.

O histórico automático documenta todos os trabalhos, os quais foram executados num dia numa tarefa. Estes dados da encomenda podem ser calculados e avaliados no PC.

Nota

Se uma encomenda for iniciada enquanto o histórico automático estiver activado, a documentação automática é pausada. Caso esta encomenda seja pausada, a documentação automática é reiniciada.

Nota

Os dados da encomenda documentados através do histórico automático têm de ser exportados (ver capítulo 4.5). As encomendas com mais de 7 dias serão apagadas.



4.6.1 Activar/desactivar o histórico automático

Para activar/desactivar o histórico automático, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Histórico automático" ou rode a roda de scroll até o botão "Histórico automático" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o botão estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor booleano.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

5 Resolução de problemas

5.1 Erros no terminal

A seguinte vista geral mostra-lhe possíveis erros no terminal e a sua resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível ligar o terminal	<ul style="list-style-type: none">O terminal não está correctamente ligadoA ignição não está ligada.	<ul style="list-style-type: none">Verificar a ligação ISOBUSLigar o tractor.
O software da máquina ligada não é exibido	<ul style="list-style-type: none">Resistência de terminação do bus em faltaO software foi carregado, mas não foi exibidoErro de ligação do upload do software	<ul style="list-style-type: none">Verificar a resistênciaVerificar se o software pode ser ligado manualmente a partir o menu Iniciar do terminalVerificar a ligação físicaContactar o serviço de apoio ao cliente do fabricante da máquina

5.2 Mensagens de erro

A seguinte vista geral mostra-lhe as mensagens de erro na CCI.Control, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
A exportação foi interrompida porque que não foi encontrada nenhuma pen USB.	Nenhuma pen USB inserida.	Inserir a pen USB.
Não foi possível criar a pré-visualização.	Ficheiro ISO-XML com erros ou muito grande para criar uma pré-visualização.	-
A importação foi interrompida porque que não foi encontrada nenhuma pen USB.	Nenhuma pen USB inserida.	Inserir a pen USB.
Nenhuma máquina activa.	Não há nenhuma máquina ligada com a funcionalidade Task Controller .	Ligar a máquina que suporte o Task Controller.
O mapa é utilizado por uma outra encomenda.	Já existe uma encomenda em curso com um mapa de aplicações.	Terminar a encomenda corrente e voltar a solicitar a vista do mapa.
Nenhuma informação do mapa.	Nenhum mapa de aplicações foi atribuído à encomenda actual.	Criar um mapa de aplicações com o ficheiro de lotes e atribuir à encomenda.
Não foi possível gerar o relatório de encomenda.	Documentação ou dados mestre com erros.	-
Não é possível apagar.	O elemento a apagar não pode ser apagado.	
Não é possível apagar a entrada, visto que não está definida pelo utilizador.	Os conjuntos de dados importados de um ficheiro de lotes não podem ser apagados no terminal.	
Não é possível apagar a entrada, visto que existem referências da base de dados.	O conjunto de dados é utilizado por um outro conjunto de dados.	Atribuir uma outra entrada no conjunto de dados referenciado.
Control não consegue detectar um contador. Algumas funções do Control não podem ser utilizadas. Pretende mesmo assim iniciar o serviço?	A máquina ligada não suporta todos os contadores necessários.	Ligar uma máquina com um conjunto de funções completo.
Sinal GPS perdeu-se.	Fracá recepção.	Conduzir para uma área livre e aguardar até o receptor de GPS voltar a ter recepção.

Control não recebe dados GPS válidos.	Configuração GPS-receptor com erros.	Verificar a configuração GPS-receptor.
Control não detecte nenhum dispositivo activo. Pretende mesmo assim iniciar o serviço? (#84)	Nenhuma máquina activa ligada.	Activar ou ligar a máquina.
Não foi possível gerar o relatório de encomenda! (#105)	Erro durante a exportação.	-
Não é possível prosseguir com uma encomenda terminada (#88)	Se a documentação tiver sido terminada, não é possível prosseguir com uma encomenda.	Pausar a encomenda.

**Nota**

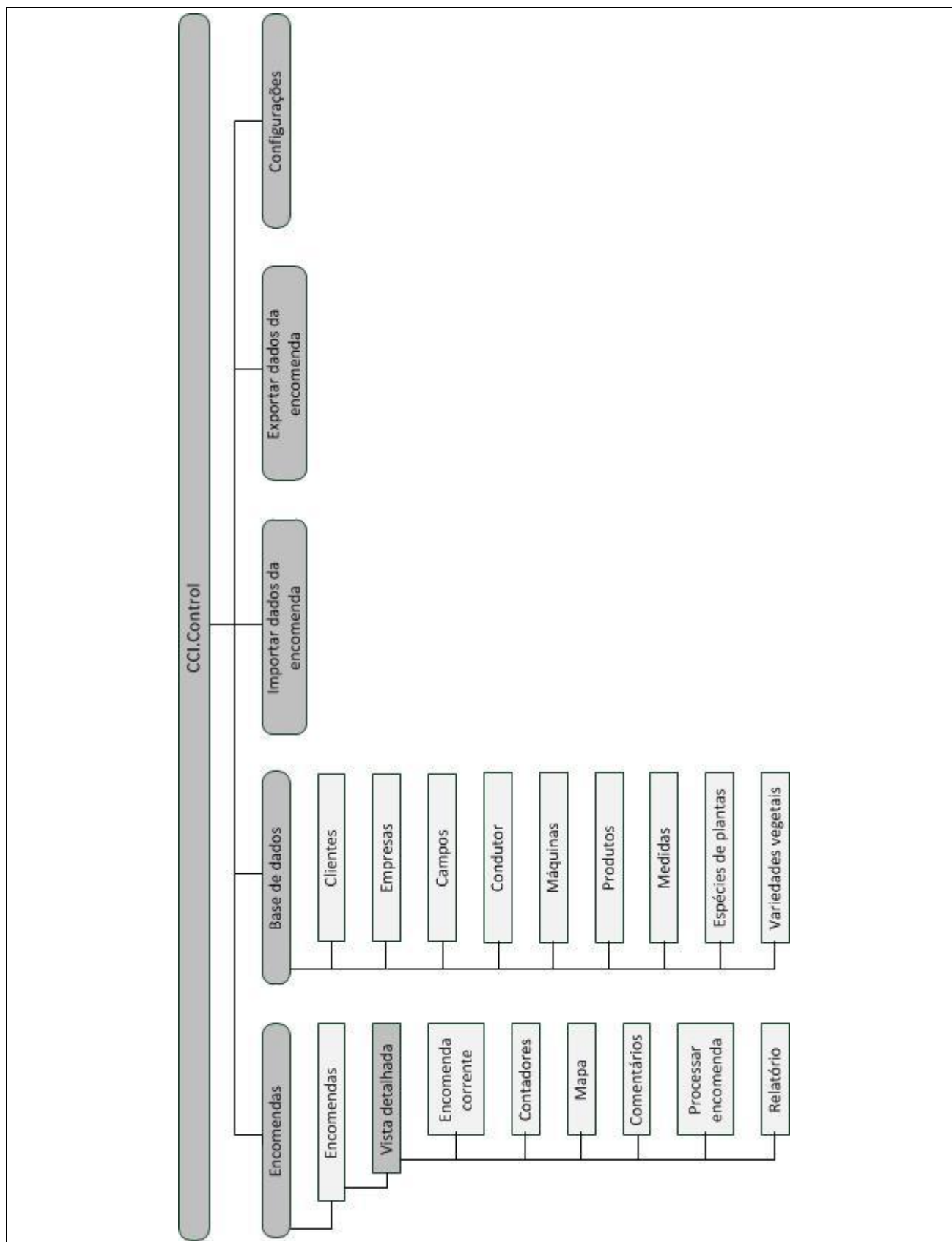
No terminal podem ser exibidas várias mensagens de erro, as quais dependem da máquina.

Poderá encontrar uma descrição detalhada destas possíveis mensagens de erro e da correcção de erros no manual de instruções da máquina.

**Nota**

Se não for possível operar a máquina, verifique se o "interruptor de paragem de função" foi premido. Só será possível voltar a operar a máquina quando o interruptor já não estiver premido.

6 Estrutura do menu



7 Glossário





















Técnica de aplicação	Medidas especiais, tais como, por exemplo a fertilização líquida ou a fertilização orgânica.
Mapa de aplicações	<p>Mapa de valores nominais e de aplicações específicos da área parcial, no qual se define, numa parcela de terreno, a extensão de uma determinada medida, por exemplo durante a fertilização, para cada área parcial. É transmitido como ficheiro para o computador de bordo, o qual é processado durante o trabalho de acordo com a posição no campo.</p> <p>Normalmente, durante o planeamento de mapas de aplicações, para além dos mapas de rendimento, entram muitas outras informações, tais como dados meteorológicos, resultados de ensaios de variedades, assim como resultados da análise de localização, tais como por exemplo amostras do solo, cartas dos solos ou imagens aéreas.</p>
Ficheiro da encomenda	Um ficheiro no formato ISO-XML, o qual inclui os dados mestre e os dados da encomenda. Poderá também incluir mapas de aplicações. O ficheiro da encomenda é criado no ficheiro de lotes, importado para a CCI.Control e exportado após o processamento da encomenda para avaliação dos <i>dados do processo</i> .
Máscara de operação	Os valores e elementos de comando representados no ecrã resultam no total na máscara de operação. Os elementos representados podem ser seleccionados directamente através do ecrã táctil.
Empresa	Também conhecida por quinta; todos os campos pertencem a uma empresa, os quais se encontram na posse do cliente; um cliente pode ter várias empresas.
CCI	Competence Center ISOBUS e.V.
CCI.Control	Processamento da encomenda ISOBUS
Bus de dados	Canal de comunicação entre a máquina e o tractor.
Interface de dados	Descreve o tipo e o caminho da troca de dados (por exemplo por meio de pen USB).
DDD	<p>Device Description Data</p> <p>Folha de dados electrónica da máquina.</p>
Cartografia do rendimento	<p>Os mapas de rendimento indicam a quantidade colhida e em que parcela de terreno foi colhida. Estas informações fornecem a base para uma etiologia específica em zonas de baixo rendimento e servem de base ao processo de decisão para futuras medidas de gestão.</p> <p>Se, durante a avaliação dos mapas de rendimento, um agricultor detectar que os rendimentos variam regularmente de forma significativa dentro de uma parcela de terreno, uma gestão específica das áreas parciais pode ser útil.</p> <p>Um sistema para a cartografia do rendimento é constituído por</p> <ul style="list-style-type: none"> • Registo do rendimento e • Processamento dos dados do rendimento.
Condutores	Executa a encomenda planeada e opera a máquina.
Campo	A área à qual pode ser atribuída uma encomenda.
Ficheiro de lotes	Sistema de mapas de parcelas de terrenos, software para o processamento dos dados do rendimento e criação de mapas de aplicações. (sistema de informação da gestão agrícola)
GPS	<p>Global Positioning System.</p> <p>O GPS é um sistema para a determinação de posição por satélite.</p>

GSM	Global System for Mobile Communication Norma para redes móveis completamente digitais, utilizada maioritariamente para telefonia e mensagens curtas, tais como a SMS.
ISO-XML	Formato ISOBUS específico baseado em XML para ficheiros de encomendas.
ISOBUS	ISO11783 Norma internacional para a transferência de dados entre máquinas e aparelhos agrícolas.
Cliente	O proprietário ou arrendatário da empresa, na qual é processada uma encomenda.
Tempo de funcionamento	O tempo no qual se processa uma encomenda.
Medidas	Medidas de cultivo de plantas a tarefa que se executa no campo, tal como, por exemplo fertilizar ou plantar.
Máquina	Reboque ou aparelho acessório. Uma máquina com a qual se pode processar uma encomenda.
Interface da máquina	Canal de comunicação do terminal para a máquina.
NMEA 0183	Protocolo de série para o receptor de GPS
NMEA 2000	Protocolo CAN BUS para o receptor de GPS
PDF	Portable Document Format Formato de ficheiros para documentos
Espécie de plantas	Tipo ou espécie de uma planta, por exemplo milho ou cevada
Variedade vegetal	Variedade especial ou o cultivo de uma espécie de plantas.
Produto	um meio utilizado no campo para realizar uma medida, por exemplo agentes de fertilização ou de pulverização.
Dados do processo	Parâmetros, os quais podem ser disponibilizados à CCI.Control por uma máquina durante o trabalho (estado de trabalho, consumo, etc.). Estes são assumidos no ficheiro da encomenda para uma avaliação posterior.
Interface	Parte do terminal que serve para a comunicação com outros aparelhos
Interface de série	O terminal possui duas interfaces de série RS232-1 e RS232-2. Através destas interfaces pode-se ligar aparelhos de expansão externos, como por exemplo receptores de GPS, modems ou impressoras.
Dados mestre	Os dados mestre são conjuntos de dados fixos que não se alteram durante o trabalho (por exemplo <i>Condutor</i> , <i>Empresas</i> , etc.).
Funcionamento stand-alone	Funcionamento da CCI.Control sem ficheiro da encomenda.
Área parcial	Com os mapas de rendimento e outros meios da análise de localização, tais como cartas dos solos ou mapas em relevo, imagens aéreas ou multiespectrais pode-se definir, com base na experiência própria, zonas dentro da parcela do terreno, caso estas variem consideravelmente ao longo de cerca de quatro a cinco anos. Se estas zonas possuírem uma dimensão suficiente e se houver, por exemplo no caso do trigo de Inverno, uma diferença no potencial de rendimento de cerca de 1,5 t/ha, recomenda-se que as medidas de cultivo de plantas nestas zonas sejam adaptadas ao potencial de rendimento. Este tipo de zonas são designadas de áreas parciais.

Processamento específico de áreas parciais	Utilização suportada por satélite de um mapa de aplicações.
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã tátil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.
WLAN	Wireless Local Area Network Rede local sem fios.
XML	Extended Markup Language Linguagem de marcação lógica e também a sucessora e complemento da HTML. Com a XML é possível definir os próprios elementos da linguagem, de modo que outras linguagens de marcação, como a HTML ou WML, possam ser definidas por meio da XML.

8 Botões e símbolos

	CCI.Control		Base de dados
	Lista dos clientes		Cliente
	Lista das empresas		Empresa
	Lista dos campos		Campo
	Lista dos condutores		Condutores
	Lista das máquinas		Máquina
	Lista dos produtos		Produto
	Lista das medidas		Medidas
	Lista das espécies de plantas		Espécie de plantas
	Lista das encomendas		Encomenda corrente
	Contadores		Comentário
	Editar encomenda		Mapa
	Iniciar ou prosseguir com o processamento da encomenda		Relatório
	Terminar o processamento da encomenda		Interromper o processamento da encomenda
	Comutar entre leituras do contador		Indicar os mapas de aplicação
	Configurar		Solicitar a base de dados
	Importar dados da encomenda		Exportar dados da encomenda.
	Pen USB		Flash NAND

	Pré-visualização Vista do mapa		Gerar relatório
	Aumentar o zoom		Diminuir o zoom
	Apagar		Editar/Indicar
	Adicionar		Copiar
	Comutar para a direita		Comutar para a esquerda
	Comutar para cima		Comutar para baixo
	Confirmar selecção ou introdução		Endereço
	Número de telefone		Número de telemóvel
	Filtro		Repor filtro
	Ordenar de A – Z		Ordenar de Z – A

9 Índice

A		Máquinas	40
Activar/desactivar o histórico automático	79	Medidas	48
B		Produtos	43
Botões e símbolos	87	Variedades vegetais	58
C		E	
Campo		Empresa	
adicionar	31	adicionar	25
apagar	34	apagar	28
copiar	33	copiar	27
editar	32	editar	26
indicar	32	indicar	26
Solicitar a pré-visualização da vista do mapa	34	Encomendas	60
Campos de entrada	13	apagar	64
CCI.Control	4	copiar	63
Iniciar	16	criar	61
Clientes		editar	62, 72
adicionar	20	indicar	62
apagar	23	iniciar	66
copiar	22	pausar	66
editar	21	prosseguir	66
indicar	21	terminar	66
Colocação em funcionamento	9, 12	Vista detalhada	65
Instalar o software	11	Espécie de plantas	
Ligar o terminal	9	adicionar	54
Montar o terminal	9	apagar	57
Comentários		copiar	56
criar	71	editar	55
Componentes	4	indicar	55
Condutor		Estado da encomenda	59
adicionar	36	Estrutura do menu	83
apagar	39	Exportar dados da encomenda	76
copiar	38	F	
editar	37	Funcionamento da máquina	5
indicar	37	Funcionamento do ficheiro de lotes	6
Configurações	78	Funcionamento stand-alone	5
D		G	
Dados da encomenda	59	Glossário	84
importar	75	I	
Dados mestre	18	Indicações de segurança	
Campos	29	Identificação	8
Clientes	19	Iniciar o programa	16
Condutores	35	Introdução	4
Empresas	24		
Espécies de plantas	53		

L		Produto	
Ligar o terminal		adicionar	44
Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	9	apagar	47
Ligar a um modem GSM	10	copiar	46
		editar	45
M		indicar	45
Mapa		R	
Indicar os mapas de aplicação	70	Referência	4
Máquina		Relatório	
apagar	42	configurar	74
editar	41	gerar	73
indicar	41	Resolução de problemas	80
Medida		S	
adicionar	49	Segurança	8
apagar	52	Separador	
copiar	51	Comentários	71
editar	50	Contadores	68
indicar	50	Encomenda corrente	66
Mensagens de erro	81	Mapa	69
O		Relatório	73
Operação	13	T	
Filtrar	13	Tipos de funcionamento	12
Ordenar	15	com receptor de GPS, máquina ISOBUS e	
Repor filtro	14	ficheiro de lotes	12
P		Funcionamento stand-alone	12
Processamento específico de áreas parciais	5		



CCI.Tecu

Traktordaten

Manual de instruções

Referência: CCI.Tecu v5



CCI-SOBUS

Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Número da versão: v5.01

1	Introdução	4
1.1	Sobre este manual.....	4
1.2	Referência.....	4
1.3	Sobre a CCI.Tecu	5
1.4	Modo passivo/activo	6
1.5	Contador de hectares	6
2	Segurança	7
2.1	Identificação das indicações no manual de instruções	7
3	Colocação em funcionamento	8
3.1	Montar o terminal.....	8
3.2	Ligar o terminal	8
3.3	Instalar o software	9
4	Operação	10
4.1	Iniciar o programa.....	10
4.2	Vista principal	11
4.3	Lista de tractores	14
4.4	Modo passivo.....	29
4.5	Contador de hectares	30
5	Resolução de problemas	32
5.1	Erros no terminal	32
5.2	Mensagens de erro.....	32
6	Estrutura do menu.....	34
7	Glossário	35
8	Botões e símbolos.....	37
9	Índice	39

1 Introdução

1.1 Sobre este manual

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração da app CCI.Tecu. Esta app foi pré-instalada no seu terminal ISOBUS CCI 100 / 200, podendo ser apenas aí executada. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento e garantir um funcionamento sem problemas.

Este manual de instruções tem de ser lido e compreendido antes de colocar o software em funcionamento, de modo a prevenir-se problemas na utilização.

1.2 Referência

Este manual descreve a CCI.Tecu na versão CCI.Tecu v5.

Para consultar o número da versão CCI.Tecu instalada no seu terminal ISOBUS CCI, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
4. Prima o botão "Informação de Software" no ecrã tátil.
 - No campo de informações agora exibido é indicada a versão dos componentes do software do terminal.

1.3 Sobre a CCI.Tecu

Nos tractores modernos utiliza-se um grande número de componentes electrónicos; para além dos sensores para registo dos dados operacionais, estes são sobretudo aparelhos de comando electrónicos (ECU) para controlo das diversas funções do tractor. Os componentes electrónicos são normalmente ligados uns aos outros através do chamado sistema de bus e trocam assim informações do tractor como a velocidade do percurso ou a rotação do eixo de tomada de força.

Para disponibilizar informações como a velocidade do percurso, a rotação do eixo de tomada de força ou a posição actual da suspensão de 3 pontos (3 pontos) e também uma máquina ISOBUS, necessita-se da ECU do tractor (TECU).

Num tractor ISOBUS, a TECU estabelece a ligação entre o sistema de bus do tractor e o ISOBUS e fornece assim as informações do tractor mencionadas acima à máquina.

Os novos tractores são já muitas vezes compatíveis de fábrica com ISOBUS e equipados com uma TECU. Este tipo de TECU é designado em seguida como TECU primária.

A maioria dos tractores em utilização não são no entanto compatíveis com ISOBUS, podendo porém ser reequipados por meio de um conjunto de cabos de actualização. Estes conjuntos de cabos não incluem normalmente TECU, ou seja, a ligação a máquinas ISOBUS e a terminais de operação é possível, mas não é possível aceder às informações do tractor.

A CCI.Tecu descrita neste manual fecha esta lacuna. Trata-se aqui de uma solução de reequipamento.

Através da CCI.Tecu as informações do tractor são lidas pela tomada de sinal e transmitidas à máquina ISOBUS.

1.4 Modo passivo/activo

Se no tractor existir apenas a CCI.Tecu, este trabalha automaticamente no modo activo. No modo activo

1. a CCI.Tecu lê os sinais da tomada de sinal,
2. a CCI.Tecu calcula os valores para a velocidade, a rotação do eixo de tomada de força e a posição de 3 pontos e
3. a CCI.Tecu envia os valores calculados para a velocidade, a rotação do eixo de tomada de força e a posição de 3 pontos a todas as máquinas ISOBUS.

Se o tractor possuir uma TECU primária, a qual disponibiliza as informações do tractor através do ISOBUS, a CCI.Tecu comuta automaticamente para o modo passivo.

No modo passivo as informações, que estão disponíveis no ISOBUS, são exibidas, uma ligação à tomada de sinal só é necessária se nem todas as informações do tractor forem disponibilizadas por meio do ISOBUS (cf. capítulo 4.4)

1.5 Contador de hectares

A CCI.Tecu dispõe de um contador de hectares como uma função adicional.

O contador de hectares destina-se ao registo do desempenho das áreas, do tempo de trabalho e da via. O registo do desempenho das áreas é feito através da medição do percurso de trabalho e da multiplicação com a largura de trabalho ajustável.

2 Segurança

2.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:



Atenção - Perigos gerais!

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.



Cuidado!

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.



Nota

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.

3 Colocação em funcionamento

3.1 Montar o terminal

Para informações consulte o capítulo **5.1 Montar o terminal** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2 Ligar o terminal

3.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão

Para informações consulte o capítulo **5.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2.2 Ligar a tomada de sinal

A CCI.Tecu avalia as informações do tractor presentes na tomada de sinal do tractor (velocidade, rotação do eixo de tomada de força, etc.) e transmite estas informações a todas as máquinas ISOBUS.

Para efectuar a ligação do terminal à tomada de sinal é necessário um cabo de sinais, o qual pode ser encomendado indicando o número de artigo <NúmeroArt Sig>.



Cabo de sinais

Para ligar o terminal à tomada de sinal do tractor, proceda da seguinte forma:

1. Ligue a interface "Sinal" no terminal através do cabo de sinais à tomada de sinal.



A tomada de sinal conforme a ISO 11786 está ocupada com os seguintes dados do sensor:

Sensor da roda:	Emite um determinado número de sinais eléctricos proporcional à rotação da roda. A velocidade teórica do tractor pode assim ser calculada.
Sensor de radar:	Emite um determinado número de impulsos eléctricos proporcional ao percurso percorrido. A velocidade real pode assim ser calculada.
Sensor de eixo de tomada de força:	Emite um determinado número de impulsos eléctricos proporcional à rotação do eixo de tomada de força. A rotação do eixo de tomada de força pode assim ser determinada.
Sensor com 3 pontos:	Fornece uma tensão de saída proporcional à posição actual da suspensão de 3 pontos.



Nota

A CCI.Tecu, na presente versão, pode avaliar apenas os sinais de um dos dois sensores de velocidade (cf. capítulo 4.3.3.3).

3.3 Instalar o software

A CCI.Tecu faz parte do volume de fornecimento do terminal ISOBUS CCI, uma instalação não é possível nem necessária.

4 Operação

4.1 Iniciar o programa

A CCI.Tecu é activada automaticamente com a ligação do terminal. Através da vista principal pode aceder directamente a todas as funções.

Para comutar para a vista principal da CCI.Tecu, proceda da seguinte forma:

1. Abra no menu principal do terminal o menu Iniciar e prima no ecrã tátil o botão com o símbolo CCI.Tecu.



A CCI.Tecu está dividida em 3 áreas:

4.1.1 Vista principal

A vista principal destina-se a indicar a velocidade, a rotação do eixo de tomada de força e a posição de 3 pontos e permite um acesso directo a todas as funções da TECU.

4.1.2 Dados do tractor

Introdução ou alteração dos dados do tractor.

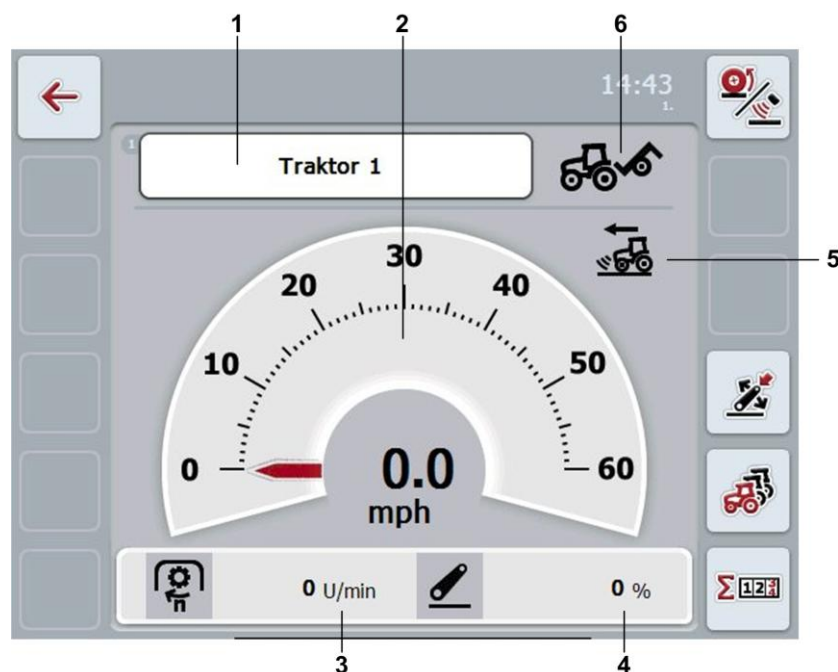
4.1.3 Contador de hectares

O contador de hectares exibe o tempo desde que o terminal foi iniciado, o percurso percorrido e a área viajada. Uma vez que os contadores podem ser repostos a qualquer momento, o contador de hectares permite-lhe medir o tempo de trabalho real, o percurso efectuado e a área trabalhada.

4.2 Vista principal

Na vista principal da CCI.Tecu pode encontrar os seguintes dados:

1. Nome do tractor actual,
2. Indicação da velocidade,
3. Indicação da rotação do eixo de tomada de força,
4. Indicação da posição da suspensão de 3 pontos,
5. Indicação do sensor de velocidade seleccionado e
6. Indicação da posição de trabalho ou de transporte.



Nota

A indicação de velocidade da CCI.Tecu não substitui o taquímetro do tractor. Para viagens em percursos, aos quais se aplica o StvO (código da estrada alemão), estas não devem ser utilizadas para controlar a velocidade.

Possui as seguintes opções de operação:



Comutar para os dados do tractor:

Prima no ecrã tátil o botão "Dados do tractor" (F5).

Poderá encontrar mais informações sobre os dados do tractor no capítulo 4.3 .



Comutar para o contador de hectares:

Prima no ecrã tátil o botão "Contador de hectares" (F6).

Poderá encontrar mais informações sobre o contador de hectares no capítulo 4.4 .



Seleccionar tractor



Seleccionar sensor de velocidade



Definir posição de trabalho

4.2.1 Seleccionar tractor

Para seleccionar um tractor, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão com o nome do tractor actual. Se o botão com o nome do tractor estiver marcado a branco, poderá, em alternativa, premir também a roda de scroll.
→ Abre-se uma lista dos tractores memorizados.
2. Seleccione um tractor da lista. Para tal, prima o botão com o nome do tractor.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o botão com o nome do tractor.

4.2.2 Seleccionar sensor de velocidade

A indicação de velocidade avalia apenas um dos dois sensores possíveis. Poderá escolher entre os seguintes sensores:

- Sensor da roda
- Sensor de radar

Para seleccionar o sensor de velocidade, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Seleccionar sensor de velocidade" (F1).
→ O ícone à direita, situado acima da indicação da velocidade, indica o sensor seleccionado:



O sensor de radar foi seleccionado



O sensor da roda foi seleccionado

2. Seleccione a configuração desejada.



Nota

Adapte a selecção ao cabo de sinais utilizado.

4.2.3 Definir posição de trabalho

Para definir a posição actual dos 3 pontos como posição de trabalho, proceda da seguinte forma:

1. Coloque os 3 pontos na posição de trabalho desejada.
2. Prima no ecrã táctil o botão "Definir posição de trabalho" (F4).
 - O novo valor para a posição de trabalho é assumido sem resposta
 - Na vista principal é indicado se a máquina se encontra na posição de trabalho ou de transporte.



Máquina em posição de trabalho.



Máquina em posição de transporte.



Nota

Por exemplo, ao utilizar um EHR pode acontecer que a indicação dos 3 pontos varie entre a posição de trabalho e de transporte. Para evitar que isto aconteça, recomenda-se que prima o botão "Definir posição de trabalho" (F4) antes de os 3 pontos estarem a alguns centímetros da posição de trabalho.



Nota

Para que o contador de hectares funcione correctamente, a posição de trabalho tem de ser definida no início da tarefa.

4.3 Lista de tractores

No item de menu **Lista de tractores** poderá encontrar uma lista dos tractores memorizados.

Os dados sobre um tractor são constituídos por

- nome do tractor,
- comentário e
- definições do tractor.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar tractor



Editar tractor



Copiar tractor



Apagar tractor

4.3.1 Criar tractor

Para criar um tractor, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Criar tractor" (F10).
→ Abre-se a vista detalhada de um novo tractor.
2. Seleccione na vista detalhada o separador desejado. Para tal, prima no ecrã tátil os símbolos dos separadores ou comute com os botões "Para a esquerda" (F8) e "Para a direita" (F2) entre os separadores.
3. Introduza os novos valores e efectue as novas definições.
Para mais informações sobre quais as opções de operação presentes em cada separador, consulte o capítulo 4.3.3 .



Nota

Aquando do fornecimento, encontra-se já na lista um tractor sem nome com algumas predefinições. Altere as definições (cf. capítulo 4.3.3).

4.3.2 Editar tractor

Para editar um tractor memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione na lista de tractores o tractor, cujos dados devem ser alterados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do tractor ou rode a roda de scroll até o tractor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o tractor estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Editar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a vista detalhada do tractor.
3. Seleccione na vista detalhada o separador no qual deseja alterar algo. Para tal, prima no ecrã tátil o símbolo do separador ou comute com os botões "Para a esquerda" (F8) e "Para a direita" (F2) entre os separadores.
4. Introduza o novo valor e efectue a nova definição.
Para mais informações sobre quais as opções de operação presentes em cada separador, consulte o capítulo 4.3.3.

4.3.2.1 Copiar tractor

Para copiar um tractor, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione na lista de tractores o tractor, cujos dados devem ser copiados. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do tractor ou rode a roda de scroll até o tractor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o tractor estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Copiar" ou rode a roda de scroll até o botão "Copiar" ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se a vista detalhada do tractor copiado.



Nota

A cópia é identificada por "- Copy" atrás do nome do tractor.

4.3.2.2 Apagar tractor

Para apagar um tractor, proceda da seguinte forma:

1. Seleccione na lista de tractores o tractor que deve ser apagado. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do tractor ou rode a roda de scroll até o tractor ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
Quando o tractor estiver marcado poderá, em alternativa, premir também o botão "OK" (F6).
→ Abre-se o menu de contexto.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll.
→ Abre-se uma janela de aviso.
3. Prima no ecrã tátil o botão "OK".



Nota

O tractor actualmente seleccionado (cf. capítulo 4.2.1) não pode ser apagado.

4.3.3 Vista detalhada

A vista detalhada de um tractor está subdividida em 6 separadores: Vista geral, comentário, definições do tractor, velocidade, eixo de tomada de força e suspensão de 3 pontos.

Os separadores Velocidade, Eixo de tomada de força e Suspensão de 3 pontos nem sempre estão disponíveis:

- O separador Velocidade só está disponível caso nas definições do tractor a tomada de sinal para o sensor da roda ou para o sensor de radar tenha sido seleccionada como fonte de sinais.
- O separador Eixo de tomada de força só está disponível caso nas definições do tractor a tomada de sinal para a rotação do eixo de tomada de força tenha sido seleccionada como fonte de sinais.
- O separador Suspensão de 3 pontos só está disponível caso nas definições do tractor a tomada de sinal para os 3 pontos tenha sido seleccionada como fonte de sinais.



Nos separadores encontram-se organizadas as seguintes informações:

Vista geral:	Indica as definições para a velocidade, a definição do eixo de tomada de força e os 3 pontos.
Comentário:	Indica um comentário com um máximo de 160 caracteres.
Definições do tractor:	Indica o nome do tractor e as definições para o sensor da roda, sensor de radar, sensor de eixo da tomada de força e o sensor com 3 pontos.
Velocidade:	Indica o número de impulsos por 100 metros emitido pelo sensor.
Eixo de tomada de força:	Indica o número de impulsos numa rotação do eixo de tomada de força emitido pelo sensor.
Suspensão de 3 pontos:	Indica os valores de tensão para a posição máxima e mínima.

4.3.3.1 Vista geral

Neste separador são exibidas as definições para a velocidade, o eixo de tomada de força e a suspensão de 3 pontos.



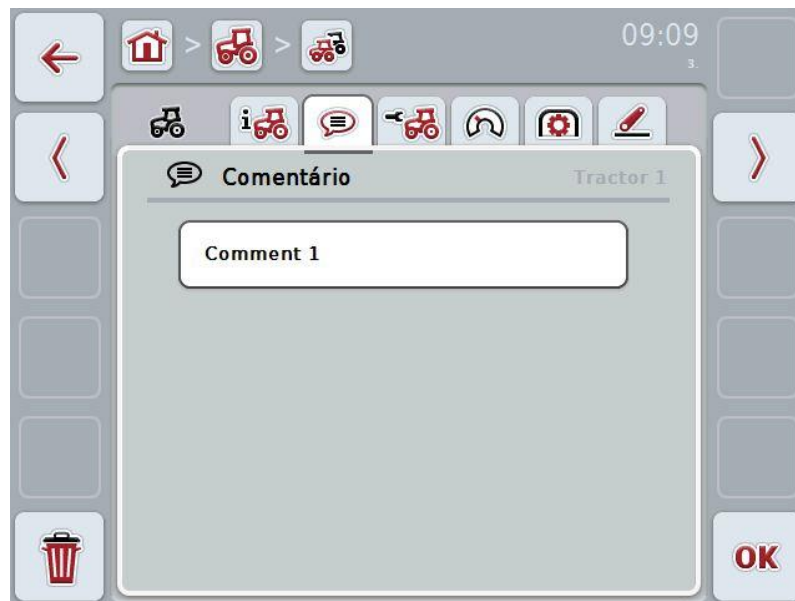
4.3.3.2 Comentário

Neste separador é exibido um campo de comentário no qual pode inserir observações ou esclarecimentos sobre o tractor.



Nota

Um comentário abarca no máximo 160 caracteres. Se ultrapassar o limite do campo de texto, o campo de texto ficará vermelho e não poderá memorizar a introdução.



Possui as seguintes opções de operação:



Criar comentário

Editar comentário



Apagar comentário

4.3.3.2.1 Criar comentário

Para criar um comentário, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão vazio ou a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o comentário através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.3.2.2 Editar comentário

Para editar um comentário, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão com o comentário ou a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Efectue a alteração do comentário através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.3.2.3 Apagar comentário

Para apagar um comentário, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" (F12).
→ O comentário é apagado imediatamente, não existe qualquer aviso.

4.3.3.3 Definições do tractor

Neste separador são exibidos o nome do tractor e as definições para o sensor da roda, o sensor de radar, o sensor de eixo de tomada de força e o sensor com 3 pontos.



Possui as seguintes opções de operação:



Editar nome

Seleccionar fonte de sinais

Selecione entre:

- Não disponível
- Tomada de sinal (ISO 11786)
- CAN 1 e
- GPS (apenas no sensor de radar).



Nota

Pode seleccionar o sensor da roda ou o sensor de radar como fonte de sinal. O outro sensor será automaticamente indicado como **Não disponível**. A selecção exclui-se mutuamente.

4.3.3.3.1 Editar nome

Para editar o nome do tractor, proceda da seguinte forma:

1. Selecione o nome do tractor. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o nome do tractor ou rode a roda de scroll ou accione os botões "Para cima" (F4) e "Para baixo" (F5) até o nome ficar marcado a branco.
Quando o nome estiver marcado, prima a roda de scroll ou o botão "OK" (F6) no ecrã táctil.
2. Introduza o novo nome através do teclado no ecrã táctil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.3.3.2 Seleccionar fonte de sinais

Para seleccionar a fonte de sinais para o sensor da roda, o sensor de radar, o sensor de eixo de tomada de força e o sensor com 3 pontos, proceda da seguinte forma:

1. Selecione o sensor, cuja fonte de sinais deva ser definida. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o sensor ou rode a roda de scroll ou prima os botões "Para cima" (F4) e "Para baixo" (F5) até o sensor ficar marcado a branco.
Quando o sensor estiver marcado, prima a roda de scroll ou o botão "OK" (F6) no ecrã táctil.
→ Abre-se a seguinte lista de selecções:



2. Selecione na lista de selecções a fonte de sinais desejada. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com a fonte de sinais ou rode a roda de scroll até a fonte de sinais ficar marcada a branco. A fonte de sinais surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez a fonte de sinais marcada a branco.



Nota

Caso seleccione a tomada de sinal (ISO 11786) como fonte de sinais para o sensor da roda e para o sensor de radar, terá de calibrar a velocidade ou inserir manualmente os impulsos por 100 metros.

Para mais informações sobre a calibração da velocidade, consulte o capítulo 4.3.3.4.



Nota

Caso seleccione a tomada de sinal (ISO 11786) como fonte de sinais para os 3 pontos, terá de calibrar os 3 pontos.

Para mais informações sobre a calibração dos 3 pontos, consulte o capítulo 4.3.3.6.



Nota

Caso tenha seleccionado a tomada de sinal (ISO 11786) como fonte de sinais para o sensor de eixo de tomada de força, terá de inserir o número de impulsos por rotação.

4.3.3.4 Velocidade

Neste separador indica-se o número de impulsos emitido pelo sensor de velocidade através de um percurso de 100 metros.

A predefinição na nova instalação de um tractor indica um valor de 200.

Caso o valor para o número dos impulsos por 100 metros for conhecido (por exemplo da folha de dados do sensor), este pode ser directamente introduzido.

Para obter uma informação o mais exacta possível, o valor deve ser determinado por meio de uma calibração.



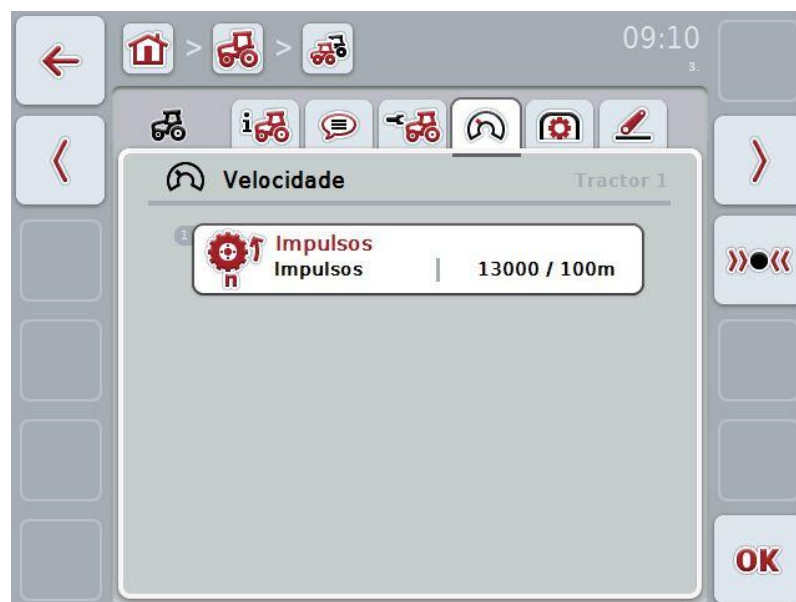
Nota

Quanto mais exacto for o valor, mais precisa será a indicação da velocidade.



Nota

A gama de valores válida para o número de impulsos situa-se entre 200 (mín.) e 30000 (máx.).



Possui as seguintes opções de operação:



Introduzir valor



Calibrar

4.3.3.4.1 Introduzir valor

Para introduzir o valor para os impulsos por 100 metros, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Impulsos" ou prima a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o novo valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.3.4.2 Calibrar



Nota

A calibração da velocidade deve ser efectuada, de preferência, sobre superfícies planas (por exemplo asfalto), mas sim directamente sobre o campo.

Para calibrar a velocidade, proceda da seguinte forma:

1. Delimite um percurso de 100 metros.
2. Prima no ecrã tátil o botão "Calibrar" (F3).
→ Abre-se o menu de calibração.
3. Desloque-se para o ponto de partida e prima em seguida no ecrã tátil o botão "Bandeira de partida" (F3).
4. Desloque-se 100 metros e prima em seguida no ecrã tátil o botão "Bandeira de xadrez" (F9).
5. Confirme os valores com "OK".

4.3.3.5 Eixo de tomada de força

Neste separador é indicado o número de impulsos que é emitido pelo sensor numa rotação do eixo de tomada de força.



Nota

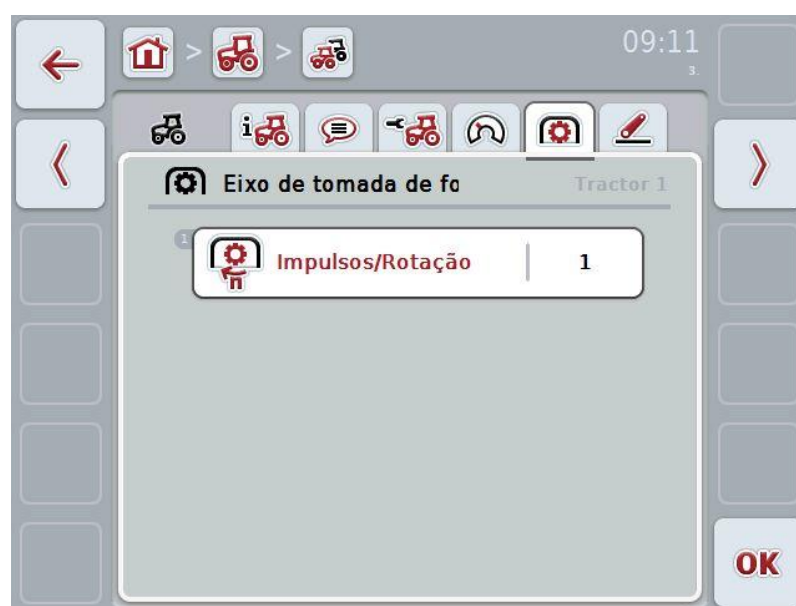
O valor a introduzir pode ser consultado nos dados técnicos do seu tractor.



Nota

A gama de valores válida para o número de impulsos situa-se entre 1 (mín.) e 40 (máx.).

Um valor que ocorre frequentemente na prática é 6 impulsos/rotação.



Possui as seguintes opções de operação:



Introduzir valor

4.3.3.5.1 Introduzir valor

Para introduzir o valor para a definição do eixo de tomada de força, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Definição do eixo de tomada de força" ou prima a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o novo valor no ecrã táctil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.3.6 Suspensão de 3 pontos

Neste separador são indicados os valores de tensão para a posição máxima e mínima dos 3 pontos.



Possui as seguintes opções de operação:



Calibrar

4.3.3.6.1 Calibrar

Para calibrar os valores de tensão para os 3 pontos, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Calibrar" (F3).
→ Abre-se o menu de calibração.
2. Eleve os 3 pontos para a posição máxima e prima no ecrã tátil o botão "MÁX" (F3).
3. Baixe os 3 pontos para a posição mínima e prima no ecrã tátil o botão "MÍN" (F4).
4. Confirme os valores com "OK"



Nota

É efectuado um controlo de plausibilidade. Caso, por exemplo, o valor mínimo exceda o valor máximo, receberá uma mensagem de erro.

4.4 Modo passivo

Se no tractor existir uma TECU primária, a TECU do terminal comuta automaticamente para o modo passivo. O modo passivo é identificado por um quadro azul em volta da vista principal:



Se todos os sinais foram lidos e disponibilizados através do ISOBUS, não será necessária uma ligação à tomada de sinal

Se nem todos os sinais forem transmitidos, as informações em falta podem ser disponibilizadas através da CCI.TECU. Neste caso, é necessária a ligação à tomada de sinal e, se for o caso, uma calibração (cf. capítulos 4.3.3.4.2, 4.3.3.5.1 e 4.3.3.6.1).

4.5 Contador de hectares

No item de menu **Contador de hectares** poderá encontra informações sobre

- a largura de trabalho da máquina activa,
- o tempo de trabalho,
- o percurso efectuado e
- a área trabalhada.

Para o tempo, o percurso e a área são indicados respectivamente um valor total e um valor em posição trabalho.

Total: Indica o tempo, o percurso efectuado e a área trabalhada desde que o contador foi reposto pela última vez.

Em posição de trabalho: Indica o tempo, o percurso efectuado e a área trabalhada em posição de trabalho desde que cada um dos contadores foi reposto pela última vez.



Possui as seguintes opções de operação:



Repor o tempo:
Prima no ecrã táctil o botão "Repor o tempo" (F4).



Repor o percurso:
Prima no ecrã táctil o botão "Repor o percurso" (F5).



Repor a área:
Prima no ecrã táctil o botão "Repor a área" (F6):



Introduzir largura de trabalho

4.5.1 Introduzir largura de trabalho

Para introduzir a largura de trabalho da máquina activa, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Largura de trabalho" ou prima a roda de scroll.
2. Introduza o novo valor no ecrã táctil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para a largura de trabalho situa-se entre 0,0 metros (mín.) e 20,0 metros (máx.).



Nota

O valor introduzido para a largura de trabalho tem de ser o mais exacto possível de modo a permitir um cálculo exacto da área trabalhada.

5 Resolução de problemas

5.1 Erros no terminal

A seguinte vista geral mostra-lhe possíveis erros no terminal e a sua resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível ligar o terminal	<ul style="list-style-type: none"> O terminal não está correctamente ligado A ignição não está ligada. 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a ligação ISOBUS Ligar o tractor.
O software da máquina ligada não é exibido	<ul style="list-style-type: none"> Resistência de terminação do bus em falta O software foi carregado, mas não foi exibido Erro de ligação do upload do software 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a resistência Verificar se o software pode ser ligado manualmente a partir o menu Iniciar do terminal Verificar a ligação física Contactar o serviço de apoio ao cliente do fabricante da máquina

5.2 Mensagens de erro

A seguinte vista geral mostra-lhe as mensagens de erro na CCI.Tecu, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível apagar o tractor! Apenas existe um tractor ou tenta-se apagar um tractor activo.	<ul style="list-style-type: none"> na lista de tractores encontra-se apenas um tractor o tractor seleccionado está de momento activo na vista principal TECU 	<ul style="list-style-type: none"> Caso deseje apagar o último tractor da lista, tal não é possível. Activar um outro tractor na vista principal TECU
Valor inválido! Posição medida acima do valor máx.	A posição máxima não foi registada na calibração de 3 pontos.	Voltar a efectuar a calibração de 3 pontos.
Valor inválido! Posição medida abaixo do valor mín.	A posição mínima não foi registada na calibração de 3 pontos.	Voltar a efectuar a calibração de 3 pontos.

Valor inválido! Rotação do eixo de tomada de força excede 3000 rpm.	<ul style="list-style-type: none"> Número de impulsos por rotação incorrecto Sensor de eixo de tomada de danificado 	<ul style="list-style-type: none"> Definir o número de impulsos no separador Eixo de tomada de força Substituir o sensor de eixo de tomada de força
Valor inválido! Velocidade (sensor de radar) excede 60 km/h (37mph).	<ul style="list-style-type: none"> Número de impulsos por 100 m incorrecto Sensor de radar danificado 	<ul style="list-style-type: none"> Definir o número de impulsos no menu Definições Substituir o sensor de radar
Valor inválido! Velocidade (sensor da roda) excede 60km/h (37mph).	<ul style="list-style-type: none"> Número de impulsos por 100 m incorrecto Sensor da roda danificado 	<ul style="list-style-type: none"> Definir o número de impulsos no menu Definições Substituir o sensor da roda
Erro de calibração Valor mín. inválido! A nova posição mín. é mais elevada do que a posição máx. memorizada. Certifique-se de que a posição mín. tenha sido alcançada e a posição máx. memorizada seja válida.	A sequência da calibração não foi respeitada.	<p>Certifique-se de que efectuou a calibração na sequência correcta.</p> <p>Se o problema persistir, contacte o seu distribuidor especializado.</p>
A TECU encontra-se no modo passivo, visto que foi reconhecida uma outra TECU.	Encontra-se uma outra TECU no bus. Esta existe num outro terminal ou no seu tractor.	<p>Se a outra TECU disponibilizar as informações necessárias, é correcto a CCI-TECU comutar para o modo passivo.</p> <p>Caso deseje disponibilizar as informações com a CCI.Tecu, terá de desactivar a outra TECU. Para mais informações consulte o respectivo manual de instruções.</p>



Nota

No terminal podem ser exibidas várias mensagens de erro, as quais dependem da máquina.

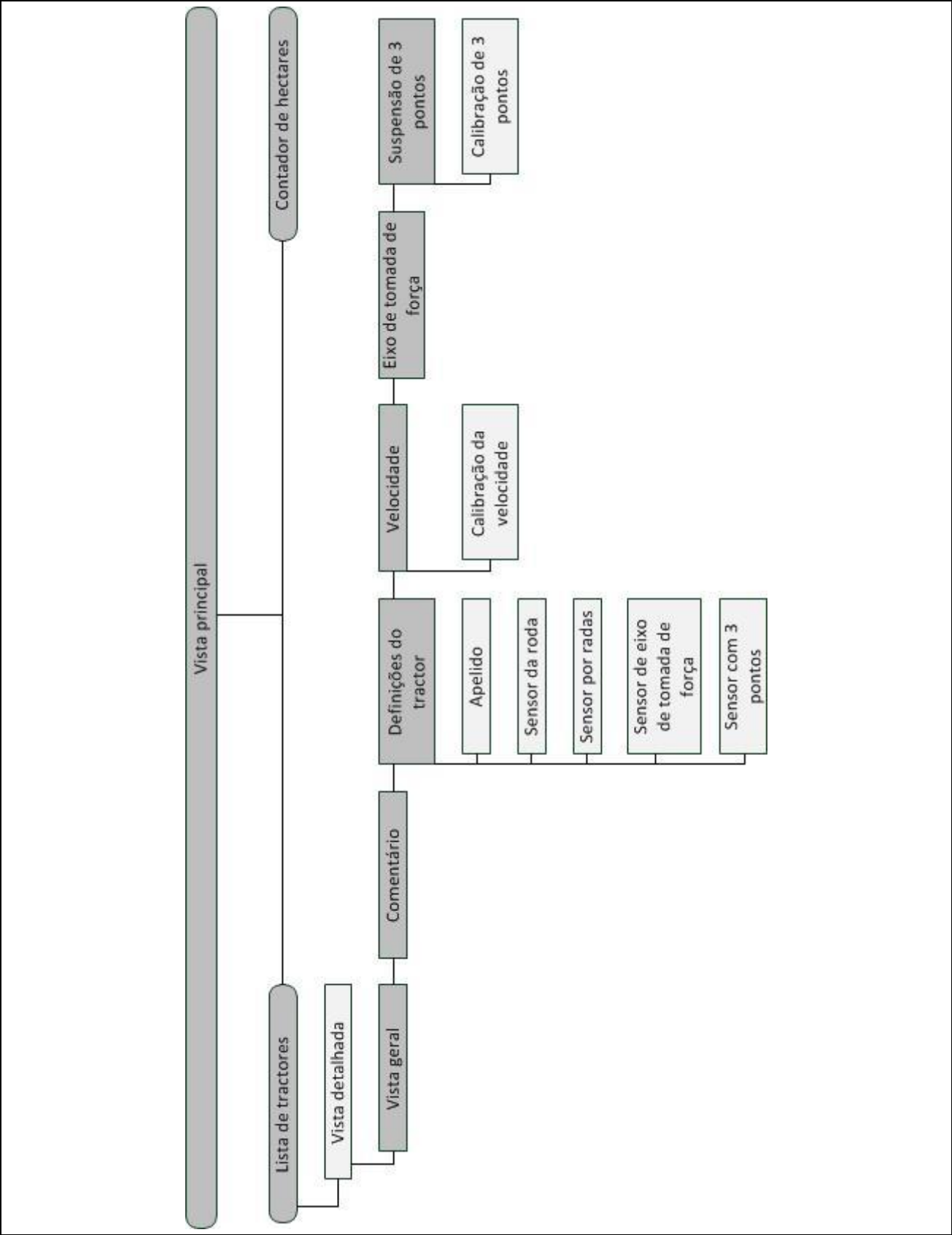
Poderá encontrar uma descrição detalhada das possíveis mensagens de erro e da correcção de erros no manual de instruções da máquina.



Nota

Se não for possível operar a máquina, verifique se o "interruptor de paragem" foi premido. Só será possível voltar a operar a máquina quando o interruptor já não estiver premido.

6 Estrutura do menu

























7 Glossário

3 pontos	Suspensão de 3 pontos, mecanismo de elevação da traseira
Sensor com 3 pontos	Destina-se a registar a posição actual dos <i>3 pontos</i> . Fornece uma tensão de saída à <i>tomada de sinal</i> , a qual é proporcional à posição actual da suspensão de 3 pontos.
Máscara de operação	Os valores e elementos de comando representados no ecrã resultam no total na máscara de operação. Os elementos representados podem ser seleccionados directamente através do ecrã táctil.
Sistema de bus	Sistema electrónico para a comunicação entre aparelhos de comando.
CCI	Competence Center ISOBUS e.V.
ECU	Electronic Control Unit Aparelho de comando, computador de controlo
EHR	Controlo electrónico do mecanismo de elevação
Sensor de velocidade	Sensor (da roda ou de radar) para registo da velocidade do tractor.
GPS	Global Positioning System . O GPS é um sistema para a determinação de posição por satélite.
ISOBUS	ISO11783 Norma internacional para a transferência de dados entre máquinas e aparelhos agrícolas.
Menu de contexto	Interface de utilizador gráfica Permite editar, copiar, apagar ou adicionar dados.
Máquina	Reboque ou aparelho acessório. Uma máquina com a qual se pode processar uma encomenda.
Modo passivo	Se no tractor existir uma TECU primária, a TECU do terminal comuta automaticamente para o modo passivo.
TECU primária	As TECU que já vêm montadas de fábrica nos tractores.
Sensor de radar	Emite um determinado número de impulsos eléctricos proporcional ao percurso percorrido. A velocidade real pode assim ser calculada. Deve ter-se em atenção que os sensores de radar, conforme o subsolo, por exemplo erva alta ou poças de água, podem fornecer, em determinadas circunstâncias, valores de velocidade imprecisos.
Sensor da roda	Emite um determinado número de sinais eléctricos proporcional à rotação da roda. A velocidade teórica do tractor pode assim ser calculada. Os sensores da roda podem, em caso de derrapagem, fornecer valores de velocidade imprecisos.
TECU secundária	Na TECU secundária, as informações do tractor são lidas pela tomada de sinal e transmitidas à máquina ISOBUS.
Cabo de sinais	Cabo para a ligação do terminal CCI 100/200 à tomada do sinal no tractor.
Fonte de sinais	Fonte a partir da qual os valores do sensor, tais como por exemplo a velocidade, são lidos pelo terminal.
Tomada de sinal	Ligação do sensor no tractor conforme a ISO 11786

TECU	ECU do tractor Num tractor ISOBUS, a TECU estabelece a ligação entre o sistema de bus do tractor e o ISOBUS e fornece assim as informações do tractor à máquina, tais como por exemplo a velocidade do percurso ou a rotação do eixo de tomada de força.
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã tátil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.
Sensor de eixo de tomada de força	Destina-se a registar a rotação do eixo de tomada de força. Emite um determinado número de impulsos eléctricos proporcional à rotação do eixo de tomada de força.

8 Botões e símbolos

	TECU		Lista de tractores
	Contador de hectares		Definir posição de trabalho
	Comutar entre o sensor da roda e o sensor de radar		Rotação do eixo de tomada de força
	Posição dos 3 pontos		O sensor de radar foi seleccionado
	Máquina em posição de transporte		Máquina em posição de trabalho
	O sensor da roda foi seleccionado.		Vista geral
	Comentário		Definições do tractor
	Velocidade		Eixo de tomada de força
	Suspensão de 3 pontos		Sensor da roda Sensor de radar
	Sensor de eixo de tomada de força		Sensor com 3 pontos
	Impulsos (velocidade)		Definição do eixo de tomada de força
	Bandeira de partida		Bandeira de xadrez
	Calibrar		Definir a posição máxima dos 3 pontos
	Definir a posição mínima dos 3 pontos		Tempo
	Percurso		Área
	Largura de trabalho		Repor o tempo
	Repor o percurso		Repor a área
	Editar		Copiar
	Apagar		Adicionar
	Comutar para a direita		Comutar para a esquerda



Comutar para cima



Comutar para baixo



Confirmar selecção ou introdução



Seleccionar a partir de uma lista

9 Índice

C

Colocação em funcionamento	8
Instalar o software	9
Ligar o terminal	8
Montar o terminal	8
Contador de hectares	30

D

Definição do eixo de tomada de força	26
Definições do tractor	21
Apagar comentário	20
Criar comentário	20
Editar comentário	20
Editar nome	22
Seleccionar fonte de sinais	22
Vista geral	18
Definir posição de trabalho	13

E

Estrutura do menu	34
-------------------------	----

G

Glossário	35, 37
-----------------	--------

I

Indicações de segurança	
Identificação	7
Introdução	4
Contador de hectares	6
Modo passivo/activo	6
Introduzir largura de trabalho	31

L

Ligar o terminal	
Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	8
Ligar a tomada de sinal	8
Lista de tractores	14

M

Modo passivo	29
Modo passivo/activo	6

O

Operação	10
Iniciar o programa	10

R

Referência	4
Resolução de problemas	32

S

Segurança	7
Sensores	
Seleccionar sensor de velocidade	12
Suspensão de 3 pontos	27
Calibrar	28

T

Tomada de sinal	
Sensores	9
Tractor	
apagar	16
copiar	16
criar	15
editar	15
Lista	14
seleccionar	12

V

Velocidade	24
Calibrar	25
Introduzir valor	25
Vista detalhada	17
Vista principal	
Elementos	11



CCI.Command

Guiamento lateral e
comutação de larguras
parciais de GPS

Manual de instruções

Referência: CCI.Command v1.41



Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Número da versão: v1.01

1	Introdução	5
1.1	Sobre este manual.....	5
1.2	Referência.....	5
1.3	Sobre a CCI.Command	6
1.3.1	CCI.Command/Parallel Tracking	6
1.3.2	CCI.Command/Section Control	6
1.3.3	Funcionamento da máquina	7
2	Segurança	8
2.1	Identificação das indicações no manual de instruções	8
3	Colocação em funcionamento	9
3.1	Montar o terminal.....	9
3.2	Ligar o terminal	9
3.2.1	Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	9
3.2.2	Ligar a um receptor de GPS	9
3.2.3	Ligar a barra luminosa CCI L10 externa.....	9
3.3	Instalar o software	10
3.4	Tipos de funcionamento	11
3.4.1	Section Control	11
3.4.2	Parallel Tracking	11
4	Operação	12
4.1	Indicações gerais.....	12
4.2	Iniciar o programa.....	13
4.2.1	Configurações.....	13
4.2.2	Vista do mapa	13
4.3	Configurações.....	14
4.3.1	Vista geral	15
4.3.2	<i>Campos</i>	16
4.3.3	Geometria	20
4.3.4	Parallel Tracking	28
4.3.5	Section Control	37
4.4	Vista do mapa	44
4.4.1	Criar margem do campo	48
4.4.2	Apagar margem do campo	48
4.4.3	Ligar/desligar a marcação manual da área viajada.....	49
4.4.4	Definir ponto A / registar <i>via de referência</i>	49
4.4.5	Para o Section Control comutar entre o modo manual e automático.....	50
4.4.6	Configurações dos obstáculos.....	51
4.4.7	Correcção GPS.....	53
4.4.8	Configuração do mapa	55
5	Resolução de problemas	57
5.1	Erros no terminal	57
5.2	Erro durante o funcionamento	58
5.3	Os botões ficam a cinzento	60
5.4	Mensagens de erro	61

5.5	Diagnóstico	62
5.5.1	Verificar a barra luminosa externa.....	62
6	Estrutura do menu.....	63
7	Glossário	64
8	ISOBUS em funcionalidades	66
9	Botões e símbolos.....	67
10	Índice	69

1 Introdução

1.1 Sobre este manual

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração da CCI.Command. Esta app foi pré-instalada no seu terminal ISOBUS CCI 100/200, podendo ser apenas aí executada. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento e garantir um funcionamento sem problemas.

Este manual de instruções tem de ser lido e compreendido antes de colocar o software em funcionamento, de modo a prevenir-se problemas na utilização. Deverá ser guardado de forma a estar acessível aos colaboradores a qualquer momento.

1.2 Referência

Este manual descreve a app na sua versão CCI.Command v1.41 com os módulos CCI.Command/Parallel Tracking e CCI.Command/Section Control.

Para consultar o número da versão CCI.Command instalada no seu terminal ISOBUS CCI, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
4. Prima o botão "Informação de Software" no ecrã tátil.
 - No campo de informações agora exibido é indicada a versão dos componentes do software do terminal.

1.3 Sobre a CCI.Command

A CCI.Command é composta por dois módulos, os quais podem ser adquiridos e utilizados de modo independente:



CCI.Command/Parallel Tracking



CCI.Command/Section Control

1.3.1 CCI.Command/Parallel Tracking

Este módulo permite, por exemplo, uma melhor orientação para a aplicação de protecção de plantas e de fertilizantes em campos sem sulcos para o tractor. Uma condução paralela exacta ajuda a evitar *sobreposições* e *falhas*.

Trata-se de uma ajuda de condução paralela, a qual indica vias paralelas tendo em conta a largura de trabalho e a posição actuais e sugere correcções de condução por meio de uma barra luminosa. As vias podem ser registadas como linhas rectas A-B ou como curvas.

1.3.2 CCI.Command/Section Control

O módulo desliga automaticamente as *larguras parciais* de um pulverizador de protecção de plantas/um distribuidor de adubo, com a ajuda do GPS, quando se ultrapassa as margens do campo e as áreas já tratadas e volta a ligá-las assim que se sai deles. As possíveis *sobreposições* (tratamentos duplos) são assim reduzidas a um mínimo e a carga de trabalho do condutor é aliviada. Além disso, existe a possibilidade de marcar os obstáculos. Antes de se alcançar estes obstáculos, é exibida uma mensagem de aviso.

O funcionamento seguro do Section Control automático só é possível com uma máquina ISOBUS que suporte um Section Control.

Na vista do mapa, o tipo de funcionamento Section Control só estará disponível quando todos os dados da máquina tiverem sido transferidos.

Ao utilizar-se um distribuidor de adubo, o Section Control automático só será possível, por razões de segurança, depois de uma margem do campo ter sido registada. Com pulverizadores agrícolas pode-se trabalhar também sem as margens do campo. Por razões de segurança, recomenda-se que o registo de uma margem do campo seja sempre efectuado.

1.3.3 Funcionamento da máquina

1.3.3.1 Não suporta o ISOBUS

No funcionamento de uma máquina que não suporte o ISOBUS, tem as seguintes opções de funcionamento à sua disposição:

- Parallel Tracking após introdução manual da largura de trabalho
- identificação manual da área trabalhada

1.3.3.2 Suporta o ISOBUS e suporta o Task Controller

No funcionamento de uma máquina que não suporte o ISOBUS e o Task Controller, tem as seguintes opções de funcionamento à sua disposição:

- Parallel Tracking (a largura de trabalho é automaticamente transferida)
- Identificação automática da área trabalhada (o estado de trabalho da máquina é transmitido em caso de uma encomenda activa)

Uma máquina que suporte o ISOBUS e o Task Controller corresponde às funcionalidades AEF TC-BAS e TC-GEO (cf. capítulo 8).

1.3.3.3 Suporta o ISOBUS e suporta o Section Control

No funcionamento de uma máquina que suporte o ISOBUS e com Section Control, tem as seguintes opções de funcionamento à sua disposição:

- Parallel Tracking (a largura de trabalho é automaticamente transferida)
- Identificação automática da área trabalhada (o estado de trabalho da máquina é transmitido em caso de uma encomenda activa.
- Section Control automático (a geometria é transferida pela máquina.

Uma máquina que suporte o ISOBUS e o Section Control corresponde à funcionalidade AEF TC-SC (cf. capítulo 8).

2 Segurança

2.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:



Atenção - Perigos gerais!

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.



Cuidado!

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.



Nota

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.



Informação

O símbolo Informação identifica informações gerais e dicas práticas.

3 Colocação em funcionamento

3.1 Montar o terminal

Para informações consulte o capítulo **4.1 Montar o terminal** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2 Ligar o terminal

3.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão

Para informações consulte o capítulo **4.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2.2 Ligar a um receptor de GPS

Para um funcionamento correcto da CCI.Command é necessário utilizar um receptor de GPS.

Para informações consulte o capítulo **3.2.2 Ligar a um receptor de GPS** do manual de instruções **CCI.GPS**.

3.2.2.1 Requisitos dos dados de GPS

Para o funcionamento com Command deve-se respeitar as seguintes condições básicas:

Baud	19200
GGA + RMC + VTG	5 Hz
GSA	1 Hz
GSV (opcional)	1 Hz

3.2.3 Ligar a barra luminosa CCI L10 externa

A CCI.Command oferece a opção de se utilizar a barra luminosa externa CCI L10.

Para ligar a barra luminosa externa ao terminal, proceda da seguinte forma:

1. Ligue a barra luminosa externa CCI L10 à *interface* LIN do terminal.

3.3 Instalar o software

A CCI.Command faz parte do volume de fornecimento do terminal ISOBUS CCI, uma instalação não é possível nem necessária.

Para poder operar o software instalado de fábrica, tem de se adquirir uma licença:

**Como opção ao
comprar o terminal**

O software vem activado de fábrica e pode ser utilizado imediatamente.

Actualização posterior

Em caso de um licenciamento posterior, o software é activado pelo nosso parceiro de assistência técnica.



Nota

Caso possua uma versão licenciada da CCI.Command, o símbolo da CCI.Command será visível no menu Iniciar do seu terminal.

3.4 Tipos de funcionamento

3.4.1 Section Control

Para colocar a CCI.Command em funcionamento, proceda da seguinte forma:

1. Ligue o terminal.
2. Inicie a CCI.Command (cf. capítulo 4.2).
3. Efectue as configurações da geometria (cf. capítulo 4.3.3).
4. Efectue as configurações para Parallel Tracking (cf. capítulo 4.3.4).
5. Efectue as configurações para Section Control (cf. capítulo 4.3.5).
6. Active o tipo de funcionamento Section Control e comute para a vista do mapa (cf. capítulo 4.1).
7. Trace a margem do campo (cf. capítulo 4.4.1).
8. Trace uma *via de referência* (cf. capítulo 4.4.4).
9. Trabalhe o campo nos tipos de funcionamento Parallel Tracking e Section Control.

3.4.2 Parallel Tracking

Para colocar a CCI.Command em funcionamento, proceda da seguinte forma:

1. Ligue o terminal.
2. Inicie a CCI.Command (cf. capítulo 4.2).
3. Efectue as configurações para Parallel Tracking (cf. capítulo 4.3.4).
4. Comute para a vista do mapa (cf. capítulo 4.1).
5. Trace uma via de referência (cf. capítulo 4.4.4).
6. Trabalhe o campo no tipo de funcionamento Parallel Tracking.

4 Operação

4.1 Indicações gerais

A CCI.Command está subdividida em 2 áreas: a vista do mapa e as configurações. Ao comutar entre as duas áreas, deve ter-se o seguinte em atenção:

Se todos os dados da máquina tiverem sido transferidos, o tipo de funcionamento Section Control é activado automaticamente ao solicitar-se o mapa. Caso retroceda para as configurações, o Section Control será pausado automaticamente:



Solicitar mapa

Activar o tipo de funcionamento Section Control



Comutar para as configurações

Pausar o tipo de funcionamento Section Control

Se nenhum dado da máquina tiver sido transferido, a área superior do botão estará a cinzento. O Section Control não está disponível, mas o mapa pode ser solicitado:



Solicitar mapa



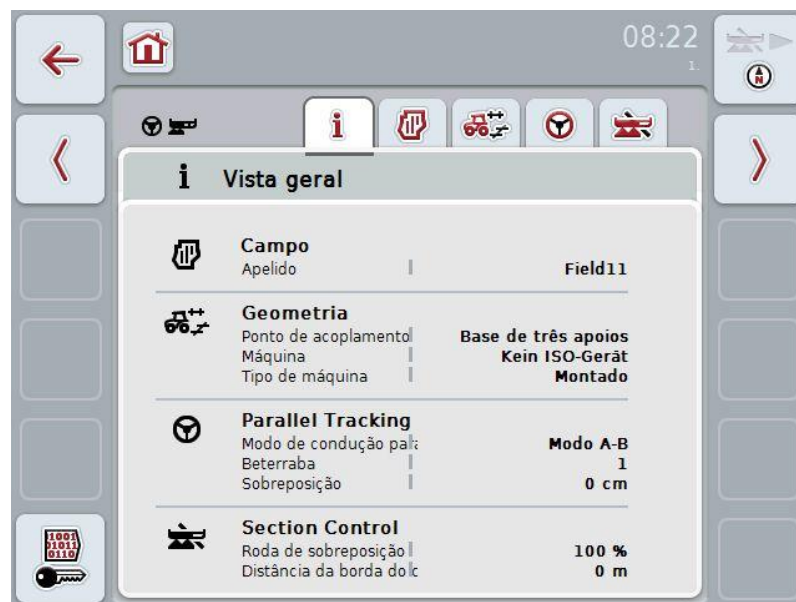
Comutar para as configurações

4.2 Iniciar o programa

A CCI.Command é activada automaticamente com a ligação do terminal. Através do ecrã inicial pode aceder directamente a todas as funções.

Para comutar para o ecrã inicial da CCI.Command, proceda da seguinte forma:

1. Abra no menu principal do terminal o menu Iniciar e prima o botão com o símbolo CCI.Command ou prima novamente a tecla Workingset no terminal.



A CCI.Command está dividida em 2 áreas:

4.2.1 Configurações

Seleção do *campo*, introdução das configurações para geometria, Parallel Tracking e Section Control.

4.2.2 Vista do mapa






Parallel Tracking, Section Control, obstáculos e correcção GPS

4.3 Configurações

Nas **Configurações** são exibidos cinco separadores:

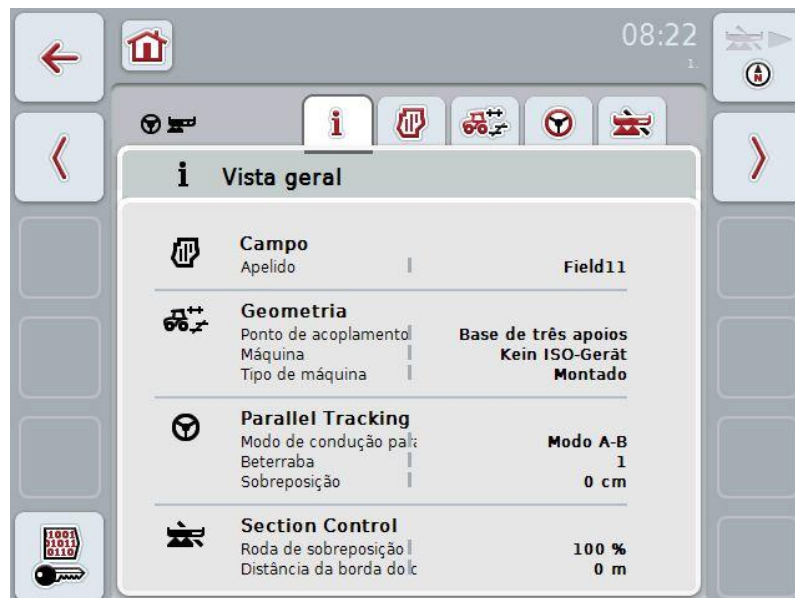


Nestes separadores estão organizadas as seguintes informações:

	Vista geral:	Fornece uma vista geral das configurações para <i>campo</i> , geometria, Parallel Tracking e Section Control.
	Campos:	Indica o <i>campo</i> e a área trabalhada e permite a gestão de <i>campos</i> .
	Geometria:	Indica a geometria da máquina e permite configurações da geometria.
	Parallel Tracking:	Indica as configurações para Parallel Tracking e permite configurações para Parallel Tracking.
	Section Control:	Indica as configurações para Section Control e permite configurações para Section Control.

4.3.1 Vista geral

Neste separador é exibido um resumo das informações mais importantes para o campo, a geometria, Parallel Tracking e Section Control.



4.3.2 Campos

Neste separador são exibidos o nome do campo, as margens do campo, a área trabalhada e os obstáculos.



Possui as seguintes opções de operação:



Seleccionar *campo*



Memorizar *campo*



Apagar o *campo* actualmente seleccionado



Editar nome



Apagar área trabalhada

4.3.2.1 Seleccionar campo

Caso pretenda trabalhar novamente um *campo* já trabalhado, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Campo". Se o botão com o nome do campo estiver marcado a branco, poderá, em alternativa, premir também a roda de scroll.
→ Abre-se uma lista dos *campos* memorizados.
2. Seleccione um *campo* da lista. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o nome do campo.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o botão com o nome do campo.



Nota

Após o início da CCI.Command, pode-se começar imediatamente com o trabalho. A selecção de um *campo* memorizado não é necessária.

4.3.2.2 Memorizar campo

Caso o campo actualmente trabalhado tenha de estar disponível para um trabalho posterior, este terá de ser memorizado. Para tal proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Memorizar na base de dados" (F9).
2. Introduza o nome do campo através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.2.3 Apagar campo

Para apagar o campo seleccionado, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" (F12).
2. Confirme "OK".

4.3.2.4 Editar nome

Para editar o nome de um *campo* memorizado, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Editar" (F3).
2. Altere o nome do campo através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.3.2.5 Apagar área trabalhada

Caso pretenda trabalhar novamente um campo já trabalhado, esta função oferece a opção de apagar a área trabalhada marcada a azul.

Para apagar a área trabalhada do campo seleccionado, proceda da seguinte forma:

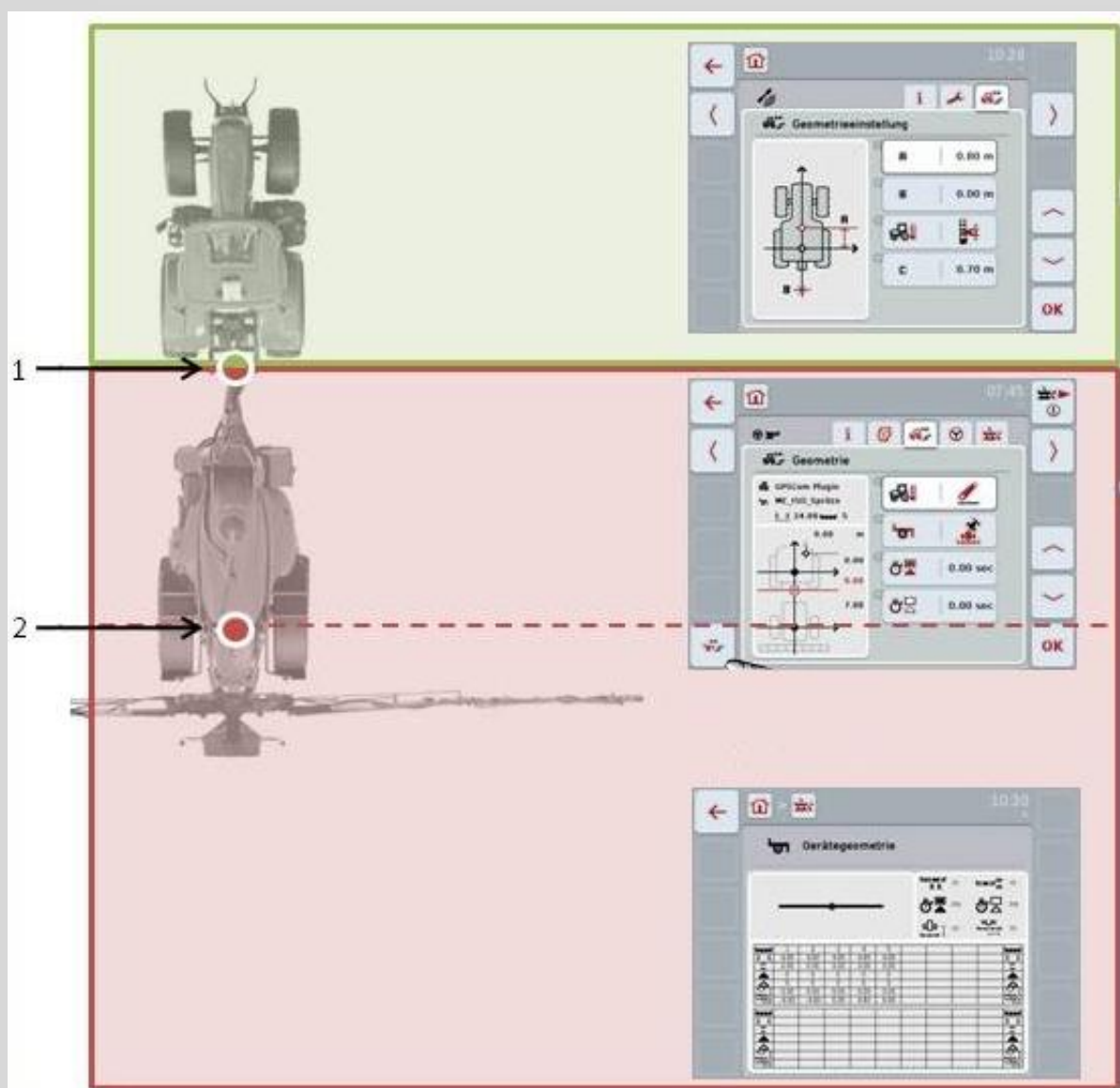
1. Prima no ecrã táctil o botão "Apagar área trabalhada" (F4).
2. Confirme a mensagem de confirmação com "OK".
→ A área marcada a azul é removida.

i

Configurações da geometria

Uma configuração exacta da geometria é o requisito básico para um trabalho exacto da comutação de larguras parciais automática. A CCI.Command utiliza os dados da geometria transmitidos pela máquina via ISOBUS. Não é possível configurar estes dados na CCI.Command.

Os dados da geometria do tractor (posição da antena GPS) têm de ser introduzidos uma vez na app CCI.GPS. Para tal, consulte as informações no capítulo **4.4 Configurações da geometria** do manual de instruções **CCI.GPS**.

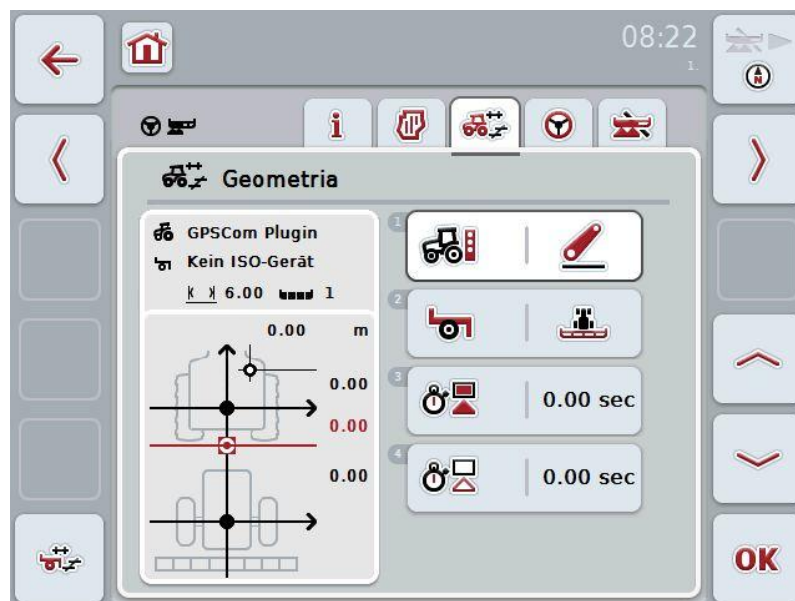


1. Ponto de acoplamento
2. Ponto de referência Máquina

A área a vermelho identifica os dados da geometria da máquina a partir o ponto de acoplamento (1). Na área a verde estão representados os dados da geometria do tractor.

4.3.3 Geometria

Neste separador são exibidos na área de indicação esquerda a posição da antena GPS, o tipo de montagem da máquina, a distância entre o ponto de navegação e o ponto de acoplamento, os tempos de atraso e o número de larguras parciais.



Possui as seguintes opções de operação:



Exibir geometria de larguras parciais



Seleccionar ponto de acoplamento



Seleccionar tipo de máquina



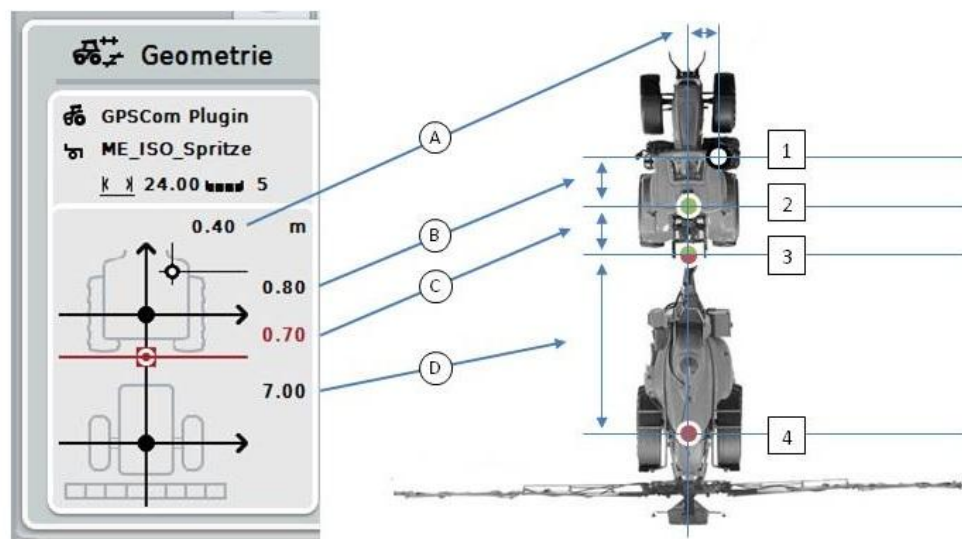
Introduzir tempos de atraso



Nota

As configurações da geometria para o tractor têm de ser efectuadas na app CCI.GPS. Para mais indicações consulte o manual de instruções **CCI.GPS**.

Na área de indicação obtêm-se as seguintes informações de geometria:



Distâncias

- A:** Distância entre o ponto de referência do trator e a antena GPS transversalmente ao sentido da viagem
- B:** Distância A entre o ponto de referência do trator e a antena GPS no sentido da viagem.
- C:** Distância entre o ponto de referência do trator e o *ponto de acoplamento* no sentido da viagem.
- D:** Distância entre o *ponto de acoplamento* e o ponto de referência da máquina no sentido da viagem.

Pontos

- 1:** Antena GPS
- 2:** Ponto de referência Trator
- 3:** *Ponto de acoplamento*
- 4:** Ponto de referência Máquina



Nota

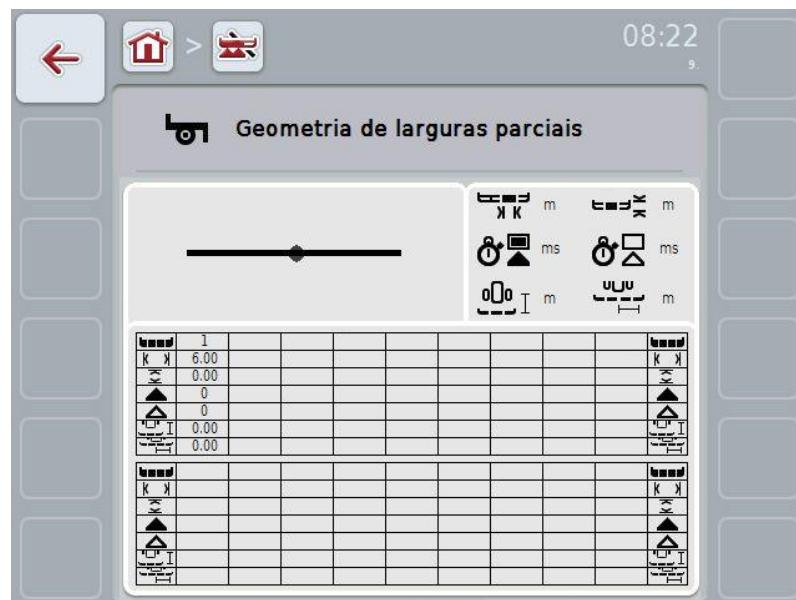
O ponto de referência da máquina encontra-se no ponto médio do primeiro eixo. Caso a máquina não possua qualquer eixo, o ponto de referência será definido pelo fabricante. Consulte a posição do ponto de referência no manual de instruções do fabricante da máquina.

4.3.3.1 Exibir geometria de larguras parciais

Na geometria de larguras parciais só são exibidos os valores que são transmitidos pela máquina.

Para exibir a geometria de larguras parciais, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Exibir geometria de larguras parciais" (F12).
→ Abre-se a vista para a geometria de larguras parciais.



Na caixa superior esquerda, a posição das *larguras parciais* em relação ao ponto de referência da máquina encontra-se representada em esquema. Deste modo, pode reconhecer-se à primeira vista, se as *larguras parciais* se encontram todas numa linha ou se as diferentes distâncias foram configuradas no sentido da viagem.

Na caixa superior direita são exibidas as unidades actualmente utilizadas.

Na caixa inferior são exibidos os valores para os seguintes detalhes da geometria de larguras parciais:



Nota

Os símbolos, que foram utilizados na caixa inferior, são representações simplificadas dos símbolos na caixa superior direita. Na caixa superior direita encontra-se a unidade que corresponde ao valor, o qual é exibido na caixa inferior.

Símbolo: caixa superior direita	Símbolo: caixa inferior	Significado
		Número da <i>largura parcial</i> (no sentido da viagem contado da esquerda)
		Largura de trabalho da <i>largura parcial</i>
		Profundidade de trabalho da <i>largura parcial</i>
		Atraso ao ligar
		Atraso ao desligar
		Distância entre o ponto de referência da máquina e a <i>largura parcial</i> no sentido da viagem
		Distância entre o ponto de referência da máquina e a <i>largura parcial</i> transversalmente ao sentido da viagem

i

Tipo de montagem das máquinas

Existem diferentes tipos de montagem para as máquinas, estes possuem uma distância própria em relação ao ponto de acoplamento.

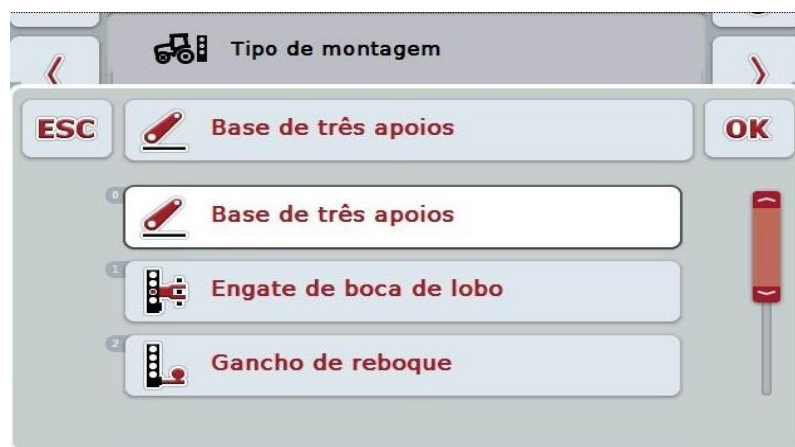
Na CCI.GPS pode-se introduzir a distância adequada ao ponto de referência do tractor para cada tipo de montagem da máquina. Para informações consulte o capítulo **4.4 Configurações da geometria** do manual de instruções **CCI.GPS**.

Uma vez efectuadas estas configurações, basta seleccionar na CCI.Command o ponto de acoplamento actualmente utilizado. Não é necessário voltar a efectuar a medição.

4.3.3.2 Seleccionar ponto de acoplamento

Para seleccionar o tipo de montagem da máquina actualmente utilizado, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Tipo de montagem da máquina" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte lista de selecções:



2. Seleccione na lista de selecções o tipo de montagem actual da máquina. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com o *ponto de acoplamento* ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco. O *ponto de acoplamento* surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o *ponto de acoplamento* marcado a branco.



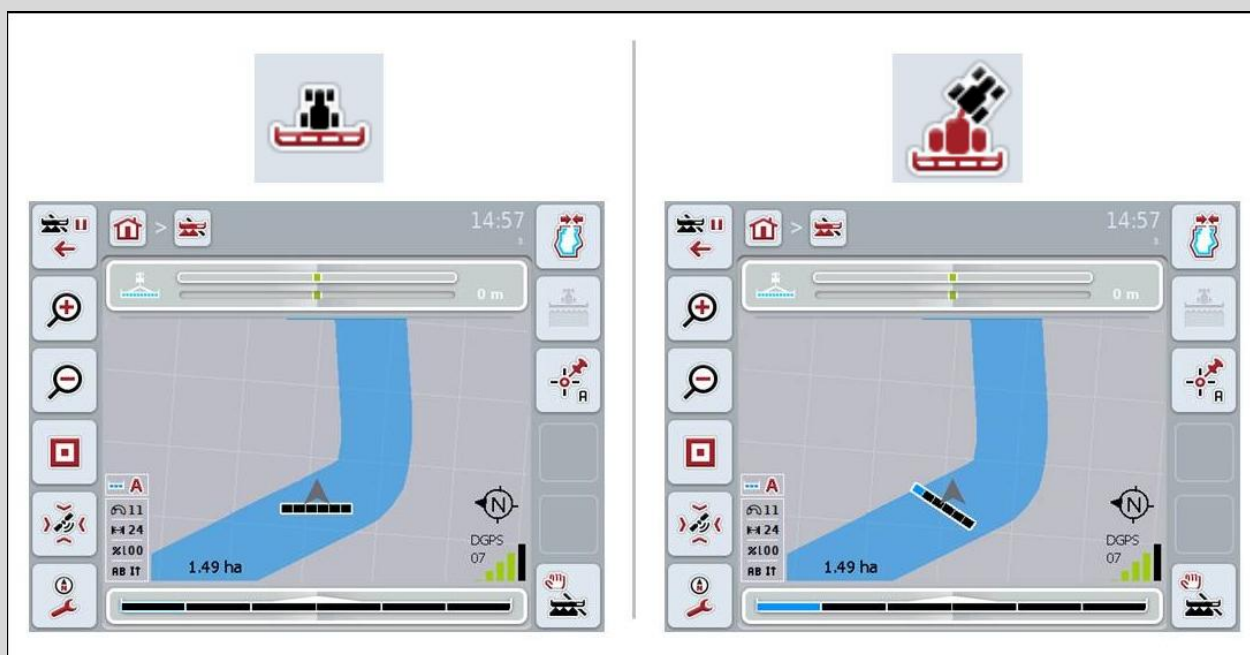
Nota

Na vista geral da geometria é indicado o valor memorizado para o tipo de montagem da máquina actualmente seleccionado (número a vermelho).

i

Tipos de máquina

Caso se utilizem máquinas com reboque, a posição das larguras parciais altera-se nas viagens curvas. Ao utilizar-se a configuração "Puxado" e "Condutor", calcula-se a posição das larguras parciais nas viagens curvas (imagem à direita). No caso de máquinas montadas, a posição permanece fixa (imagem à esquerda).



4.3.3.3 Seleccionar tipo de máquina

Para seleccionar o tipo de máquina, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Tipo de máquina" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte lista de selecções:



2. Seleccione na lista de selecções o tipo de máquina desejado. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o tipo de máquina ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco. O tipo de máquina surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o tipo de máquina marcado a branco.



Tempos de atraso

Os *tempos de atraso* descrevem o atraso de tempo entre a ordem e a activação efectiva de uma largura parcial (por exemplo, no caso do pulverizador, o tempo a partir da ordem: "Ligar largura parcial", até o agente ser efectivamente aplicado). Existe um *atraso ao ligar e ao desligar*.

4.3.3.4 Introduzir tempos de atraso



Nota

Caso os *tempos de atraso* sejam transmitidos pela máquina, os botões ficam a cinzento. Estes são exibidos na geometria de larguras parciais (cf. capítulo 4.3.3.1). Para alterar os *tempos de atraso* tem de se solicitar a operação da máquina. Para mais indicações consulte o manual de instruções da sua máquina.

Para introduzir os *tempos de trabalho*, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil os botões "*Atraso ao ligar*" (botão 3) e "*Atraso ao desligar*" (botão 4) e introduza os tempos, que devem ser respeitados antes as secções individuais serem ligadas ou desligadas.
2. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para os *tempos de atraso* situa-se entre 0,00 e 9,00 segundos.

4.3.4 Parallel Tracking

Neste separador são efectuadas as configurações necessárias para o Parallel Tracking.



Possui as seguintes opções de operação:



Introduzir largura de trabalho



Introduzir valor para *sobreposição*



Seleccionar modo de condução paralelo



Introduzir valor para beterraba



Configurações Barra luminosa

4.3.4.1 Introduzir largura de trabalho

Para introduzir a largura de trabalho, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Largura de trabalho" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

O valor introduzido para a largura de trabalho tem de ser o mais exacto possível de modo a permitir um cálculo exacto da área trabalhada.

A gama de valores válida para a largura de trabalho situa-se entre 0,0 metros e 99,0 metros.



Nota

Caso a máquina transmita uma largura de medição, a tecla fica a cinzento. A largura de trabalho é transmitida pela máquina e só pode ser alterada na máscara da máquina. Consulte procedimento no manual de instruções do fabricante da máquina.

i

Sobreposição

A configuração para a *sobreposição* destina-se a comparar os erros de condução e as imprecisões do GPS. Durante o funcionamento existem 2 casos possíveis:

1. *As falhas* devem ser evitadas.
Neste caso, tem de se introduzir um valor positivo. Isto leva a que a distância entre as linhas de guia diminua pelo valor introduzido. Deste modo, a largura de trabalho efectiva é reduzida, as *falhas* são evitadas e poderão haver *sobreposições*.
2. *As sobreposições* devem ser evitadas.
Neste caso, tem de se introduzir um valor negativo. Isto leva a que a distância entre as linhas de guia aumente pelo valor introduzido. Deste modo evitam-se as *sobreposições* e poderão haver *falhas*.

4.3.4.2 Introduzir valor para *sobreposição*

Para introduzir o valor para a *sobreposição*, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Sobreposição" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para a *sobreposição* situa-se entre -100 e +100 cm.

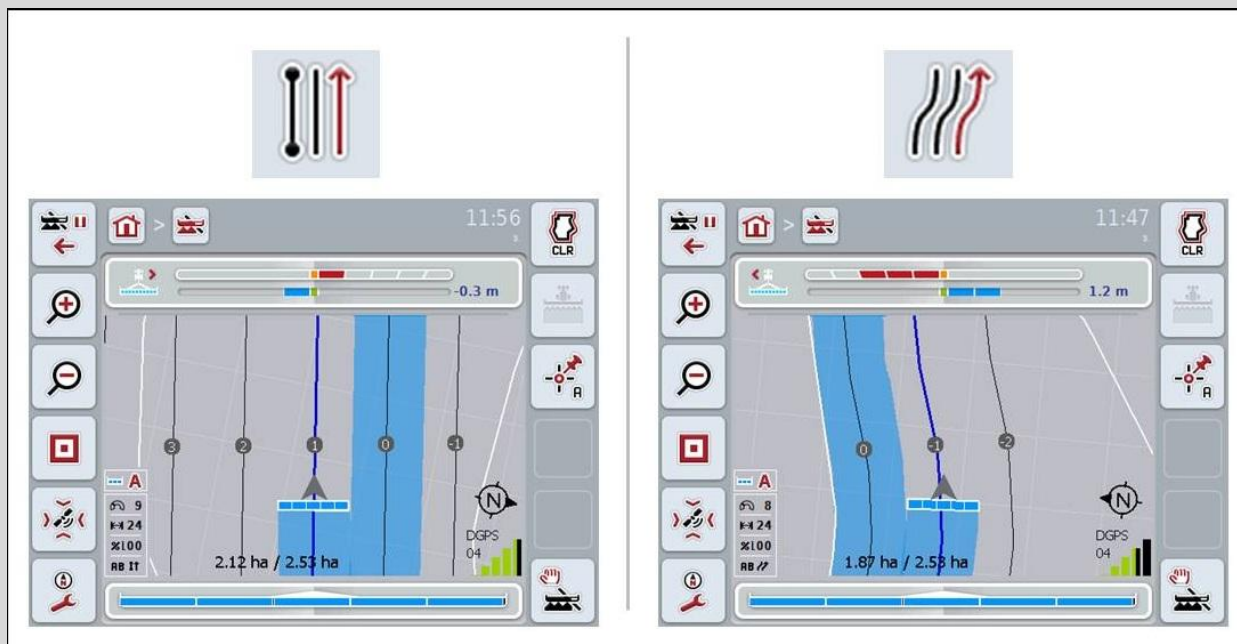


Modo de condução paralelo

Existem 2 modos de condução paralelos diferentes:

Modo A-B

Modo curvas



A-B

Modo:

O condutor define um ponto A, continua a conduzir e define um ponto B. O sistema traça automaticamente uma linha recta entre estes dois pontos e para tal cria linhas de guia paralelas com a mesma distância da largura de trabalho.

Curvas

Modo:

O condutor define um ponto A, percorre um percurso desejado que também pode conter curvas e define um ponto B. O sistema regista o percurso efectuado e para tal cria vias paralelas com a mesma distância da largura de trabalho. No final da via registada, a linha é prolongada por uma linha recta. Isto permite a condução segura nas vias na área da borda do campo.

4.3.4.3 Seleccionar modo de condução paralelo

Para seleccionar o modo de condução paralelo, proceda da seguinte forma:

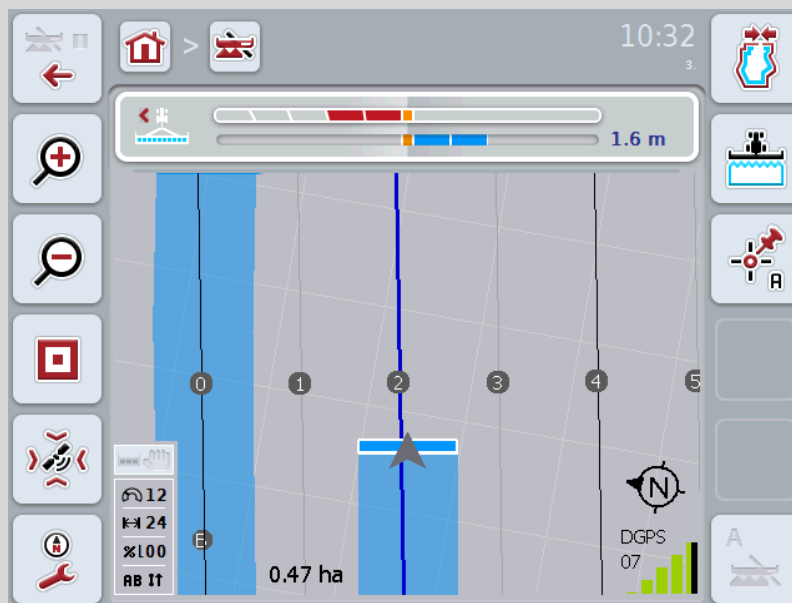
1. Prima no ecrã tátil o botão "Modo de condução paralelo" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se uma lista de selecções.
2. Seleccione entre "*Modo A-B*" e "*Modo curvas*". Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o modo desejado ou rode a roda de scroll até o modo ficar marcado a branco. O modo surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o modo marcado a branco.

i

Modo beterraba

O modo beterraba oferece a opção de saltar vias. Isto permite, por exemplo, vira de uma só vez em caso de pequenas larguras de trabalho.

A configuração "1" significa que cada uma das *linhas de guia* foi utilizada. Na configuração "2", cada segunda *linha de guia* é destacada na representação (cf. captura de ecrã), as restantes encontram-se a cinzento. A indicação da barra luminosa está relacionada com as *linhas de guia* em destaque.



4.3.4.4 Introduzir valor para beterraba

Para introduzir o valor para beterraba, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Beterraba" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para beterraba situa-se entre 1 e 5.

4.3.4.5 Configurações Barra luminosa

Para comutar para as configurações da barra luminosa, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Barra luminosa" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte máscara:



Possui as seguintes opções de operação:



Introduzir tempo para *previsão*

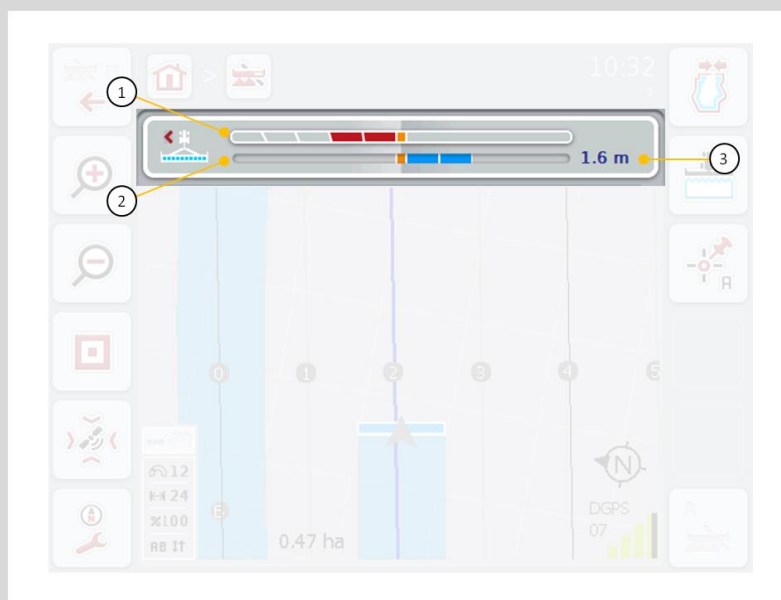


Introduzir valor para *distância entre LED*

i

Barra luminosa

Os segmentos superiores da barra luminosa (1) indicam ao condutor a sugestão de condução, a qual é necessária, para corrigir o desvio actual da linha de guia, indicado pelos segmentos inferiores (2). O desvio actual da via é também indicado como um número (3).



4.3.4.5.1 Introduzir tempo para *previsão*

O tempo para a *previsão* determina o intervalo de tempo para o cálculo das sugestões de condução. Para introduzir o tempo para a *previsão*, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "*Previsão*" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para o tempo da *previsão* situa-se entre 1 e 10 segundos.

4.3.4.5.2 Introduzir valor para *distância entre LED*

Através da *distância entre LED* pode-se determinar a quantos centímetros de desvio corresponde um segmento da barra luminosa.

Para introduzir o valor para a *distância entre LED*, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "*Distância entre LED*" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor desejado no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para a *distância entre LED* situa-se entre 10 e 100 cm.

4.3.5 Section Control

Neste separador são exibidas as configurações Section Control.



Possui as seguintes opções de operação:



Seleccionar o grau de sobreposição



Introduzir tolerância de sobreposição



Introduzir tolerância de sobreposição Margem do campo

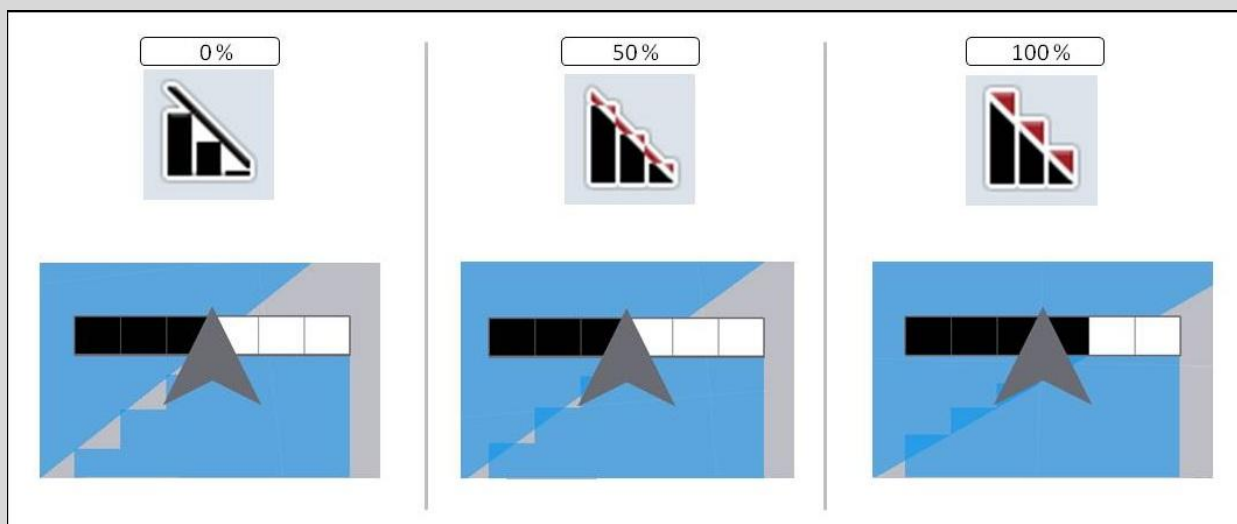


Introduzir distância da borda do campo

i

Grau de sobreposição

O grau de sobreposição determina a cobertura, na qual as larguras parciais individuais ao colidirem com uma área já trabalhada devem ser desligadas. A configuração está dependente do facto de se desejar um trabalho completo ou de se desejar evitar um tratamento duplo.



- 0 %:** A largura parcial é desligada antes de haver uma sobreposição. Durante o trabalho neste modo não surgem pequenas falhas (imagem à esquerda).
- 50 %:** A largura parcial é desligada se a metade desta largura parcial se encontrar na área de uma área já trabalhada (imagem central).
- 100 %:** A largura parcial só é desligada se estiver completamente na área de uma área já trabalhada (imagem à direita).

4.3.5.1 Seleccionar o grau de sobreposição

Para seleccionar o grau de sobreposição, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Grau de sobreposição" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se uma lista de selecções.
2. Seleccione a configuração desejada da lista. Para tal, prima o botão com o grau de sobreposição.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o botão com o grau de sobreposição ou a roda de scroll.



Nota

Nas margens do campo aplica-se por princípio um grau de sobreposição de 0 %.

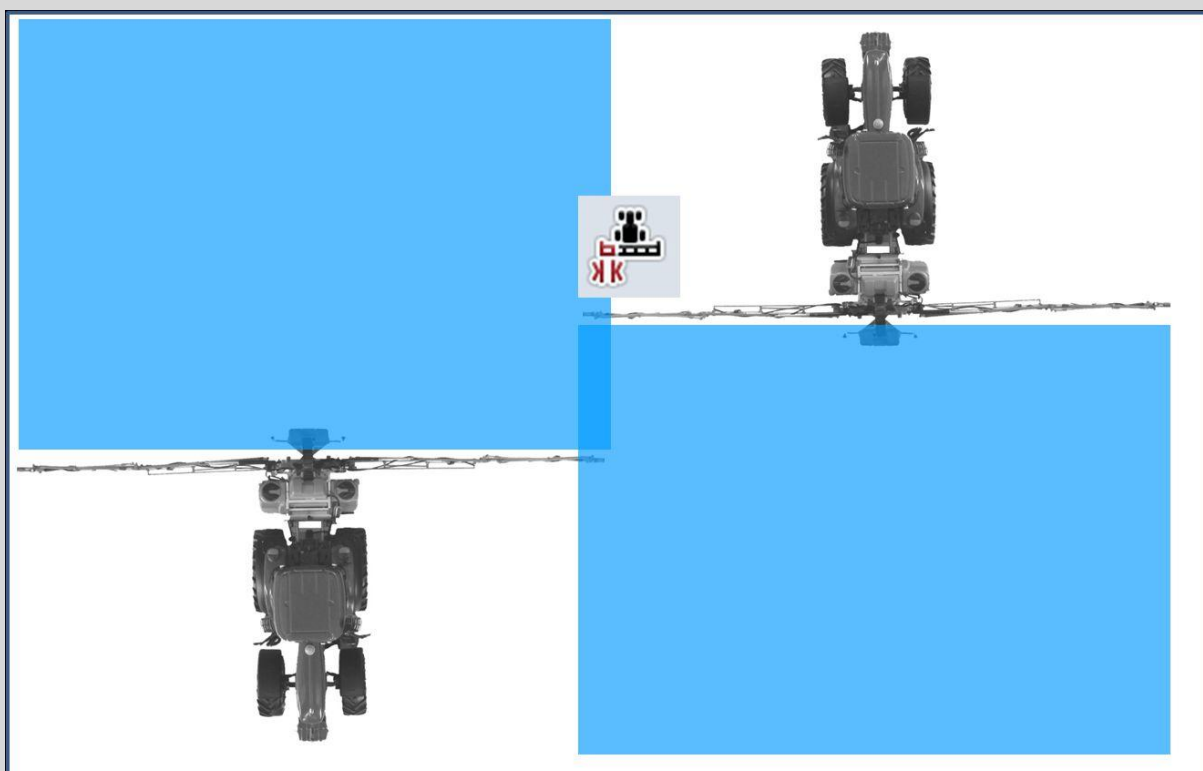
i

Tolerância de sobreposição

A tolerância de sobreposição determina a tolerância, com a qual as duas larguras parciais exteriores (direita e esquerda) reagem a sobreposições.

Em caso de viagens paralelas no campo (por exemplo, no caso de sulcos) pode acontecer que, devido a *drift de GPS*, a largura parcial exterior, conforme a indicação, se encontre por pouco tempo sobre uma área já trabalhada, apesar de efectivamente não ter havido nenhum tratamento duplo (cf. caixa de informação sobre *drift de GPS*, página 53). Se houver um grau de sobreposição de 0%, a largura parcial externa é desligada neste caso. Pode ocorrer uma "trepidação" (ligar e desligar contínuo).

Esta trepidação pode ser evitada através da configuração da tolerância de sobreposição.



4.3.5.2 Introduzir valor para tolerância de sobreposição

Para introduzir o valor para tolerância de sobreposição, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Tolerância de sobreposição" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores válida para a tolerância de sobreposição situa-se entre 0 cm e a metade da *largura parcial exterior*.



Grau e tolerância de sobreposição nas margens do campo

Por razões de segurança, na margem do campo aplica-se sempre um grau de sobreposição de 0 %. A tolerância de sobreposição pode ser configurada em separado para a margem do campo por sua conta e risco.

Drift de GPS pode levar a que a largura parcial exterior nas margens do campo seja ligada e desligada (cf. também caixa de sobre a tolerância de sobreposição, página 40). O utilizador minimizar este ligar e desligar ao introduzir a tolerância de sobreposição nas margens do campo por sua conta e risco. Uma configuração superior a 0 cm pode levar a que haja um trabalho para além da margem do campo. Antes de se efectuar a configuração tem de se verificar se esta pode ser aceite.

A configuração recomendada é de 0 cm.

4.3.5.3 Introduzir valor para tolerância de sobreposição Margem do campo



Cuidado!

É obrigatório verificar com cuidado se se pode aceitar um tratamento para além da margem do campo.

Depois do trabalho ter sido concluído, tem de se voltar a repor a configuração para 0 cm.

Para introduzir o valor para tolerância de sobreposição das margens do campo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Tolerância de sobreposição Margem do campo" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã táctil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

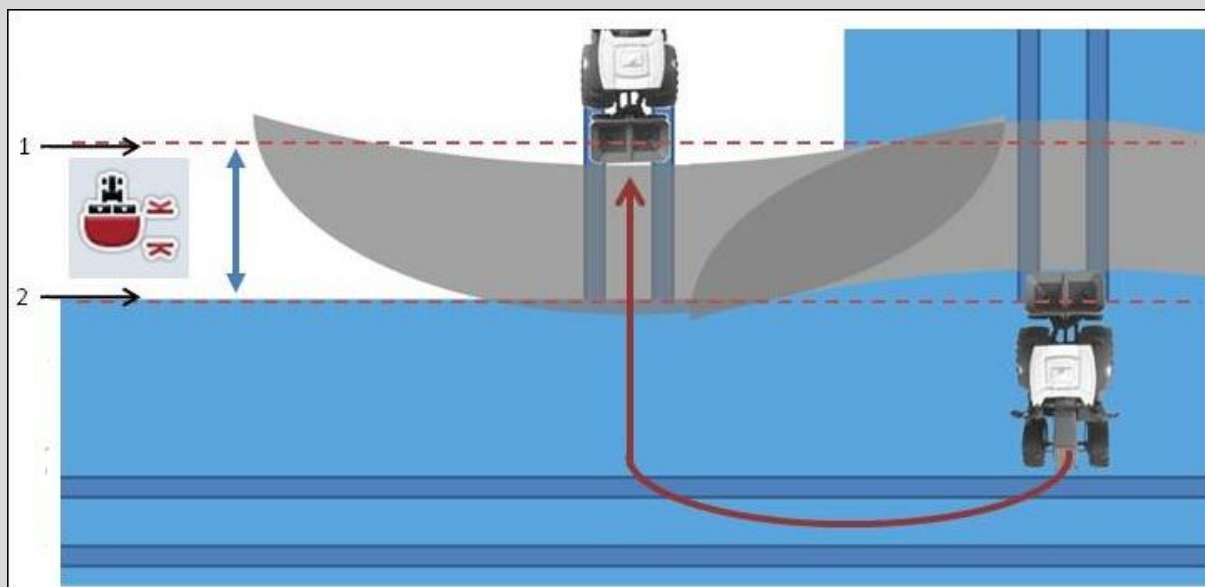


Nota

A gama de valores válida para a tolerância de sobreposição situa-se entre 0 cm e a metade da *largura parcial exterior*.

i**Distância da borda do campo**

Através da distância da borda do campo pode-se determinar o ponto de ligação após se sair de uma área já trabalhada. O distribuidor de adubo será assim ligado e desligado em pontos diferentes. A medida correcta para a distância da borda do campo é influenciada pela largura de trabalho da máquina e pelas propriedades de arremesso do fertilizante.



- 1: Ponto de ligação
- 2: Ponto de desligamento

4.3.5.4 Introduzir valor para distância da borda do campo



Nota

Esta configuração só é possível com uma máquina da classe 5 (distribuidor de adubo).



Nota

Se a máquina ISOBUS fornecer um valor para a profundidade de trabalho das *larguras parciais*, este botão fica a cinzento. Esta introdução não é necessária porque os pontos de ligação e desligamento são definidos pela máquina.

Para introduzir o valor para distância da borda do campo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Distância da borda do campo" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



Nota

A gama de valores para a distância da borda do campo situa-se entre 0 e 50 metros.

i

Sair da vista do mapa

Existem diferentes tipos e caminhos para sair da vista do mapa, as quais podem levar a uma pausa do Section Control automático ou poderão não ter qualquer influência sobre ele:

Caso se saia da vista do mapa através da tecla de função F7, para comutar para a operação da máquina, o Section Control automático é pausado.

Caso se saia da vista do mapa através da tecla Home ou de comutação, para comutar para uma outra aplicação, o Section Control automático não é interrompido.

4.4 Vista do mapa

Ao premir o botão "Mapa" (F1) irá sair de cada um dos separadores das configurações para a **vista do mapa**.

A **vista do mapa** é a área de trabalho do CCI.Command. Aqui activa-se o Section Control automático.



Nota

Consoante a máquina utilizada podem estar disponíveis diferentes botões.



Possui as seguintes opções de operação:



Comutar para as configurações

Prima no ecrã tátil o botão "Comutar para as configurações" (F7).



Diminuir secção do mapa

Prima no ecrã tátil o botão "Diminuir secção do mapa" (F8).



Aumentar secção do mapa

Prima no ecrã tátil o botão "Aumentar secção do mapa" (F9).



Solicitar configurações dos obstáculos

Prima no ecrã tátil o botão "Obstáculos" (F10).

Abre-se a vista **Configurações dos obstáculos**.

Poderá encontrar mais informações sobre os obstáculos no capítulo 4.4.6.



Solicitar correcção GPS

Prima no ecrã tátil o botão "Correcção GPS" (F11).

Abre-se a vista do mapa para a correcção GPS.

Poderá encontrar mais informações sobre a correcção GPS no capítulo 4.4.7.



Solicitar configurações do mapa:

Prima no ecrã tátil o botão "Configurações do mapa" (F12).

Abre-se a vista **Configurações do mapa**.

Poderá encontrar mais informações sobre as configurações do mapa no capítulo 4.4.8.



Criar margem do campo



Apagar margem do campo



Ligar/desligar a marcação manual da área viajada



Definir ponto A / registar via de referência

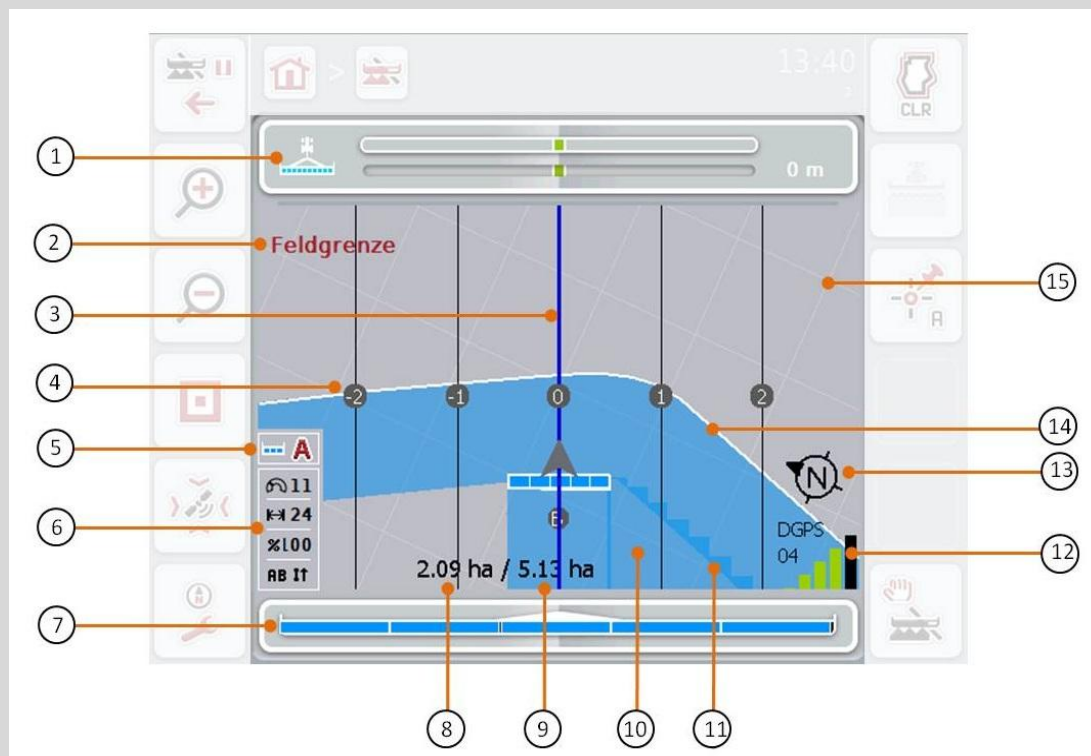


Para o Section Control comutar entre o modo manual e automático



i

Elementos da vista do mapa

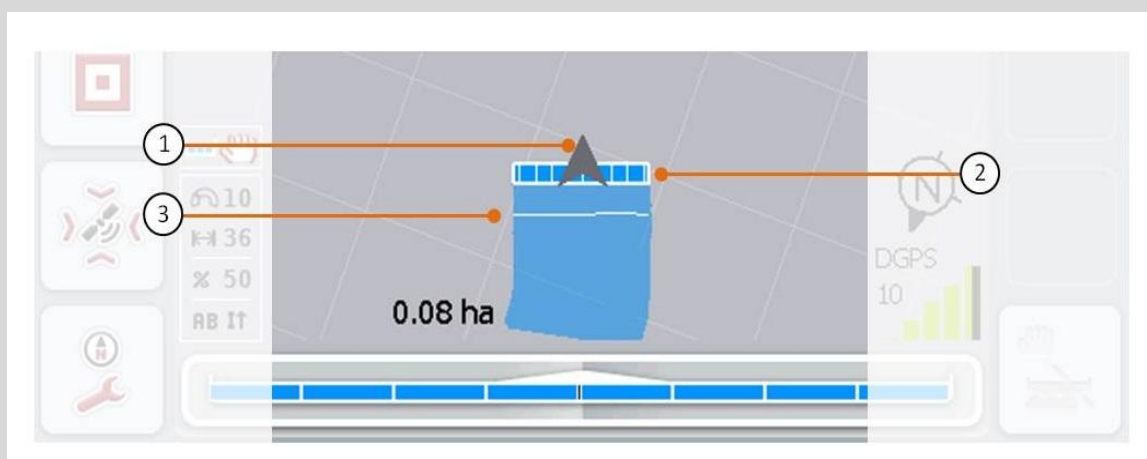


- | | |
|---|---|
| 1. Barra luminosa | 2. Indicação ao alcançar a margem do campo ou um obstáculo |
| 3. Linhas de guia (linha de guia activa a azul) | 4. Numeração das linhas de guia |
| 5. Indicação: Modo Section Control | 6. Caixa de informação (velocidade, largura de trabalho, grau de sobreposição, modo de condução paralelo) |
| 7. Indicação do estado das larguras parciais | 8. Área restante (ainda não trabalhada) |
| 9. Tamanho do campo (caso não exista uma margem do campo, a área já trabalhada é exibida) | 10. Área trabalhada |
| 11. Área trabalhada várias vezes | 12. Informação de GPS (qualidade de recepção, número de satélites utilizados, tipo de sinal) |
| 13. Seta Norte | 14. Margem do campo |
| 15. Grelha (tamanho = largura de trabalho, | |

i

Representação da máquina

A representação da máquina está fixada no terço inferior do mapa. O mapa gira em torno da máquina.



A seta (1) indica a posição do ponto de referência do tractor (ponto médio do eixo traseiro). As larguras parciais (2) são posicionadas atrás do tractor em conformidade com as geometrias configuradas. A linha branca (3) surge caso a profundidade de trabalho para as larguras parciais tenha sido configurada. Isto é apoiado, por exemplo, por alguns distribuidores de adubo.

4.4.1 Criar margem do campo

Para criar uma margem do campo, proceda da seguinte forma:

1. Conduza pelo campo e trate da borda do campo. A área trabalhada fica marcada a azul; em caso de pulverizadores agrícolas, neste momento o modo automático do Section Control pode ser activado.



Cuidado!

As *larguras parciais* só são automaticamente ligadas, caso se tenha alcançado uma área já trabalhada. O desligar no limite do campo para proteger as áreas adjacentes é da responsabilidade do utilizador.



Nota

Durante o funcionamento dos distribuidores de adubo, as *larguras parciais*, por razões de segurança, têm de ser ligadas manualmente na primeira vez que se circundar sem margem do campo.

2. Prima no ecrã tátil o botão "Criar margem do campo" (F1).
 - Uma margem do campo é criada e memorizada no canto exterior da área já trabalhada. As lacunas são fechadas por meio de uma linha adaptada. No entanto, recomenda-se circundar completamente o campo, uma vez que os cálculos não têm de corresponder ao curso efectivo da margem do campo.
 - O botão "Criar margem do campo" (F1) muda automaticamente para "Apagar margem do campo" (F1). Isto é indicado por um outro símbolo

4.4.2 Apagar margem do campo

Para apagar uma margem do campo memorizada, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Margem do campo" (F1).
2. Confirme a mensagem de confirmação com "OK".
 - O botão "Apagar margem do campo" (F1) muda automaticamente para "Memorizar margem do campo" (F1). Isto é indicado por um outro símbolo.

4.4.3 Ligar/desligar a marcação manual da área viajada

Caso nenhuma máquina ISOBUS estiver ligada, não está disponível nenhuma informação sobre a área já trabalhada. A área trabalhada pode ser marcada manualmente.

Para ligar ou desligar a marcação da área viajada, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Marcação ligada/Marcação desligada" (F2).
 - A área viajada é marcada a azul no mapa ou deixa de ser marcada.
 - O botão F2 muda de "Marcação ligada" para "Marcação desligada" e vice-versa, dependendo da função acabada de ser seleccionada.



Nota

Esta função só está disponível, caso nenhum dado da máquina seja transmitido ou o Section Control não tenha sido activado. É necessário introduzir previamente a largura de trabalho (cf. capítulo 29).



Nota

Para uma correcta indicação da área trabalhada, é necessário introduzir previamente a largura de trabalho (cf. capítulo 29).

4.4.4 Definir ponto A / registar *via de referência*

Para criar uma *via de referência* para o Parallel Tracking, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Definir ponto de partida" (F3) para determinar o ponto de partida para a *via de referência*.
 - O botão "Definir ponto de partida" (F3) muda para "Definir ponto final" (F3). Isto é indicado por um outro símbolo.
2. Faça o percurso que irá servir de *via de referência*.
3. Prima no ecrã tátil o botão "Definir ponto final" (F3) para definir o ponto final da *via de referência*.
 - O Parallel Tracking é automaticamente iniciada



Nota

Só se pode memorizar uma via por campo; caso um ponto A seja novamente definido, a via existente é reescrita. Para tal é necessário confirmar uma mensagem de confirmação.



Section Control: modo manual e modo automático

Caso se solicite a vista do mapa, o Section Control encontra-se no modo manual. Neste modo, as larguras parciais têm de ser ligadas ou desligadas na operação da máquina ou manualmente através do joystick. A área trabalhada é registada.

Após a activação do modo automático, o CCI.Command transmite ordens para ligar ou desligar as larguras parciais à máquina.

Em algumas máquinas a funcionalidade Section Control tem de ser iniciada primeiro ainda na operação da máquina. Consulte procedimento no manual de instruções do fabricante da máquina.

No distribuidor de adubo o modo automático só está disponível, caso uma margem do campo tenha sido criada.

4.4.5 Para o Section Control comutar entre o modo manual e automático

A comutação para o modo manual e o modo automático é feita através do mesmo botão (F4). O símbolo muda consoante o modo que estiver seleccionado:



Comutar Section Control para o modo automático



Comutar Section Control para o modo manual

Para comutar entre o modo manual e o modo automático do Section Control, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Modo automático" ou "modo manual" (F4).
→ O modo muda e o símbolo no botão F4 muda.



Nota

Esta função só está disponível, caso os dados da máquina sejam transmitidos.

4.4.6 Configurações dos obstáculos

Através do botão "Obstáculos" (F10) novas funções (definir, posicionar e apagar obstáculos) são atribuídas aos botões na vista do mapa.



Possui as seguintes opções de operação:



Definir e posicionar



obstáculo



Apagar todos os obstáculos

4.4.6.1 Definir e posicionar obstáculo

Para definir um novo obstáculo, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Definir obstáculo" (F10).
2. Introduza o nome do obstáculo através do teclado no ecrã tátil.
3. Confirme a sua introdução com "OK".
 - O obstáculo é definido na posição actual do tractor e ilustrado na vista do mapa por meio de um ponto vermelho intermitente.
4. Prima no ecrã tátil os botões "Para a esquerda" (F3), "Para a direita" (F4), "Para cima" (F5) e "Para baixo" (F6) para posicionar o obstáculo.



Nota

Ao premir-se os botões, o obstáculo é deslocado 1 metro na respectiva direcção.

5. Para memorizar o obstáculo na posição actual, saia da vista "Obstáculos" e regresse à vista do mapa normal.

4.4.6.2 Apagar todos os obstáculos

Para apagar os obstáculos, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Apagar" (F12).
2. Confirme "OK".



Nota

Todos os obstáculos do campo actualmente utilizados são apagados. Não é possível seleccionar.



Drift de GPS

Ao utilizar-se sinais de GPS sem correcção, os dados registados (por exemplo, margem do campo, área trabalhada) podem, algum tempo após o registo, encontrarem-se numa outra posição. Devido à rotação da Terra e à posição alterável dos satélites no céu, a posição calculada de um ponto desloca-se. Isto é designado de drift. A correcção GPS permite compensar este drift.

4.4.7 Correção GPS

Através da tecla "Correcção GPS" (F11) poderá efectuar a correcção GPS na vista do mapa, novas funções (deslocar *via de referência*, definir ponto de referência e calibrar) são atribuídas aos botões.



Possui as seguintes opções de operação:



Deslocar *via de referência*



Definir ponto de referência



Calibrar ponto de referência

4.4.7.1 Deslocar *via de referência*

Para deslocar a *via de referência* para a posição actual do tractor, proceda da seguinte forma:

1. No campo conduza na via desejada e prima no ecrã tátil o botão "Deslocar *via de referência*" (F9).

→ A *via de referência* é deslocada para a sua posição actual.



Nota

Esta função só está disponível, caso uma *via de referência* tenha sido registada. Apenas a *via de referência* é deslocada. Caso todo o campo tenha de ser corrigido, é necessário definir um ponto de referência (cf. capítulo 4.4.7.2).

4.4.7.2 Definir/calibrar ponto de referência

O ponto de referência deve ser definido durante o primeiro trabalho na proximidade de um campo. Para se efectuar a definição tem de se seleccionar um ponto, o qual pode posteriormente ser novamente alcançado para calibração exactamente a partir da mesma direcção e exactamente no mesmo ponto. Recomenda-se seleccionar um ponto marcante, como por exemplo, uma tampa de saneamento ou uma marca permanente na entrada do campo.

Os dados registados não podem voltar a ser utilizados, caso não consiga encontrar o local para o ponto de referência registado.

Definir ponto de referência

Para definir um novo ponto de referência na posição actual, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Definir ponto de referência" (F11).

→ O ponto de referência é definido e representado no mapa.



Nota

O ponto de referência aplica-se apenas à combinação de tractor e reboque com a qual ele foi definido.

Calibrar ponto de referência

Caso, por exemplo após uma interrupção do trabalho (por abastecer o pulverizador) tenha detectado um drift, desloque-se exactamente para o ponto de referência já definido. Caso as posições se tenham deslocado, o ponto de referência já não se encontra por baixo da seta na vista do mapa.

Para calibrar o ponto de referência, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Calibrar o ponto de referência" (F12).

→ O ponto de referência é deslocado para a posição actual.

4.4.8 Configuração do mapa

Através do botão "Configuração do mapa" (F12) na vista do mapa, poderá aceder à configuração do mapa. Esta configuração permite ligar ou desligar os elementos individuais da vista do mapa. Os elementos são exibidos no mapa, caso o sinal de visto tenha sido colocado.



Possui as seguintes opções de operação:



Ligar ou desligar a barra luminosa interna



Ligar ou desligar o estado de funcionamento parcial



Ligar ou desligar a caixa de informação



Ligar ou desligar a grelha

4.4.8.1 Ligar/desligar a indicação

Para ligar ou desligar a indicação da barra luminosa interna, do estado de funcionamento parcial, da caixa de informação ou da grelha, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão com a indicação desejada ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Seleccione no diálogo de entrada a configuração desejada.
3. Confirme a sua configuração com "OK" ou prima a roda de scroll.

5 Resolução de problemas

5.1 Erros no terminal

A seguinte vista geral mostra-lhe possíveis erros no terminal e a sua resolução:

Erro	Causa possível	Resolução
Não é possível ligar o terminal	O terminal não está correctamente ligado	Verificar a ligação ISOBUS
O software da máquina ligada não é exibido	<ul style="list-style-type: none"> Resistência de terminação do bus em falta O software foi carregado, mas não foi exibido Erro de ligação do upload do software 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a resistência Verificar se o software pode ser ligado manualmente a partir o menu Iniciar do terminal Verificar a ligação física Contactar o serviço de apoio ao cliente do fabricante da máquina

5.2 Erro durante o funcionamento

A seguinte vista geral mostra-lhe os possíveis erros durante o funcionamento com a CCI.Command, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução/procedimento
O cálculo da margem do campo demora muito tempo	Grande distância entre as áreas marcadas a azul, visto que: <ul style="list-style-type: none"> A máquina foi ligada pouco tempo antes da viagem para o campo Os dados de um segundo campo e mais distante ainda não tinham sido memorizados ou apagados. 	Ir para as configurações, seleccionar o separador Campos , apagar os dados do campo (cf. 4.3.2.3) e trabalhar novamente o <i>campo</i> .
A representação do <i>campo</i> no separador Campos é muito pequena e não está centrada.	Para além do trabalho do campo, a máquina foi ligada num outro local por pouco tempo.	Apagar os dados do campo (cf. 4.3.2.3) e trabalhar novamente o <i>campo</i> .
A linha de guia actual não está marcada a azul.	As larguras parciais não estão ligadas de momento na máquina.	Caso nenhuma largura parcial estiver ligada, a via, com a qual se trabalhou em último lugar, é marcada a azul. Isto ajuda a melhor voltar a localizar esta via, por exemplo após abastecer a máquina.
As <i>vias de referência</i> , as margens do campo e a área trabalhada são deslocadas.	<i>Drift de GPS</i>	Calibrar o ponto de referência e/ou <i>via de referência</i> (cf. capítulos 4.4.7.1 e 4.4.7.2)
Nenhum sinal de GPS	<ul style="list-style-type: none"> Sem recepção Nem todos os sinais de mensagem necessários são recebidos. 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a alimentação de tensão Verificar se o receptor está ligado à <i>interface</i> RS233-1 e se esta foi seleccionada Verificar se a taxa de Baud configurada no receptor e no terminal coincidem Alterar as configurações do receptor; para tal, consulte o manual de instruções do receptor.

Apesar da calibração, a posição da margem do campo não está correcta.	<ul style="list-style-type: none"> O ponto de referência não foi correctamente alcançado. A posição da antena GPS no tractor alterou-se depois da definição. Fraca qualidade de sinal de GPS. 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a posição do tractor, voltar a alcançar o ponto de referência. Verificar a posição da antena GPS e, se necessário, voltar a introduzi-la (cf. capítulo 4.4 do manual de instruções CCI.GPS). (cf. ponto seguinte)
A máquina liga-se e desliga-se demasiado cedo/tarde.	<ul style="list-style-type: none"> Fraca qualidade de sinal de GPS Configurações da geometria incorrectas Configuração incorrecta da posição do ponto de acoplamento/da antena <i>Tempos de atraso</i> incorrectos 	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a qualidade de sinal, sair da área de sombra (se necessário, voltar a calibrar o ponto de referência). Consultar no manual de instruções da máquina como se pode alterar estas configurações. Voltar a efectuar a medição e verificar as configurações no CCI.GPS. Verificar a selecção do ponto de acoplamento no CCI.Command. Caso estes sejam transmitidos pela máquina, consultar o manual de instruções da máquina Caso estes sejam automaticamente configurados, voltar a medir os <i>tempos de atraso</i>. Para tal, trabalhe uma tira e marque o canto exterior trabalhado, por exemplo com uma fita de aviso. Percorra esta tira a 90° e meça o número de cm após o qual a máquina se desligou demasiado cedo/tarde. Dividir este valor (cm) por uma velocidade média na área da borda do campo (cm/ms) (por exemplo, 8 km/h corresponde a 0,22 cm/ms). Este valor de correcção tem de ser adicionado ao valor configurado, no caso de a máquina ter sido desligada demasiado tarde, e tem de ser subtraído, no caso de a máquina ter sido desligada demasiado cedo.

5.3 Os botões ficam a cinzento

Botão	Causa possível	Resolução
Vários botões na vista do mapa (obstáculos, criar margem do campo, marcação manual, definir ponto A, modo automático)	O software não foi activado	Verificar se a chave da licença foi introduzida.
Separador: Parallel Tracking Configurações (todos os botões)	O software não foi activado	Verificar se a chave da licença foi introduzida.
Separador: Section Control Configurações (todos os botões)	O software não foi activado	Verificar se a chave da licença foi introduzida.
Introduzir tempos de atraso	Os tempos de atraso são definidos pela máquina ISOBUS e são exibidos automaticamente.	Em algumas máquinas, os tempos de atraso podem ser configurados no menu. Consulte-os no manual de instruções da sua máquina.
Introduzir largura de trabalho	A largura de trabalho é transmitida pela máquina ISOBUS e exibida automaticamente.	ver acima
Introduzir valor para distância da borda do campo (no campo surgem traços)	A máquina ligada não corresponde à classe 5 (distribuidor de adubo)	A distância da borda do campo só cumpre o seu objectivo no caso dos distribuidores de adubo. Os distribuidores de adubo correspondem à classe 5 conforme a norma ISO. Caso a máquina transmita uma outra classe, a distância da borda do campo não estará disponível.
Introduzir valor para distância da borda do campo (no campo surge:) "ISO")	A máquina ligada transmite um valor para a profundidade de trabalho das <i>larguras parciais</i> individuais.	A distância da borda do campo não é necessária. Através da profundidade de trabalho, a máquina determina os pontos nos quais as <i>larguras parciais</i> são ligadas e desligadas.
Iniciar o Section Control	A máquina ligada não suporta o ISOBUS e o Section Control.	

Ligar ou desligar a marcação da área trabalhada	A máquina ligada suporta o ISOBUS e o Section Control.	Não é necessária uma marcação manual, uma vez que a máquina comunica o seu estado de trabalho e este é automaticamente registado.
Comutar para o modo automático	A máquina ligada não suporta o ISOBUS e o Section Control ou foi ainda nenhuma margem do campo foi criada (durante a utilização de um distribuidor de adubo).	

5.4 Mensagens de erro



Nota

As mensagens de erro exibidas no terminal dependem da máquina ligada. Poderá encontrar uma descrição detalhada das possíveis mensagens de erro e da correcção de erros no manual de instruções da máquina.



Nota

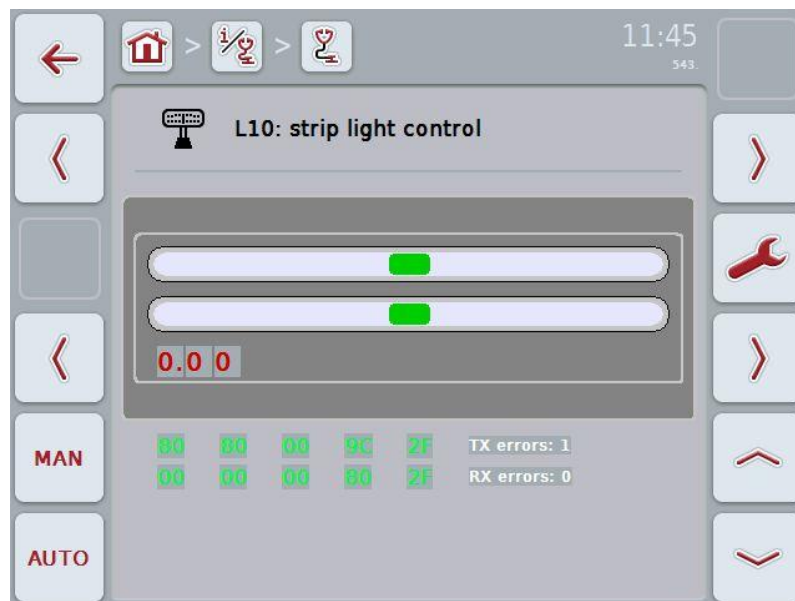
Se não for possível operar a máquina, verifique se o "interruptor de paragem de função" foi premido. Só será possível voltar a operar a máquina quando o interruptor já não estiver premido.

5.5 Diagnóstico

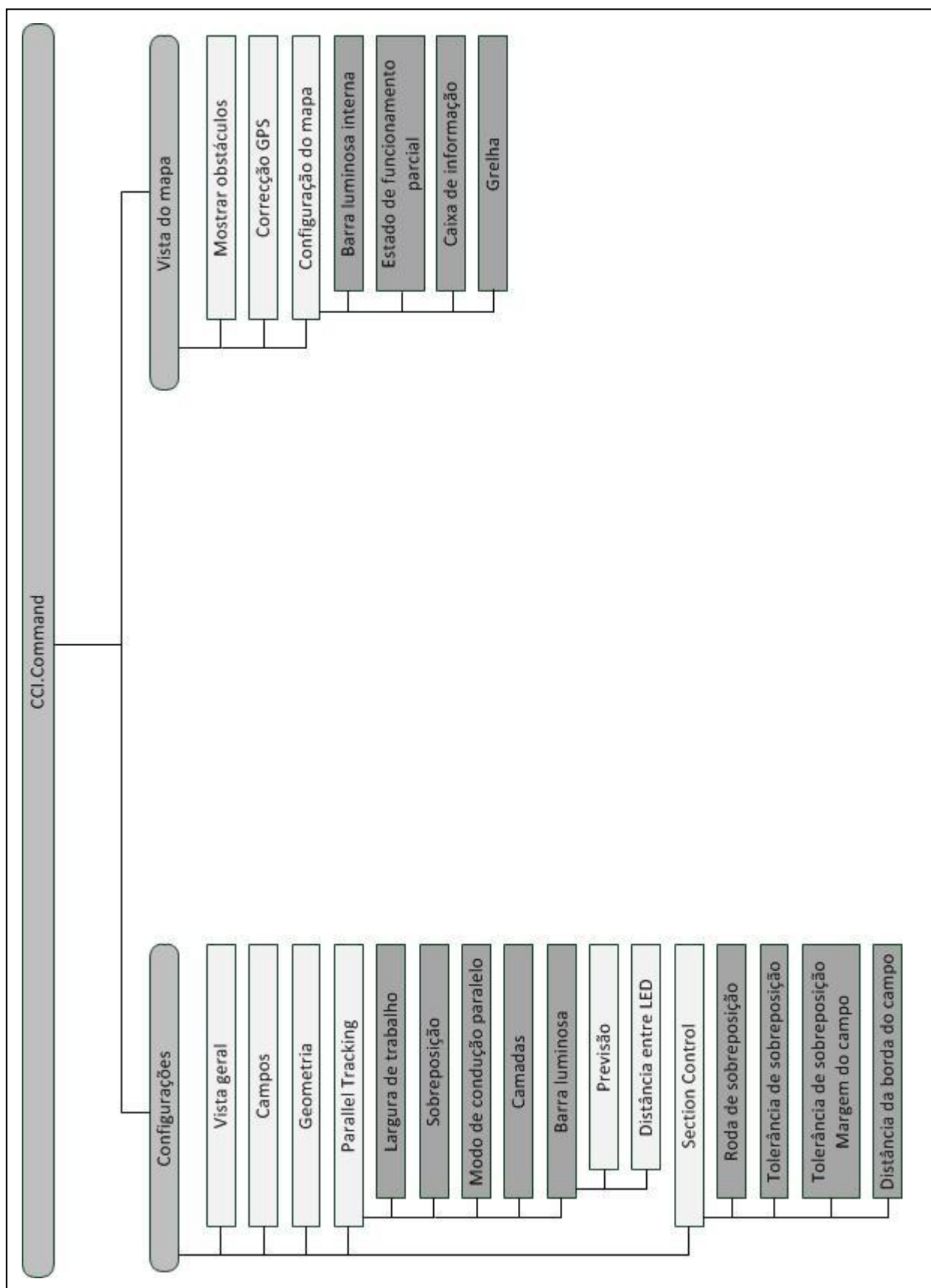
5.5.1 Verificar a barra luminosa externa

Para verificar a barra luminosa externa, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
 2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
 3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Funções de diagnóstico".
 4. Prima no ecrã táctil o botão "L10: Controlo da barra luminosa».
- Abre-se a vista do controlo da barra luminosa.



6 Estrutura do menu



7 Glossário

Modo A-B	Um modo de condução paralelo, no qual o condutor define um ponto A e um ponto B, o sistema traça automaticamente uma linha recta entre estes dois pontos e para tal cria vias paralelas com a distância da largura de trabalho.
Atraso ao desligar	Os tempos de atraso descrevem o atraso de tempo entre a ordem e a activação efectiva de uma largura parcial (por exemplo, no caso do pulverizador, o tempo a partir da ordem: "Ligar largura parcial", até o agente ser efectivamente aplicado).
CCI	Competence Center ISOBUS e.V.
CCI.Command	Comutação de larguras parciais controlada por GPS
CCI.GPS	App com as configurações para a geometria do tractor.
Bus de dados	Canal de comunicação entre a máquina e o tractor.
Interface de dados	Descreve o tipo e o caminho da troca de dados (por exemplo por meio de pen USB).
Atraso ao ligar	Os tempos de atraso descrevem o atraso de tempo entre a ordem e a activação efectiva de uma largura parcial (por exemplo, no caso do pulverizador, o tempo a partir da ordem: "Ligar largura parcial", até o agente ser efectivamente aplicado).
Falhas	As falhas são o resultado de omissões.
Campo	Um campo pode incluir os seguintes segmentos: a margem do campo, o ponto de referência, a via de referência, os obstáculos e a área trabalhada.
GPS	Global Positioning System. O GPS é um sistema para a determinação de posição por satélite.
Drift de GPS	Devido à rotação da Terra e à posição alterável dos satélites no céu, a posição calculada de um ponto desloca-se. Isto é designado de drift de GPS.
GSM	Global System for Mobile Communication Norma para redes móveis completamente digitais, utilizada maioritariamente para telefonia e mensagens curtas, tais como a SMS.
ISOBUS	ISO11783 Norma internacional para a transferência de dados entre máquinas e aparelhos agrícolas.
Ponto de acoplamento	O ponto no qual a máquina está acoplada ao tractor.
Modo curvas	Um modo de condução paralelo, no qual o condutor define um ponto A, percorre um percurso, o qual também pode conter curvas, e define um ponto B. O sistema regista o percurso e para tal cria vias paralelas com a mesma distância da largura de trabalho.
Distância entre LED	Através da distância entre LED pode-se determinar a quantos centímetros de desvio corresponde um LED.
Linha de guia	Via criada em paralelo à via de referência, a qual serve de orientação para uma condução paralela correcta.
NMEA 0183	Protocolo de série para o receptor de GPS
NMEA 2000	Protocolo CAN BUS para o receptor de GPS
Parallel Tracking	Ajuda de condução paralela
Via de referência	Via registada pelo condutor, a qual se destina ao cálculo de outras linhas de guia criadas em paralelo para o guiamento lateral.

Interface	Parte do terminal que serve para a comunicação com outros aparelhos
Section Control	Comutação automática de larguras parciais
Interface de série	O terminal possui duas interfaces de série RS232-1 e RS232-2. Através destas interfaces pode-se ligar aparelhos de expansão externos, como por exemplo receptores de GPS, modems ou impressoras.
Largura parcial	
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã tátil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.
Sobreposição	Tratamento duplo
Tempos de atraso	Os tempos de atraso descrevem o atraso de tempo entre a ordem e a activação efectiva de uma largura parcial (por exemplo, no caso do pulverizador, o tempo a partir da ordem: "Ligar largura parcial", até o agente ser efectivamente aplicado).
Previsão	O tempo para a previsão determina o intervalo de tempo para o cálculo da sugestão de condução. Um tempo maior para a previsão fornece ao condutor, por exemplo mais tempo para reagir à sugestão de condução.

8 ISOBUS em funcionalidades



Task-Controller basic (totals)

assume a documentação de valores da soma, os quais são úteis tendo em vista o trabalho desempenhado. O aparelho disponibiliza os valores. A troca de dados entre o ficheiro de lotes e o Task Controller tem lugar através do formato de dados ISO-XML. Deste modo pode-se importar as encomendas de forma cómoda para o Task Controller e/ou a documentação concluída pode ser novamente exportada.



Task-Controller geo-based (variables)

oferece a opção de recolher também dados relacionados com a localização - ou planejar encomendas relacionadas com a localização, por exemplo por meio de mapas de aplicações.

























Task-Controller Section Control

trata da comutação automática de larguras parciais, por exemplo no caso de pulverizadoras de protecção de plantas, dependendo das posições de GPS e do grau de sobreposição desejado.

9 Botões e símbolos

	CCI.Command		
	Solicitar mapa Activar o Section Control		Comutar para as configurações Pausar o Section Control
	Solicitar mapa		Comutar para as configurações
	Vista geral		Campos
	Geometria		Parallel Tracking
	Section Control		Introduzir a licença e solicitar o menu Serviço
	Seleccionar a partir de uma lista		Apagar
	Editar		Confirmar introdução ou selecção
	Memorizar campo		Apagar área trabalhada
	Geometria de larguras parciais		Ponto de acoplamento
	Tipo de máquina		Atraso ao ligar
	Atraso ao desligar		Largura de trabalho
	Omissão/sobreposição		Modo de condução paralelo
	Modo A-B		Modo curvas
	Beterraba		Configurações Barra luminosa
	Tempo para previsão		Configurações Distância LED
	Grau de sobreposição		Tolerância de sobreposição
	Tolerância de sobreposição Margem do campo		Distância da borda do campo
	Diminuir secção do mapa		Aumentar secção do mapa

	Obstáculos		Definir e posicionar
	Posicionar obstáculo Deslocar para a esquerda		Posicionar obstáculo Deslocar para a direita
	Posicionar obstáculo Deslocar para a frente		Posicionar obstáculo Deslocar para trás
	Correcção GPS		Configuração do mapa
	Criar margem do campo		Apagar margem do campo
	Ligar a marcação manual da área viajada		Desligar a marcação manual da área viajada
	Comutar Section Control para o modo automático		Comutar Section Control para o modo manual
	Definir ponto A / registar via de referência		Deslocar via de referência
	Definir ponto de referência		Calibrar ponto de referência
	Comutar para a direita		Comutar para a esquerda
	Comutar para cima		Comutar para baixo

10 Índice

B

Barra luminosa.....	35
Introduzir tempo para previsão	36
Introduzir valor para distância entre LED.....	36
Botões e símbolos	67

C

Campo	
apagar	17
apagar área trabalhada.....	18
editar nome	17
memorizar	17
seleccionar	17
CCI.Command	
Iniciar.....	13
Colocação em funcionamento	9
Instalar o software.....	10
Ligar o terminal	9
Montar o terminal	9
Configuração do mapa	55
Ligar/desligar a indicação da barra luminosa interna.....	56
Ligar/desligar a indicação da caixa de informação.....	56
Ligar/desligar a indicação da grelha	56
Ligar/desligar a indicação do estado de funcionamento parcial	56
Configurações.....	14
Campos.....	16
Geometria	20
Parallel Tracking	28
Section Control.....	37
Vista geral	15
Configurações da geometria	19
Correcção GPS.....	53

D

Definir ponto A	49
Diagnóstico	62
Verificar a barra luminosa externa	62
Distância da borda do campo	42
Drift de GPS.....	53

E

Elementos da vista do mapa	46
Estrutura do menu	63

G

Geometria	20
Geometria de larguras parciais	22
Glossário	64
Grau de sobreposição.....	38
Grau e tolerância de sobreposição nas margens do campo	41

I

Indicações de segurança	
Identificação	8
Indicações gerais	12
Iniciar Parallel Tracking.....	49
Introdução	5
Introduzir atraso ao desligar	27
Introduzir atraso ao ligar	27
Introduzir tempos de atraso	27
ISOBUS em funcionalidades	66

L

Ligar o terminal	
Ligar a barra luminosa CCI L10 externa	9
Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	9
Ligar a um receptor de GPS	9

M

Marcação manual da área viajada	
desligar.....	49
ligar.....	49
Margem do campo	
apagar	48
criar.....	48
Mensagens de erro	61
Modo automático	50
Modo beterraba.....	33
Modo de condução paralelo	31
Modo manual	50

O

Obstáculos	51
apagar	52
definir.....	52
posicionar	52
Operação	12
Iniciar Section Control	12
Pausar Section Control	12
Solicitar mapa.....	12

Os botões ficam a cinzento60

P

Parallel Tracking11

Parallel Tracking Configurações.....28

Barra luminosa34

Introduzir largura de trabalho29

Introduzir valor para beterraba.....33

Introduzir valor para sobreposição.....30

Seleccionar modo de condução paralelo.....32

Ponto de referência

calibrar.....54

definir.....54

R

Referência5

Representação da máquina47

Requisitos dos dados de GPS.....9

Resolução de problemas57

S

Sair da vista do mapa44

Section Control11

Comutar para o modo automático50

Comutar para o modo manual50

Configurações37

Section Control Configurações

Introduzir valor para distância da borda do
campo 43

Introduzir valor para tolerância de sobreposição
..... 40

Introduzir valor para tolerância de sobreposição
Margem do campo..... 41

Seleccionar o grau de sobreposição 39

Segurança..... 8

Seleccionar modo de condução paralelo..... 32

Seleccionar ponto de acoplamento 24

Seleccionar tipo de máquina 26

Sobreposição 30

T

TC-BAS 66

TC-GEO 66

TC-SC 66

Tempos de atraso 27

Tipo de montagem das máquinas 24

Tipos de funcionamento 11

Tipos de máquina 25

Tolerância de sobreposição..... 40

V

Via de referência

deslocar 54

registar 49

Vista do mapa 44



CCI.GPS

Configurações de GPS e
geometria do tractor

Manual de instruções

Referência: CCI.GPS v1.0

Copyright

© 2012 Copyright by
Competence Center ISOBUS e.V.
Zum Gruthügel 8
D-49134 Wallenhorst
Número da versão: v1.01

1	Introdução	4
1.1	Sobre este manual.....	4
1.2	Referência.....	4
1.3	Sobre a CCI.GPS	4
2	Segurança	5
2.1	Identificação das indicações no manual de instruções	5
3	Colocação em funcionamento	6
3.1	Montar o terminal.....	6
3.2	Ligar o terminal	6
4	Operação	9
4.1	Iniciar o programa.....	9
4.2	Informação de GPS	10
4.3	Configurações de GPS	11
4.4	Configurações da geometria.....	14
5	Resolução de problemas	19
5.1	Erro durante o funcionamento	19
6	Estrutura do menu.....	20
7	Glossário	21
8	Botões e símbolos.....	22
9	Índice	23

1 Introdução

1.1 Sobre este manual

O presente manual de instruções faz uma introdução sobre a operação e configuração da app CCI.GPS. Esta app foi pré-instalada no seu terminal ISOBUS CCI 100/200, podendo ser apenas aí executada. Somente com conhecimento deste manual de instruções se podem evitar erros de funcionamento e garantir um funcionamento sem problemas.

1.2 Referência

Este manual descreve a CCI.GPS na sua versão CCI.GPS v1.0 .

Para consultar o número da versão CCI.GPS instalada no seu terminal ISOBUS CCI, proceda da seguinte forma:

1. Prima a tecla Home para aceder ao menu principal.
2. Prima o botão "Informação e Diagnóstico" no menu principal.
3. Prima no menu **Informação e Diagnóstico** o botão "Informação do Terminal".
4. Prima o botão "Informação de Software" no ecrã táctil.
 - No campo de informações agora exibido é indicada a versão dos componentes do software do terminal.

1.3 Sobre a CCI.GPS

A CCI.GPS é uma app que exhibe informações de GPS e permite também as configurações da geometria do tractor, da fonte GPS e da taxa de Baud.

Através da introdução da posição do receptor de GPS no tractor, a CCI.GPS pode transmitir a outras app os dados de posição, com referência ao ponto médio do eixo traseiro do tractor para que estas configurações sejam efectuadas apenas uma vez.

2 Segurança

2.1 Identificação das indicações no manual de instruções

As indicações de segurança incluídas neste manual de instruções estão identificadas de forma específica:



Atenção - Perigos gerais!

O símbolo de segurança no trabalho identifica indicações de segurança gerais, cuja não observância resulta em perigo para a vida e membros de pessoas. Observe com cuidado as indicações relativas à segurança no trabalho e comporte-se com extremo cuidado nestes casos.



Cuidado!

O símbolo Cuidado identifica todas as indicações de segurança, que remetem para regulamentos, directivas ou processos de trabalho, devem ser obrigatoriamente respeitadas. A não observância pode resultar em danos ou destruição do terminal, assim como em anomalias.



Nota

O símbolo Nota salienta dicas de utilização e outras informações especialmente úteis.



Informação

O símbolo Informação identifica informações gerais e dicas práticas.

3 Colocação em funcionamento

3.1 Montar o terminal

Para informações consulte o capítulo **5.1 Montar o terminal** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2 Ligar o terminal

3.2.1 Ligar a *ISOBUS*/alimentação de tensão

Para informações consulte o capítulo **5.2.1 Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão** do manual de instruções **Terminal ISOBUS CCI 100/200**.

3.2.2 Ligar a um receptor de GPS

Um receptor de GPS é ligado, consoante o modelo, à interface de série RS232-1 do terminal ou ao *ISOBUS*.



Com os seguintes receptores de GPS testou-se a transferência correcta das mensagens de GPS para o terminal:

Fabricante	Modelo
Cabtronix	SmartGPS5
geo-konzept	Geo-kombi 10 GSM
Hemisphere	A100
John Deere	StarFire 300
Novatel	Smart MR10
Trimble	AgGPS 162
Trimble	AgGPS 262



Nota

Para mais informações pormenorizadas e actuais sobre os receptores e configurações de GPS, consulte <http://www.cc-isobus.net/produkte/gps>.



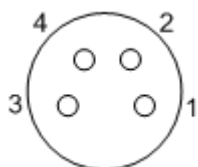
Nota

As CCI.App definem requisitos variados à qualidade e exactidão das mensagens de GPS. Para a navegação (FieldNav) e documentação (CCI.Control) são suficientes conjuntos de dados simples, tais como os que são fornecidos por receptores de baixo custo. Para o guiamento lateral e comutação de larguras parciais (CCI.Command) são necessários receptores com correcção Egnos e exactidões de 20 a 30 cm. Daqui resultam requisitos mínimos vários dos conjuntos de dados NMEA do receptor. Poderá consultar o requisito exacto nos respectivos manuais de instruções das app.

3.2.2.1 NMEA 0183 (de série)

A interface de série "RS232-1" do terminal vem configurada de fábrica da seguinte forma: 4800 Baud, 8N1.

Ligação do receptor de GPS



A ligação do receptor de GPS ao terminal é feita através da interface de série

RS232-1.

A ocupação dos pinos pode ser consultada no seguinte esquema:

1. +12V / +24V
2. TxD
3. GND
4. RxD

3.2.2.2 NMEA 2000 (ISOBUS)

O receptor de GPS é ligado ao CAN-BUS, não é necessário configurar.

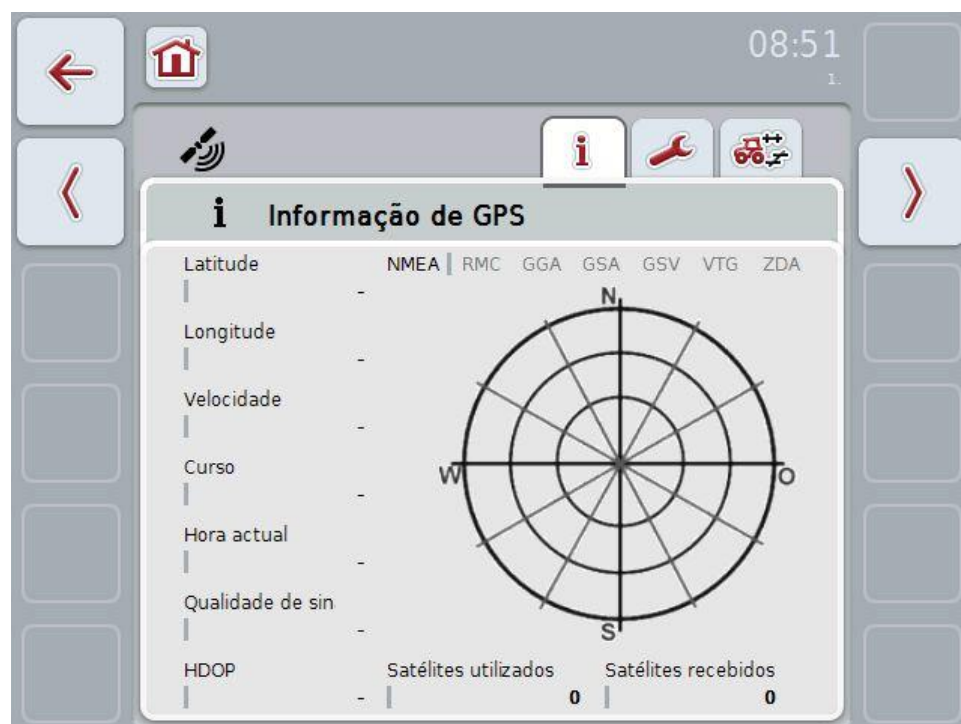
4 Operação

4.1 Iniciar o programa

A CCI.GPS é activada automaticamente com a ligação do terminal.

Para comutar para o ecrã inicial da CCI.GPS, proceda da seguinte forma:

1. Abra no menu principal do terminal o menu Iniciar e prima o botão com o símbolo CCI.GPS.

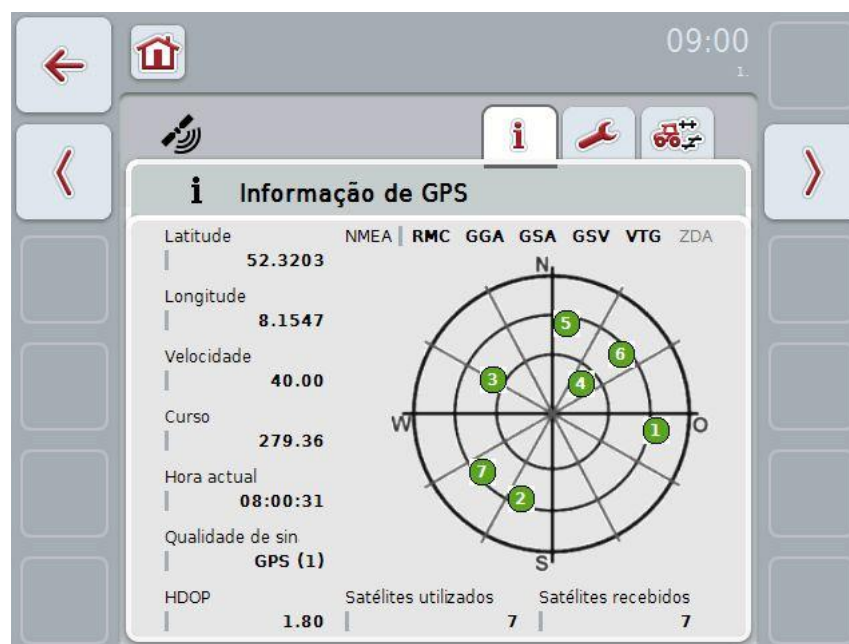


Na CCI.GPS são exibidos três separadores. Nestes separadores estão organizadas as seguintes informações e opções de configuração:

Informação de GPS:	Fornece uma vista geral sobre os dados de GPS recebidos actualmente.
Configurações de GPS:	Indica a fonte GPS e a taxa de Baud configuradas.
Configurações da geometria:	Permite configurar a geometria do tractor.

4.2 Informação de GPS

Neste separador são exibidos os dados de GPS recebidos actualmente.



Os dados são exibidos quando um receptor de GPS estiver ligado, a fonte GPS e a taxa de Baud tiverem sido correctamente seleccionadas e o receptor receber sinais de GPS.

Na metade esquerda é indicada a posição actual com latitude e longitude. Em baixo são indicados os valores da velocidade, curso, hora actual, qualidade de sinal e o *HDOP*. O *HDOP* é um valor de qualidade para o sinal de GPS actual. Um *HDOP* pequeno significa uma melhor qualidade de GPS.

Em cima à direita estão representados os pacotes de dados enviados pelo receptor de GPS (preto = enviados / cinzento = não enviados).



Nota

Se o sinal de GSV não for enviado, não podem ser indicados satélites no retículo. Isto não afecta a funcionalidade. O sinal de GSV destina-se apenas a indicar a posição dos satélites. No caso de muitos receptores de GPS, o sinal de GSV é desactivado no estado de fornecimento.

4.3 Configurações de GPS

Neste separador são exibidas a fonte GPS e a taxa de Baud.



Possui as seguintes opções de operação:



Seleccionar fonte GPS



Introduzir taxa de Baud



Ligação de um receptor de GPS

Existem duas possibilidades para ligar um receptor de GPS. Se o receptor possuir uma saída de série, esta será ligada à entrada RS232-I do terminal e seleccionada como fonte desta entrada. Se o receptor possuir a opção de uma ligação CAN-Bus, esta será ligada ao ISOBUS e o CAN-Bus tem de ser seleccionado como fonte na CCI.GPS.

4.3.1 Seleccionar fonte GPS

Para seleccionar a fonte GPS, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã táctil o botão "Fonte GPS" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte lista de selecções:



2. Seleccione na lista de selecções a fonte GPS desejada. Para tal, prima no ecrã táctil o botão com a fonte GPS ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco. O tipo de aparelho surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez a fonte GPS marcada a branco.

4.3.2 Seleccionar taxa de Baud

Para seleccionar a taxa de Baud, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Taxa de Baud" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).

→ Abre-se a seguinte lista de selecções:



2. Seleccione na lista de selecções a taxa de Baud desejada. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com a taxa de Baud ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco. A taxa de Baud surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez a taxa de Baud marcada a branco.



Nota

Se o CAN-Bus for seleccionado como fonte GPS, a taxa de Baud será automaticamente seleccionada, não pode ser configurada manualmente.



Nota

As taxas de Baud do terminal e do receptor de GPS têm de coincidir, caso contrário os dados de GPS não poderão ser recebidos.

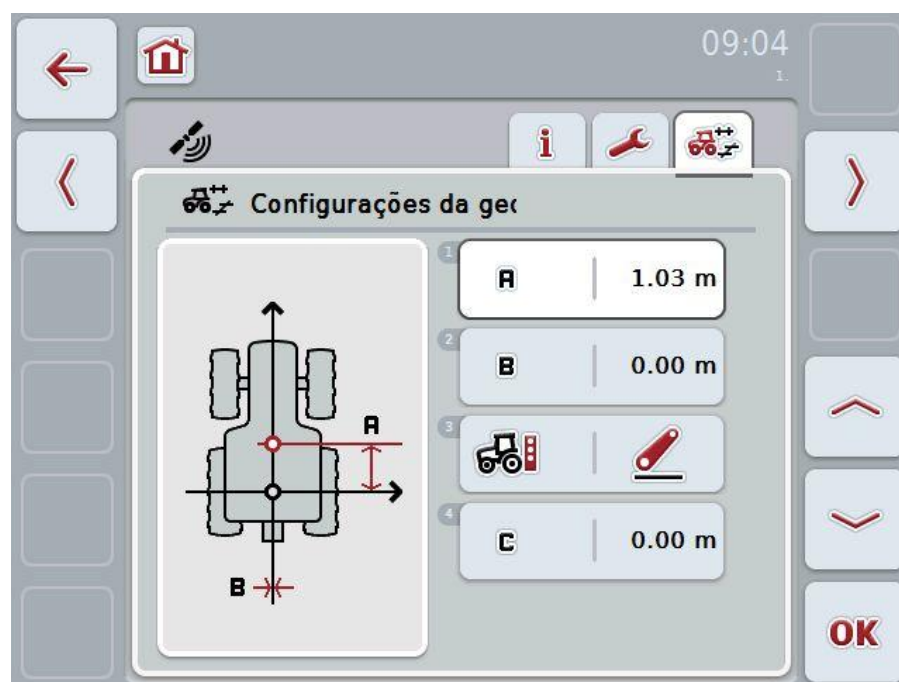
i Configurações da geometria

Através da introdução da posição correcta do receptor de GPS no tractor, a CCI.GPS é capaz de transmitir a outras aplicações os dados de posição GPS com referência ao ponto de referência do tractor (ponto médio do eixo traseiro). Como resultado, as geometrias têm de ser introduzidas apenas na CCI.GPS.


A maioria dos tractores possui várias opções de montagem na traseira. Na CCI.GPS a distância do ponto médio do eixo traseiro até ao ponto de acoplamento é introduzida em separado para quatro tipos diferentes de montagem. Para que, por exemplo, a distância correcta seja utilizada na CCI.Command, após acoplar uma máquina, tem de ser seleccionado apenas o tipo de montagem actualmente utilizado. Não é necessário voltar a medir, caso as configurações na CCI.GPS tenham sido efectuadas com cuidado. (para tal, ver também o capítulo **4.3.3 Geometria** do manual de instruções **CCI.Command**).

4.4 Configurações da geometria

Neste separador são exibidas a posição da antena GPS no tractor e a distância ao tipo de montagem e a sua configuração é possível.



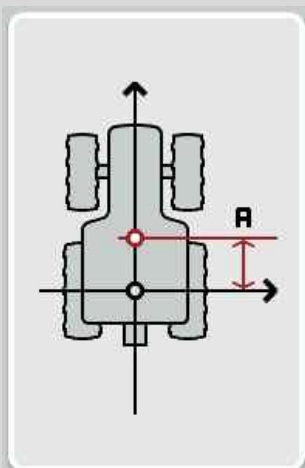
Possui as seguintes opções de operação:

- A** Introduzir distância A
- B** Introduzir distância B
-  Seleccionar tipo de montagem
- C** Introduzir distância C



Distância A

A distância A descreve a distância entre o ponto de referência do tractor e a antena GPS no sentido da viagem:



Para efectuar a medição é útil marcar com giz o ponto médio do eixo traseiro e a posição do receptor junto ao tractor e medir esta distância.

4.4.1 Introduzir distância A

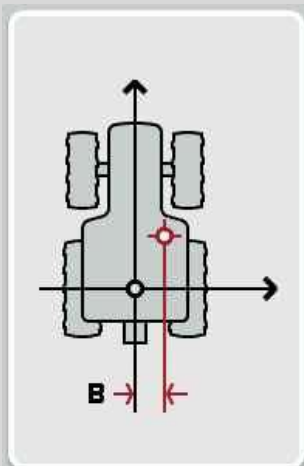
Para introduzir a distância A, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "A" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".



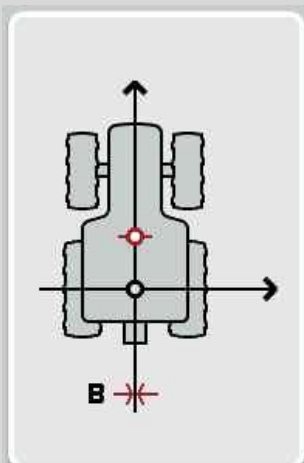
Distância B

A distância B descreve a distância entre o ponto de referência do tractor e a antena GPS transversalmente ao sentido da viagem:



Para efectuar a medição é útil marcar com giz o ponto médio do eixo traseiro e a posição do receptor atrás do tractor e medir esta distância.

Recomenda-se a montagem central do receptor (desde que tal seja possível):



Para a distância B, neste caso pode-se configurar 0,00m.

4.4.2 Introduzir distância B

Para introduzir a distância B, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "B" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

4.4.3 Seleccionar tipo de montagem

Para seleccionar o tipo de montagem, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "Tipo de montagem" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
→ Abre-se a seguinte lista de selecções:

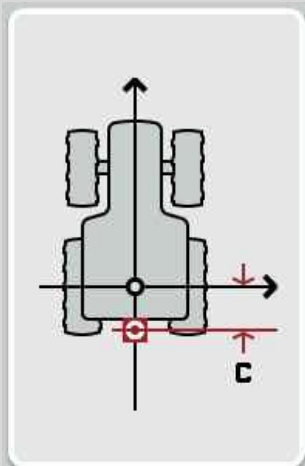


2. Seleccione na lista de selecções o tipo de montagem desejado. Para tal, prima no ecrã tátil o botão com o tipo de montagem ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco. O tipo de montagem surge em seguida na janela de selecções.
3. Confirme a sua selecção com "OK" ou prima mais uma vez o tipo de montagem marcado a branco.



Distância C

A distância C descreve a distância entre o ponto de referência do tractor e o ponto de acoplamento do respectivo tipo de montagem no sentido da viagem:



Para efectuar a medição é útil marcar com giz o ponto médio do eixo traseiro e o ponto de acoplamento junto ao tractor e medir esta distância.

4.4.4 Introduzir distância C

Para introduzir a distância C, proceda da seguinte forma:

1. Prima no ecrã tátil o botão "C" ou rode a roda de scroll até o botão ficar marcado a branco e prima em seguida a roda de scroll ou o botão "OK" (F6).
2. Introduza o valor no ecrã tátil através do campo numérico ou da barra deslizante.
3. Confirme a sua introdução com "OK".

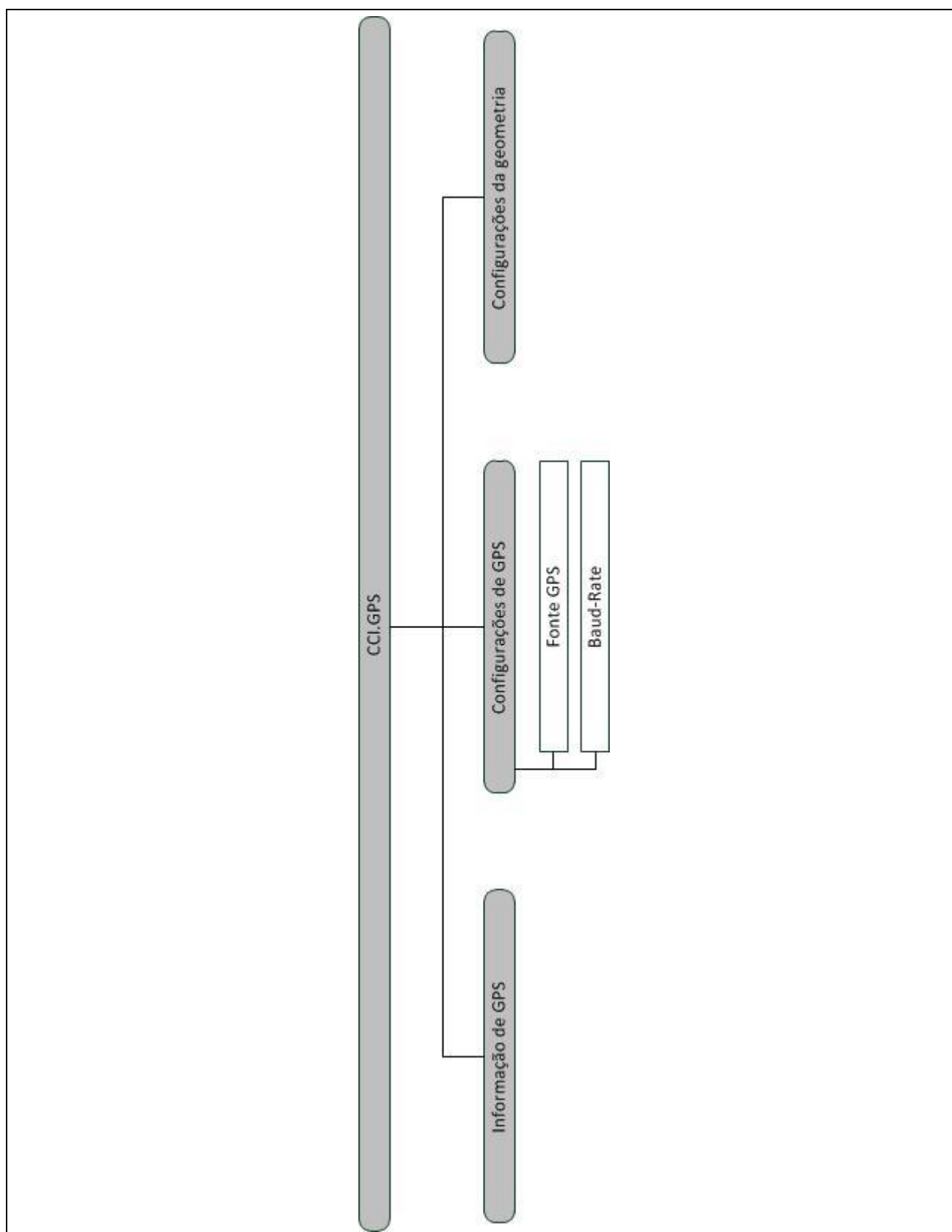
5 Resolução de problemas

5.1 Erro durante o funcionamento

A seguinte vista geral mostra-lhe os possíveis erros durante o funcionamento com a CCI.GPS, a sua causa possível e a resolução:

Erro	Causa possível	Resolução/procedimento
Na informação de GPS não é exibido qualquer dado de GPS.	<ul style="list-style-type: none"> não há alimentação de tensão no receptor de GPS O receptor de GPS não está ligado ao terminal A fonte GPS incorrecta foi seleccionada A taxa de Baud incorrecta foi seleccionada Configuração incorrecta do receptor Ocupação incorrecta do cabo 	<ul style="list-style-type: none"> Verifique a alimentação de tensão do receptor de GPS Verifique a ligação do receptor de GPS ao terminal. Caso os dados de série tenham de ser utilizados, a interface RS232-I tem de ser utilizada. Caso os dados CAN tenham de ser utilizados, o receptor tem de ser ligado ao CAN-Bus. Verifique em Configurações de GPS (cf. capítulo 4.3) se a fonte GPS seleccionada é a que está a ser utilizada actualmente. Configure durante a utilização de dados de série, em Configurações GPS (cf. capítulo 4.3), a mesma taxa de Baud com a qual o seu receptor também está configurado. Verifique qual a configuração necessária para a sua aplicação (cf. por exemplo, capítulo 3.2.2.1 do manual de instruções CCI.Command) e compare-a com a configuração actual do seu receptor. Para saber como o receptor pode ser calibrado, consulte o manual de instruções do seu receptor de GPS. Verifique se a ocupação do seu cabo coincide com a ocupação indicada neste manual (cf. capítulo 3.2.2.1).

6 Estrutura do menu



7 Glossário

CCI	Competence Center ISOBUS e.V.
CCI.Command	Guiamento lateral e comutação de larguras parciais de GPS
CCI.GPS	Configurações de GPS e geometria do tractor
GPS	G lobal P ositioning S ystem. O GPS é um sistema para a determinação de posição por satélite.
HDOP	Valor de qualidade para sinais de GPS
ISOBUS	ISO11783 Norma internacional para a transferência de dados entre máquinas e aparelhos agrícolas.
Terminal	CCI 100 ou terminal CCI 200 ISOBUS
Ecrã táctil	Ecrã sensível ao toque através do qual é possível operar o terminal.

8 Botões e símbolos



CCI.GPS



Seleccionar fonte GPS



Seleccionar tipo de montagem



Introduzir distância A



Introduzir distância C



Configurações de GPS



Pêndulo de reboque



Engate de boca de lobo



Comutar para a direita



Comutar para cima



Introduzir taxa de Baud



Confirmar selecção ou introdução



Introduzir distância B



Informação de GPS



Configurações da geometria



Gancho de reboque



Base de três pontos



Comutar para a esquerda



Comutar para baixo

9 Índice

B		Informação de GPS	10
Botões e símbolos	22	Introdução	4
C		Introduzir distância A	15
CCI.GPS		Introduzir distância B	17
Iniciar	9	Introduzir distância C	18
Colocação em funcionamento	6	L	
Ligar o terminal	6	Ligação de um receptor de GPS	11
Montar o terminal	6	Ligar o terminal	
Configurações da geometria	14	Ligar a ISOBUS/alimentação de tensão	6
Configurações de GPS	11	Ligar a um receptor de GPS	6
D		O	
Distância A	15	Operação	9
Distância B	16	R	
Distância C	18	Receptores de GPS	7
E		Referência	4
Estrutura do menu	20	Resolução de problemas	19
G		S	
Glossário	21	Segurança	5
I		Seleccionar fonte GPS	12
Indicações de segurança		Seleccionar taxa de Baud	13
Identificação	5	Seleccionar tipo de montagem	17